

TrueCopy

ユーザガイド

Hitachi Virtual Storage Platform One Block 23

Hitachi Virtual Storage Platform One Block 26

Hitachi Virtual Storage Platform One Block 28

4050-1J-U14-51

ストレージシステムを操作する場合は、必ずこのマニュアルを読み、操作手順、および指示事項をよく理解してから操作してください。

著作権

All Rights Reserved. Copyright (C) 2024, 2025, Hitachi Vantara, Ltd.

免責事項

このマニュアルの内容の一部または全部を無断で複製することはできません。

このマニュアルの内容については、将来予告なしに変更することがあります。

このマニュアルに基づいてソフトウェアを操作した結果、たとえ当該ソフトウェアがインストールされているお客様所有のコンピュータに何らかの障害が発生しても、当社は一切責任を負いかねますので、あらかじめご了承ください。このマニュアルの当該ソフトウェアご購入後のサポートサービスに関する詳細は、弊社営業担当にお問い合わせください。

商標類

Ethernet は、富士ゼロックス株式会社の登録商標です。

IBM, AIX は、世界の多くの国で登録された International Business Machines Corporation の商標です。

Internet Explorer は、米国 Microsoft Corporation の米国およびその他の国における登録商標または商標です。

Linux は、Linus Torvalds 氏の日本およびその他の国における登録商標または商標です。

Microsoft は、米国 Microsoft Corporation の米国およびその他の国における登録商標または商標です。

Oracle と Java は、Oracle Corporation 及びその子会社、関連会社の米国及びその他の国における登録商標です。

UNIX は、The Open Group の米国ならびに他の国における登録商標です。

Windows は、米国 Microsoft Corporation の米国およびその他の国における登録商標または商標です。

Windows Server は、米国 Microsoft Corporation の米国およびその他の国における登録商標または商標です。

その他記載の会社名、製品名は、それぞれの会社の商標もしくは登録商標です。

輸出時の注意

本製品を輸出される場合には、外国為替及び外国貿易法の規制並びに米国輸出管理規則など外国の輸出関連法規をご確認の上、必要な手続きをお取りください。

なお、不明な場合は、弊社担当営業にお問い合わせください。

発行

2025 年 11 月 (4050-1J-U14-51)

目次

はじめに.....	9
対象ストレージシステム.....	10
マニュアルの参照と適合ファームウェアバージョン.....	10
対象読者.....	10
マニュアルで使用する記号について.....	11
「Thin Image (CAW/CoW)」の表記について.....	11
「容量削減機能が有効なボリューム」について.....	11
操作対象リソースについて.....	11
ユーザの操作権限（ロール）について.....	11
発行履歴.....	12
1.TrueCopy の概要.....	17
1.1 TrueCopy とは.....	18
1.2 TrueCopy ペアを作成するまでの流れ.....	18
1.3 TrueCopy の構成要素.....	18
1.4 TrueCopy 操作に必要なストレージシステム.....	19
1.5 TrueCopy のペアボリューム.....	20
1.6 TrueCopy で使用する物理パス.....	21
1.7 TrueCopy のコンシステンシーグループ.....	21
1.8 TrueCopy 操作のインターフェース.....	21
1.9 TrueCopy のエラー報告通信（ERC）.....	21
1.10 TrueCopy リモートコピー.....	21
1.10.1 TrueCopy の形成コピー.....	22
1.10.2 TrueCopy の更新コピー.....	23
1.11 TrueCopy のペア状態.....	23
2.TrueCopy の要件.....	25
2.1 TrueCopy のシステム要件.....	26
3.TrueCopy の計画.....	33
3.1 TrueCopy を使用するためのストレージシステムの準備.....	34
3.1.1 シェアドメモリの増設および減設.....	34
(1) シェアドメモリの増設の流れ.....	34

(2) シェアドメモリの減設の流れ.....	34
3.1.2 TrueCopy のシステムオプションモード.....	35
3.1.3 システム詳細設定.....	37
3.2 TrueCopy のシステム性能の計画.....	37
3.3 TrueCopy のペアボリュームの計画.....	38
3.3.1 TrueCopy のペアボリュームの要件.....	39
3.3.2 OS と TrueCopy ペアボリュームに関する注意事項.....	39
3.3.3 TrueCopy のセカンダリボリュームへの I/O.....	40
3.3.4 TrueCopy の差分データの管理.....	40
3.3.5 最大ペア数の制限.....	40
(1) TrueCopy のシリンダ数の算出方法.....	41
(2) TrueCopy のビットマップエリアの算出方法.....	41
(3) TrueCopy の最大ペア数の算出方法.....	42
3.3.6 TrueCopy ペアの形成コピー操作に設定した優先度と実行順序.....	43
3.3.7 VSP 5000 シリーズと接続する場合の注意事項.....	43
3.4 TrueCopy の物理パスの計画.....	44
3.4.1 TrueCopy に必要な帯域量.....	45
3.4.2 TrueCopy のファイバチャネル接続.....	45
3.4.3 TrueCopy の接続形態.....	47
(1) 直結の接続形態.....	47
(2) スイッチを使用した接続形態.....	48
(3) チャネルエクステンダを使用した接続形態.....	49
3.4.4 iSCSI を使用するときの注意事項.....	50
(1) リモートパスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき)	50
(2) 物理パスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき)	51
(3) ポートに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき)	51
(4) ネットワークの設定に関する注意事項 (iSCSI を使用するとき)	53
3.4.5 ファイバチャネルを使用するときの注意事項.....	53
(1) リモートパスに関する注意事項 (ファイバチャネルを使用するとき)	54
(2) リモートパスを接続するスイッチのゾーニング設定.....	55
3.4.6 FC-NVMe を使用する時の注意事項.....	56
(1) リモートパスに関する注意事項 (FC-NVMe を使用するとき)	56
(2) ホストとストレージシステムの物理パスに関する注意事項 (FC-NVMe を使用するとき)	56
(3) FC-NVMe とファイバチャネルまたは iSCSI の LU パスとの混在に関する注意事項.....	56
(4) 3 データセンタ (3DC) 構成に関する注意事項.....	56
(5) 他ストレージシステムとの接続構成に関する注意事項.....	56
(6) RAID Manager によるペア操作に関する注意事項.....	57
3.4.7 NVMe/TCP を使用する時の注意事項.....	57
(1) リモートパスに関する注意事項 (NVMe/TCP を使用するとき)	57
(2) ホストとストレージシステムの物理パスに関する注意事項 (NVMe/TCP を使用するとき)	57
(3) ファイバチャネルまたは iSCSI の LU パス定義との混在に関する注意事項.....	57
(4) 3 データセンタ (3DC) 構成に関する注意事項.....	57
(5) 他ストレージシステムとの接続構成に関する注意事項.....	57
(6) RAID Manager によるペア操作に関する注意事項.....	58
3.5 TrueCopy で使用するポートの計画.....	58
3.6 コンシステンシーグループの計画.....	58
3.6.1 コンシステンシーグループの動作 (1 組のストレージシステムで構成される場合)	58
3.6.2 コンシステンシーグループの動作 (複数組のストレージシステムで構成される場合)	59
(1) コンシステンシーグループで保障されるシステム構成.....	60
(2) 新規のコンシステンシーグループにペアを登録する.....	61
(3) 既存のコンシステンシーグループにペアを登録する.....	61
3.6.3 コンシステンシーグループの要件.....	62

3.6.4 分割の動作.....	63
(1) I/O 処理中に分割コマンドが発行された時の動作 (TrueCopy の場合)	63
(2) 分割コマンドの処理中に I/O 要求があったときの動作.....	64
(3) 分割後のホストアクセス.....	64
3.7 TrueCopy とホストファイルオーバソフトウェア.....	65
4.TrueCopy と他のプログラムプロダクトとの併用.....	67
4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム.....	68
4.2 TrueCopy と Universal Replicator との共用.....	70
4.3 TrueCopy と ShadowImage との共用.....	70
4.3.1 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームの共有.....	71
4.3.2 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリュームの共有.....	72
4.3.3 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy ボリュームの共有.....	74
4.3.4 ShadowImage セカンダリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームの共有.....	75
4.3.5 TrueCopy と ShadowImage との共用ボリュームの状態報告.....	76
4.4 TrueCopy と Thin Image Advanced の併用.....	76
4.4.1 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリューム共有時の TrueCopy の操作.....	76
4.4.2 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリューム共有時の TrueCopy の操作.....	77
4.4.3 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作.....	77
4.4.4 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作.....	78
4.5 TrueCopy と Virtual LUN (VLL) との共用.....	78
4.6 TrueCopy と LUN Manager との共用.....	79
4.7 TrueCopy と Dynamic Provisioning との共用.....	79
4.7.1 DP-VOL を TrueCopy ペアのボリュームとして使用するときの作業の流れ.....	79
4.7.2 割り当て済みのページがある Dynamic Provisioning の仮想ボリュームを TrueCopy ペアのセカンダリボリュームに指定する場合の注意事項.....	80
4.7.3 TrueCopy で DP-VOL 使用時のページ容量とライセンス容量.....	81
4.7.4 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量拡張.....	81
4.8 TrueCopy とエクスポートツール 2 との共用.....	81
4.9 TrueCopy と Volume Migration との共用.....	81
4.9.1 TrueCopy と Volume Migration との共用に関する注意事項と制限事項.....	82
4.10 TrueCopy と Data Retention Utility との共用.....	82
4.11 TrueCopy と global storage virtualization との共用.....	83
5.TrueCopy の構成操作.....	85
5.1 TrueCopy の構成操作の流れ.....	86
5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する.....	86
5.2.1 往復応答時間とは.....	87
(1) 形成コピー応答時間とは.....	88
5.3 リモートレプリカオプションを変更する.....	89
6.TrueCopy のペア操作.....	91
6.1 TrueCopy のペア操作の流れ.....	92

6.2 TrueCopy のペア操作時の注意事項.....	92
6.3 TrueCopy のペア状態の確認.....	93
6.4 TrueCopy ペアの作成.....	93
6.4.1 TrueCopy のフェンスレベルとは.....	93
6.4.2 TrueCopy ペアを作成する.....	94
6.5 TrueCopy ペアの分割.....	95
6.5.1 TrueCopy ペアを分割する.....	95
6.6 TrueCopy ペアの再同期.....	96
6.6.1 TrueCopy ペアを再同期する.....	96
6.7 TrueCopy ペアの削除.....	96
6.7.1 TrueCopy ペアを削除する.....	97
7.TrueCopy の状態表示と保守.....	99
7.1 TrueCopy の状態表示.....	100
7.1.1 TrueCopy ペアの確認とは.....	100
(1) TrueCopy ペアの状態を確認する.....	100
7.1.2 TrueCopy ペア状態の定義.....	100
(1) TrueCopy の分割タイプ.....	101
(2) 分割された TrueCopy ペアの動作の注意点.....	102
7.1.3 TrueCopy ペアの一致率を確認する.....	103
7.1.4 TrueCopy のライセンス容量を確認する.....	103
7.1.5 TrueCopy のコピー操作と I/O 統計データ.....	103
7.1.6 TrueCopy のリモート接続とパスの状態を確認する.....	103
7.2 TrueCopy の保守.....	103
7.2.1 TrueCopy のフェンスレベルを変更する.....	103
7.2.2 TrueCopy ペアを強制的に削除する.....	104
7.2.3 TrueCopy のリモート接続オプションを変更する.....	104
7.2.4 TrueCopy のリモートパスを追加する.....	104
7.2.5 TrueCopy のリモートパスを削除する.....	105
7.2.6 TrueCopy のリモート接続を削除する.....	105
7.3 TrueCopy 操作に関わるストレージシステムとネットワークデバイスの電源の管理.....	106
7.3.1 不測の事態によるストレージシステムの停止時の TrueCopy への影響.....	106
7.3.2 計画的な正サイトのストレージシステムの停止時の TrueCopy への影響.....	106
7.3.3 計画的に TrueCopy の副サイトのストレージシステムまたはリモート接続を停止する流れ.....	107
7.3.4 計画的に TrueCopy の正サイトと副サイトのストレージシステムを停止する流れ.....	107
7.4 ペアを維持した DP-VOL の容量拡張.....	107
7.4.1 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張する.....	108
7.4.2 プログラムプロダクトを連携した状態での DP-VOL の容量拡張.....	111
(1) プログラムプロダクト連携時の容量拡張順序の考え方.....	111
(2) ローカルコピーの S-VOL にリモートコピーの P-VOL を連携する構成での容量拡張順序の考え方.....	113
(3) リモートコピーの 3DC カスケード構成、3DC マルチターゲット構成、3DC デルタリシンク構成での拡張順序の考え方.....	114
(4) 各プログラムプロダクトの容量拡張の前提条件.....	115
(5) TrueCopy ペアと Universal Replicator を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する.....	117
(6) TrueCopy ペアと ShadowImage を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する.....	117
(7) TrueCopy ペアと Thin Image Advanced を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する.....	119
7.4.3 DP-VOL 容量拡張時のトラブルシューティング.....	121
(1) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順.....	122
(2) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張済みで障害が発生した場合のリカバリ.....	123

8.TrueCopy を使ったデータの移行.....	125
8.1 TrueCopy を使用したデータの移行とは.....	126
8.2 TrueCopy を使用したデータを別ボリュームに移行する流れ.....	126
9.TrueCopy の災害リカバリ.....	127
9.1 TrueCopy の災害リカバリの流れ.....	128
9.1.1 TrueCopy のサイト間のセンス情報転送.....	128
9.1.2 TrueCopy のサイト間のファイルおよびデータベース復旧手順.....	128
9.2 TrueCopy の副サイトへ操作を切り替える作業.....	129
9.2.1 TrueCopy ペアを削除してから副サイトへ操作を切り替える流れ.....	129
9.2.2 TrueCopy ペアを削除しないで副サイトへ操作を切り替える流れ.....	129
9.3 TrueCopy のセカンダリボリュームデータが保証されているかどうかの判断方法.....	130
9.4 TrueCopy の正サイトに操作を戻す作業.....	132
9.4.1 TrueCopy ペアを削除してから正サイトに操作を戻す流れ.....	132
9.4.2 TrueCopy ペアを削除しないで正サイトに操作を戻す流れ.....	133
10.TrueCopy のトラブルシューティング.....	135
10.1 TrueCopy のトラブルシューティング概要.....	136
10.1.1 TrueCopy 操作に関する SIM のトラブルシューティング.....	136
10.1.2 TrueCopy の一般的なトラブルシューティング.....	136
10.1.3 TrueCopy のリモートパスの状態に関するトラブルシューティング.....	138
10.1.4 分割された TrueCopy ペアのトラブルシューティング.....	141
10.2 RAID Manager 操作時のトラブルシューティング.....	143
10.2.1 RAID Manager 操作時のエラーコードと内容.....	143
10.3 TrueCopy ボリュームのピントラック回復手順.....	154
10.4 お問い合わせ先.....	154
付録 A RAID Manager コマンドリファレンス.....	155
A.1 TrueCopy のアクション名と RAID Manager コマンドの対応表.....	156
A.2 RAID Manager のオプションのパラメータの設定範囲.....	157
付録 B このマニュアルの参考情報.....	159
B.1 操作対象リソースについて.....	160
B.2 このマニュアルでの表記.....	160
B.3 このマニュアルで使用している略語.....	162
B.4 KB（キロバイト）などの単位表記について.....	163
用語解説.....	165
索引.....	181



はじめに

このマニュアルでは、TrueCopy の概要と操作について説明しています。

- 対象ストレージシステム
- マニュアルの参照と適合ファームウェアバージョン
- 対象読者
- マニュアルで使用する記号について
- 「Thin Image (CAW/CoW)」の表記について
- 「容量削減機能が有効なボリューム」について
- 操作対象リソースについて
- ユーザの操作権限（ロール）について
- 発行履歴

対象ストレージシステム

このマニュアルでは、次に示すストレージシステムに対応する製品（プログラムプロダクト）を対象として記述しています。

Hitachi Virtual Storage Platform One Block 20

- Hitachi Virtual Storage Platform One Block 23
- Hitachi Virtual Storage Platform One Block 26
- Hitachi Virtual Storage Platform One Block 28

このマニュアルでは特に断りのない限り、上記モデルのストレージシステムを単に「ストレージシステム」または「本ストレージシステム」と称することがあります。

本ストレージシステムと接続する VSP E390, VSP E590, VSP E790, VSP E1090、および VSP 5000 シリーズには、オールフラッシュアレイモデルとハイブリッドフラッシュアレイモデルがあります。このマニュアルでは、オールフラッシュアレイモデルとハイブリッドフラッシュアレイモデルで接続条件等の差異がない場合は、オールフラッシュアレイモデルの名称を使って説明します。

オールフラッシュアレイモデル	ハイブリッドフラッシュアレイモデル
VSP E390	VSP E390H
VSP E590	VSP E590H
VSP E790	VSP E790H
VSP E1090	VSP E1090H
VSP 5100, 5500	VSP 5100H, 5500H
VSP 5200, 5600	VSP 5200H, 5600H

VSP E990 は、オールフラッシュアレイモデルのみです。

マニュアルの参照と適合ファームウェアバージョン

このマニュアルは、次の DKCMAIN ファームウェアバージョンに適合しています。

A3-04-22-XX



メモ

- このマニュアルは、上記バージョンのファームウェアをご利用の場合に最も使いやすくなるよう作成されていますが、上記バージョン未満のファームウェアをご利用の場合にもお使いいただけます。
- 各バージョンによるサポート機能については、別冊の『バージョン別追加サポート項目一覧』を参照ください。

対象読者

このマニュアルは、次の方を対象読者として記述しています。

- ストレージシステムを運用管理する方
- UNIX[®] コンピュータまたは Windows[®] コンピュータを使い慣れている方

- Web ブラウザを使い慣れている方

マニュアルで使用する記号について

このマニュアルでは、注意書きや補足情報を、次のとおり記載しています。



注意

データの消失・破壊のおそれや、データの整合性がなくなるおそれがある場合などの注意を示します。



メモ

解説、補足説明、付加情報などを示します。



ヒント

より効率的にストレージシステムを利用するのに役立つ情報を示します。

「Thin Image (CAW/CoW)」の表記について

プログラムプロダクト「Thin Image」に関する機能、操作を説明する際に使用する表記です。

VSP One B20 で、プログラムプロダクト「Thin Image」はサポートしていません。ただし、相手装置側のペアボリュームがプログラムプロダクト「Thin Image」のボリュームと連携している場合があるため、このマニュアルでは、「Thin Image (CAW/CoW)」の表記が記載されていることがあります。

「容量削減機能が有効なボリューム」について

このマニュアルで「容量削減機能が有効なボリューム」と記載されている場合、特に断りのない限り、データ削減共有ボリュームおよび dedupe and compression により容量削減機能を有効に設定した仮想ボリュームのことを示します。

操作対象リソースについて

このマニュアルで説明している機能を使用するときには、各操作対象のリソースが特定の条件を満たしている必要があります。

各操作対象のリソースの条件については『システム構築ガイド』を参照してください。

ユーザの操作権限（ロール）について

このマニュアルに記載されている、RAID Manager および内蔵 CLI を操作する際に、前提条件として必要となるロールの詳細は、『RAID Manager ユーザガイド』*を参照してください。

注※

詳細は、「ユーザ認証機能」の Storage Navigator または maintenance utility で設定したユーザの操作権限に従って実行されるコマンドに関する記載を参照してください。

発行履歴

マニュアル資料番号	発行年月	変更内容
4050-1J-U14-51	2025 年 11 月	適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-04-22-XX <ul style="list-style-type: none"> • 仮想ボリュームの作成可能な最大数の表記を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件
4050-1J-U14-50	2025 年 8 月	適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-04-21-XX <ul style="list-style-type: none"> • RAID レベルの記載を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 • Ethernet 25Gbps チャンネルボードを使用した、ストレージシステム間の接続をサポートした。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 ◦ 3.4 TrueCopy の物理バスの計画 ◦ (1) リモートバスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき) ◦ (2) 物理バスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき) ◦ (3) ポートに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき) ◦ (1) リモートバスに関する注意事項 (ファイバチャネルを使用するとき) ◦ A.1 TrueCopy のアクション名と RAID Manager コマンドの対応表 • 操作の前提条件に記載されているルールを削除した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する ◦ 5.3 リモートレプリカオプションを変更する ◦ 6.4.2 TrueCopy ペアを作成する ◦ 6.5.1 TrueCopy ペアを分割する ◦ 6.6.1 TrueCopy ペアを再同期する ◦ 6.7.1 TrueCopy ペアを削除する ◦ 7.2.1 TrueCopy のフェンスレベルを変更する ◦ 7.2.2 TrueCopy ペアを強制的に削除する ◦ 7.2.3 TrueCopy のリモート接続オプションを変更する ◦ 7.2.4 TrueCopy のリモートバスを追加する ◦ 7.2.5 TrueCopy のリモートバスを削除する ◦ 7.2.6 TrueCopy のリモート接続を削除する • 仮想クローン機能をサポートした。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 4.1 TrueCopy と共有可能なボリューム ◦ 4.4.3 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作 ◦ 4.4.4 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作 ◦ 10.2.1 RAID Manager 操作時のエラーコードと内容

マニュアル資料番号	発行年月	変更内容
		<ul style="list-style-type: none"> • CTL 縮退時の操作に関するシステムオプションモードの記載を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 3.1.2 TrueCopy のシステムオプションモード • Thin Image から Thin Image Advanced へ用語を統一した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 「Thin Image (CAW/CoW)」の表記について ◦ (1) プログラムプロダクト連携時の容量拡張順序の考え方 ◦ (3) リモートコピーの 3DC カスケード構成、3DC マルチターゲット構成、3DC デルタリシンク構成での拡張順序の考え方 ◦ (4) 各プログラムプロダクトの容量拡張の前提条件 ◦ (7) TrueCopy ペアと Thin Image Advanced を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する ◦ (1) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順 ◦ B.2 このマニュアルでの表記 • TrueCopy ペアのセカンダリボリュームと ShadowImage ペアのプライマリボリュームの共用可能なボリュームに注意事項を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム • iSCSI 10Gbps および Ethernet 25Gbps チャンネルボードに関する記載を変更、追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 3.4 TrueCopy の物理バスの計画 ◦ (1) リモートバスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき) • パラメータ範囲の記載を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ A.2 RAID Manager のオプションのパラメータの設定範囲
4050-1J-U14-42	2025 年 4 月	<p>適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-04-02-XX</p> <ul style="list-style-type: none"> • ホストモードオプション 104 とホストモードオプション 127 の記載に補足を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ (2) 物理バスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき)
4050-1J-U14-41	2025 年 3 月	<p>適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-04-01-XX、A3-03-03-XX</p> <ul style="list-style-type: none"> • DKC 間の物理バスに、複数の iSCSI のバスを使用する際の注意事項を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ (2) 物理バスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき) • レプリケーションリンクにゾーニングが必要なことの記載を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ (2) リモートバスを接続するスイッチのゾーニング設定
4050-1J-U14-40	2025 年 1 月	<p>適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-04-01-XX</p> <ul style="list-style-type: none"> • DP-VOL の容量を拡張の前提条件を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 7.4.1 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張する ◦ (4)各プログラムプロダクトの容量拡張の前提条件 • プライマリボリュームの利用に関する表を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム

マニュアル資料番号	発行年月	変更内容
		<ul style="list-style-type: none"> • -request_id auto オプションを使用したコマンドの結果刈り取り方法の記載を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 7.4.1 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張する • ロールを追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 6.7.1 TrueCopy ペアを削除する ◦ 7.2.2 TrueCopy ペアを強制的に削除する
4050-1J-U14-30	2024 年 9 月	<p>適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-03-01-XX</p> <ul style="list-style-type: none"> • Universal Replicator と VSP One SDS Block 接続をサポートした。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム ◦ 10.2.1 RAID Manager 操作時のエラーコードと内容 • DKC 間の物理パスに複数の iSCSI のパスを使用する際の注意事項を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ (2) 物理パスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき) • データダイレクトマップ属性の仮想ボリュームの使用可否を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム • 表の項目を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 10.1.3 TrueCopy のリモートパスの状態に関するトラブルシューティング • 外部ボリュームを使用した場合の TrueCopy ペアの最大数の記載を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 • ブール容量とブールの有効容量を書き分けた。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 3.3.4 TrueCopy の差分データの管理 ◦ 4.7.2 割り当て済みのページがある Dynamic Provisioning の仮想ボリュームを TrueCopy ペアのセカンダリボリュームに指定する場合の注意事項 • 対応するホストプラットフォームの記載を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 • システムオプションモードの記載を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 3.1.2 TrueCopy のシステムオプションモード
4050-1J-U14-20	2024 年 5 月	<p>適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-02-21-XX</p> <ul style="list-style-type: none"> • 3 データセンター構成 (3DC) サポートによる 3DC 未サポートの記載を削除した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム
4050-1J-U14-10	2024 年 3 月	<p>適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-02-01-XX</p> <ul style="list-style-type: none"> • FC-NVMe 64Gbps をサポートした。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 1.3 TrueCopy の構成要素 ◦ 1.6 TrueCopy で使用する物理パス ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 ◦ 3.3.7 VSP 5000 シリーズと接続する場合の注意事項 ◦ 3.4 TrueCopy の物理パスの計画

マニュアル資料番号	発行年月	変更内容
		<ul style="list-style-type: none"> ◦ 3.4.2 TrueCopy のファイバチャネル接続 ◦ (1) 直結の接続形態 ◦ (2) スイッチを使用した接続形態 ◦ (1) リモートパスに関する注意事項（ファイバチャネルを使用するとき） ◦ (3) FC-NVMe とファイバチャネルまたは iSCSI の LU パスとの混在に関する注意事項 ◦ (4) 3 データセンタ（3DC）構成に関する注意事項 ◦ (1) 形成コピー応答時間とは ◦ 6.2 TrueCopy のペア操作時の注意事項 • 3 データセンタ構成（3DC）をサポートした。 ◦ 3.6 コンシステンシーグループの計画 ◦ 3.6.2 コンシステンシーグループの動作（複数組のストレージシステムで構成される場合） ◦ 3.6.3 コンシステンシーグループの要件 ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム ◦ 4.2 TrueCopy と Universal Replicator との共用 ◦ 7.4.2 プログラムプロダクトを連携した状態での DP-VOL の容量拡張 ◦ (1) プログラムプロダクト連携時の容量拡張順序の考え方 ◦ (3) リモートコピーの 3DC カスケード構成、3DC マルチターゲット構成、3DC デルタリシンク構成での拡張順序の考え方 ◦ (5) TrueCopy ペアと Universal Replicator を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する ◦ (1) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順 ◦ 10.2.1 RAID Manager 操作時のエラーコードと内容 • dedupe and compression による容量削減機能をサポートした。 ◦ 「容量削減機能が有効なボリューム」について • NVMe/TCP をサポートした。 ◦ 1.8 TrueCopy 操作のインタフェース ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 ◦ (1) リモートパスに関する注意事項（ファイバチャネルを使用するとき） ◦ 3.4.7 NVMe/TCP を使用する時の注意事項 ◦ (6) RAID Manager によるペア操作に関する注意事項 ◦ 4.6 TrueCopy と LUN Manager との共用 ◦ 6.2 TrueCopy のペア操作時の注意事項 ◦ B.2 このマニュアルでの表記 • 正サイトまたは副サイトのストレージシステムでのコントローラボードが閉塞した場合のペア操作失敗に関する記載を追記した。 ◦ 6.2 TrueCopy のペア操作時の注意事項 ◦ 10.1.2 TrueCopy の一般的なトラブルシューティング

マニュアル資料番号	発行年月	変更内容
		<ul style="list-style-type: none"> • OpenVMS の記載を削除した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 • VSP One B20 ストレージシステムの型名の表記を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 • 通常パリティグループ、通常 VOL、DP-VOL 非サポートにより記載を修正した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 ◦ 3.3.1 TrueCopy のペアボリュームの要件 ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム ◦ 4.7.1 DP-VOL を TrueCopy ペアのボリュームとして使用する際の作業の流れ ◦ 4.7.3 TrueCopy で DP-VOL 使用時のページ容量とライセンス容量 • 3 データセンタ構成 (3DC) が未サポートのため記載を修正および削除した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件 ◦ 4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム • 容量削減機能が有効なボリュームの場合の数を追加した。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 2.1 TrueCopy のシステム要件
4050-1J-U14-00	2024 年 1 月	新規 適合 DKCMAIN ファームウェアバージョン : A3-01-01-XX

TrueCopy の概要

TrueCopy の概要について説明します

- 1.1 TrueCopy とは
- 1.2 TrueCopy ペアを作成するまでの流れ
- 1.3 TrueCopy の構成要素
- 1.4 TrueCopy 操作に必要なストレージシステム
- 1.5 TrueCopy のペアボリューム
- 1.6 TrueCopy で使用する物理パス
- 1.7 TrueCopy のコンシステンシーグループ
- 1.8 TrueCopy 操作のインタフェース
- 1.9 TrueCopy のエラー報告通信 (ERC)
- 1.10 TrueCopy リモートコピー
- 1.11 TrueCopy のペア状態

1.1 TrueCopy とは

TrueCopy を使用すると、遠隔地にボリュームの複製を作成、保持できます。TrueCopy では正サイトのストレージシステムのデータと同期して、副サイトのストレージシステムへデータをコピーします。正サイトのストレージシステムから副サイトのストレージシステムへは、ファイバチャネルインタフェースまたは iSCSI インタフェースでのリモート接続を経由してデータをコピーします。ホストからの書き込み命令は、正サイトのストレージシステムへ書き込み後、副サイトのストレージシステムへのコピーが終わってから、ホストへ完了応答が返されます。

TrueCopy は正サイトまたは副サイトのストレージシステムのどちらか一方、または両方で、他のコピー系プログラムプロダクトと組み合わせることができます。これら複数のコピー系プログラムプロダクトを組み合わせることで、重要なデータをさまざまな障害から回復できます。

ローカルストレージシステムは、管理ツールの操作端末または RAID Manager を接続しているストレージシステムを指します。また、リモートストレージシステムは、ローカルストレージシステムと接続しているストレージシステムを指します。このマニュアルでは、特に記載がないかぎり、正サイトにプライマリボリュームがあり、副サイトにセカンダリボリュームがある構成を前提に説明しています。

TrueCopy では、正サイトのストレージシステムのボリューム（プライマリボリューム）に書き込まれるすべてのデータが、副サイトのストレージシステムのボリューム（セカンダリボリューム）にコピーされるため、セカンダリボリュームが完全なバックアップであることが保証されます。

本ストレージシステムは、1 回の書き込み操作で、トラック内の連続して更新されたデータ用の制御パラメータと FBA (CKD ではない) 形式のレコードセットを転送します。これによって FBA から CKD への変換、および CKD から FBA への変換に必要なオーバーヘッドがなくなります。

1.2 TrueCopy ペアを作成するまでの流れ

TrueCopy を使用して遠隔地にボリュームの複製を作成、保持するためには、TrueCopy ペアを作成します。TrueCopy ペアは次の順序で作成します。

操作手順

1. コピーしたい正サイトのストレージシステムのボリュームを選択します。
2. コピー先となる副サイトのストレージシステムで、ボリュームを作成するか、作成済みのボリュームを指定します。
3. 正サイトと副サイトのストレージシステムをファイバチャネルインタフェースまたは iSCSI インタフェースでリモート接続します。
4. 正サイトのストレージシステムのボリューム（プライマリボリューム）のすべてのデータを、副サイトのストレージシステムのボリューム（セカンダリボリューム）にコピーします。

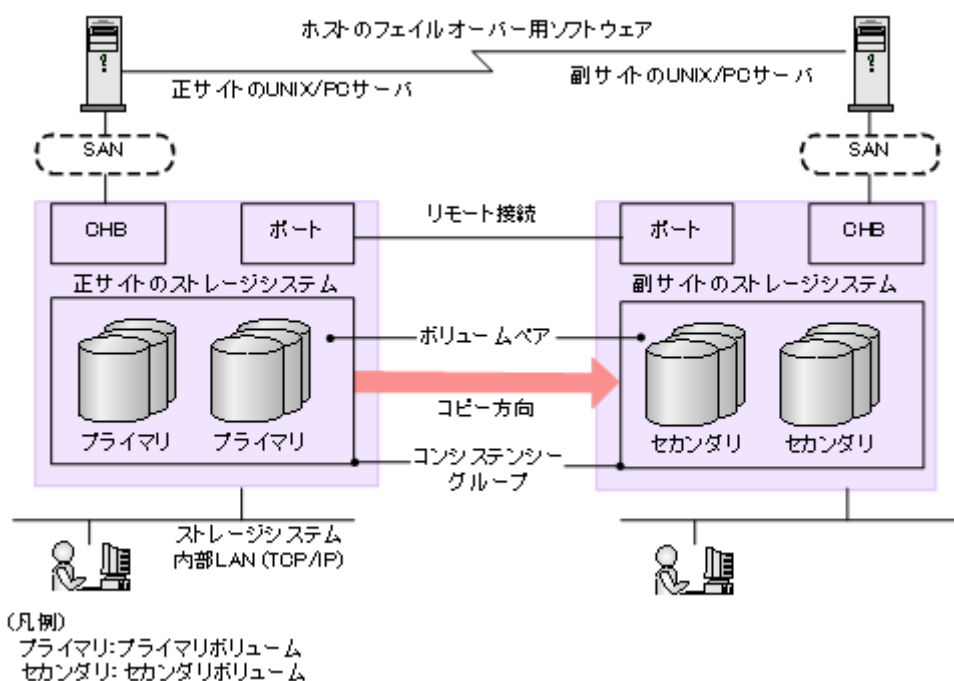
1.3 TrueCopy の構成要素

TrueCopy システムは、次の要素で構成されます。

- ストレージシステム
正サイト、または正サイトに接続された副サイトに必要です。副サイトのストレージシステムはファイバチャネルインタフェースまたは iSCSI インタフェースでリモート接続を経由して正サイトのストレージシステムに接続します。

- 副サイトのストレージシステムに接続するホスト
災害リカバリ時に使用するため、副サイトのストレージシステムにもホストを接続することを推奨します。副サイトのストレージシステムにホストを接続できない場合は、正サイトのホストと副サイトのストレージシステムを通信させます。
- プライマリボリュームおよびセカンダリボリューム
- 正サイトと副サイトのストレージシステム間のデータを転送するためのリモート接続、リモート接続用ポート
- ホスト接続用のポート
- TrueCopy 構成およびペア動作実行のために使用する管理ツールの操作端末
- RAID Manager
運用に必要な操作と災害リカバリに使用できます。

次に基本的な TrueCopy の構成要素を示します。



注意

ホストフェイルオーバーソフトウェアは、正サイトと副サイトのホスト間で情報を転送するために使用します。これは、災害リカバリ処理の重要なコンポーネントです。

- TrueCopy を災害リカバリに使用する場合は、リカバリ処理を確実にするためにホストフェイルオーバー機能が必要です。
- TrueCopy をデータの移動手段として使用する場合は、ホストフェイルオーバーの利用を推奨しますが、必須ではありません。

TrueCopy は、ホストフェイルオーバー機能を提供しません。プラットフォームに適用するフェイルオーバーソフトウェアをご使用ください。

1.4 TrueCopy 操作に必要なストレージシステム

TrueCopy の操作には、正サイトと副サイトの両方にストレージシステムが必要です。

正サイトのストレージシステムは専用のリモート接続を経由して副サイトのストレージシステムと通信します。

正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームおよび次の動作を管理します。

- プライマリボリュームへのホスト I/O 操作
- 形成コピーと更新コピー
- ペア状態と構成情報

副サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームおよび次の動作を管理します。

- 正サイトのストレージシステムから発行したセカンダリボリュームへのコピー動作
- ペア状態と構成情報の管理を支援



メモ

災害リカバリの際は、副サイトのストレージシステムを使用して業務を行います。このためホストとストレージシステム間で通信する際に、正サイトのストレージシステムと副サイトのストレージシステムの差異が影響しないよう、正サイトと副サイトの両方で同じモデルのストレージシステムを使用することをお勧めします。

1.5 TrueCopy のペアボリューム

TrueCopy は、ユーザが設定したペアのリモートコピー操作を実行します。各 TrueCopy ペアは 1 つのプライマリボリュームと 1 つのセカンダリボリュームから構成されます。TrueCopy のプライマリボリュームはオリジナルデータが入ったボリューム (LU) で、TrueCopy のセカンダリボリュームはバックアップまたは複製データが入ったミラーボリューム (LU) です。

TrueCopy ペアは分割、再同期したり、ペアを組んでいない状態に戻したりできます。

- ペアを作成すると、プライマリボリュームとセカンダリボリュームが同期します。
- ペアを分割すると、プライマリボリュームへの書き込みは続きますが、セカンダリボリュームへのコピーは行われなくなり、そのペアは同期ではなくなります。
 - セカンダリボリュームの Write オプションを有効にすると、副サイトのホストアプリケーションからセカンダリボリュームへ書き込みできるようになります。セカンダリボリュームの Write オプションが無効な場合は、ペアを分割した時点の状態を保持します。
 - プライマリボリュームとセカンダリボリュームが同期していないときは、プライマリボリュームとセカンダリボリュームが再同期するまで、差分データがビットマップとして記憶されます。
 - ペアを再同期すると、同期していないデータだけが転送されるので、コピー時間を削減できます。
- ペアを再同期すると、プライマリボリュームで変更されたデータがセカンダリボリュームにコピーされます。
- 必要であれば、セカンダリボリュームのデータをプライマリボリュームにコピーすることもできます。

通常、すべてのホストは Read と Write の I/O 操作にプライマリボリュームを使用できます。また副サイトのストレージシステムは、セカンダリボリュームに対するホストからの Write I/O を拒否します。セカンダリボリュームの Write オプションを設定すると、ペアが分割している間はセカンダリボリュームへ書き込みできるようになります。この場合、ペアの再同期にはセカンダリボリュームとプライマリボリュームの差分データを使用します。

1.6 TrueCopy で使用する物理パス

物理パスはリモートコピー接続とも呼ばれ、正サイトのストレージシステムのポートと副サイトのストレージシステムのポートを接続します。物理パスとして使用できるインターフェースは、[「3.4 TrueCopy の物理パスの計画」](#)を参照してください。

TrueCopy は 1 つの物理パスだけでも使用できますが、2 つ以上のパスを独立して接続し、冗長化することを推奨します。

1.7 TrueCopy のコンシステンシーグループ

コンシステンシーグループは、ストレージシステムに割り当てられる複数の TrueCopy ペアから構成されるグループです。コンシステンシーグループを指定すると、コンシステンシーグループ単位でコマンドを発行できるため、同じグループ内ペアのセカンダリボリューム間でデータの一貫性を保持できます。

コンシステンシーグループには、グループ単位、またはボリューム単位に TrueCopy のコマンドを発行できます。グループ単位でコマンドを発行した場合、グループ内のすべてのペアでコマンドが実行され、グループ内のペアの状態を一括して変更できます。

1.8 TrueCopy 操作のインターフェース

RAID Manager は、すべてのコピー操作およびペア管理操作を実行するために使用するコマンドラインインターフェースです。スクリプトファイルを使用すれば、コピー操作を自動化できます。

仮想ストレージマシン内のボリュームを使用する場合、RAID Manager では、構成定義ファイルに本ストレージシステムの情報のほかに仮想情報も指定できます。

FC-NVMe または NVMe/TCP でホストに接続されたボリュームを使用する場合は、RAID Manager で TrueCopy ペアを作成できます。

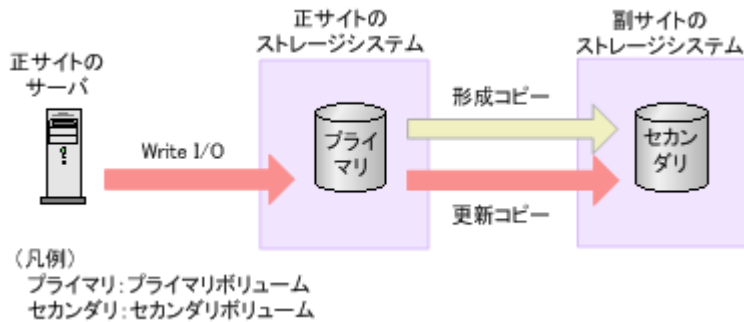
1.9 TrueCopy のエラー報告通信 (ERC)

エラー報告通信 (ERC) は、正サイトと副サイトのホストプロセッサ間で情報を転送します。災害リカバリ処理の重要なコンポーネントです。

1.10 TrueCopy リモートコピー

形成コピーを実行すると、プライマリボリューム内のすべてのデータをセカンダリボリュームにコピーします。その後、正サイトのストレージシステムはホストから書き込み命令を受領すると更新コピーを実行します。更新コピーでは、ホストの更新がプライマリボリュームへコピーされると同時に、それらをセカンダリボリュームへコピーします。

次の図で形成コピーと更新コピーの動作を説明します。



関連概念

- [1.10.1 TrueCopy の形成コピー](#)
- [1.10.2 TrueCopy の更新コピー](#)

1.10.1 TrueCopy の形成コピー

新しい TrueCopy ペアを作成する場合は、プライマリボリュームの全内容をトラック単位でセカンダリボリュームにコピーします（この中には診断トラックや割り当てられていない交替トラックは含まれません）。形成コピーは、ホスト I/O プロセスとは別にプライマリボリュームとセカンダリボリュームを同期させます。形成コピーでは、すでにプライマリボリュームとセカンダリボリュームが完全に同一であることが確実な場合は、データを一切コピーしないという選択ができます。データ転送速度とシステム性能の間の柔軟性を向上させるオプションも指定できます。

- コピー速度では、TrueCopy ペアを作成／再同期する際の TrueCopy 形成コピーで、同時にコピーされるトラック数（1-15）を指定できます。コピーするトラック数が多いほど、動作は速く完了します。コピーするトラック数が少ないほど、維持される性能レベルは高くなります。RAID Manager でのコピー速度は、トラックサイズで指定します。

`paircreate` コマンド `-c<トラックサイズ>`

トラックサイズとコピー速度の関係を次に示します。

- 1：低速
- 2 または 3：中速
- 4 以上：高速

なお、トラックサイズに 4 を設定すると、ホストとストレージシステム間の I/O 性能が低下するおそれがあります。I/O 性能への影響を軽減したい場合は、トラックサイズに 1~3 を設定してください。

- 形成コピーは、構成定義ファイル内にある LU や LDEV の記載した順序に従い実行されます。
- 最大形成コピー数では、正サイトのストレージシステムが同時に実行できる形成コピーの最大ペア数を指定できます。RAID Manager を使用する場合は、`raidcom modify remote_replica_opt -copy_activity` で同様に形成コピーの最大ペア数を指定できます。
- 往復応答時間では、プライマリボリュームからセカンダリボリュームへデータをコピーするときの往復応答時間を指定できます。この設定値を基に、更新 I/O に対する更新コピーの応答時間に影響を与えないように形成コピーの速度を自動調整します。RAID Manager を使用する場合は、`raidcom modify rcu` で同様に往復応答時間を指定できます。

関連概念

- [1.10 TrueCopy リモートコピー](#)

1.10.2 TrueCopy の更新コピー

形成コピー完了後にホストがプライマリボリュームへの **Write I/O** 操作を出すと、データはプライマリボリュームに書き込まれ、セカンダリボリュームにコピーされます。両方のボリュームへの書き込み完了後に、**Write I/O** に対する完了応答がホストへ返されます。これによってペアの同期を維持します。

更新コピーは形成コピーより高い優先順位を持ちます。しかし更新がホストによって送られた時点で形成コピーが進行中の場合は、形成コピーのコピー操作が完了するまで、更新コピーが待機します。例えばコピー速度が 15 トラックなら、更新コピーは最大 15 トラックまで待機できます (1 シリンダ)。

関連概念

- [1.10 TrueCopy リモートコピー](#)

1.11 TrueCopy のペア状態

ペア状態は、正サイトのストレージシステム (プライマリボリュームがあるストレージシステム) が管理します。

- 正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームとセカンダリボリュームのペアの状態を変更できます。
- 副サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームのペアの状態は変更できますが、プライマリボリュームのペアの状態は変更できません。正サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームのペア状態が変わったことを検出して、それに従ってプライマリボリュームの状態を変更します。
- ペアの状態は主に次のように変化します。
 - **SMPL** : ボリュームが TrueCopy ペアに割り当てられていない場合、そのボリュームは **SMPL** (単一ボリューム) です。正サイトのストレージシステムからペアを削除すると、正サイトのストレージシステムは両方のボリュームを **SMPL** に変更します。
 - **COPY** : 形成コピーがペアを作成し始めると、正サイトのストレージシステムは両方のボリュームの状態を **COPY** (コピー中のボリューム) に変更します。
 - **PAIR** : 形成コピー操作が完了すると、正サイトのストレージシステムは両方のボリュームの状態を **PAIR** (ペアボリューム) に変更します。
 - **PSUS** : 正サイトまたは副サイトのストレージシステムからペアを分割すると、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの状態は **PSUS** (**pair suspended-split** : コマンドによる分割) に変更されます。
副サイトのストレージシステムからペアを削除すると、副サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームを **SMPL** に変更し、正サイトのストレージシステムはそのペアが副サイトのストレージシステムから削除されたことを検出 (パスが正常な場合) して、プライマリボリュームの状態を **PSUS** に変更します。
 - **PSUE** : エラーなど何かの理由で、正サイトのストレージシステムがプライマリボリュームとセカンダリボリュームの同期を保持できない場合、正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームとセカンダリボリューム (可能な場合) の状態を **PSUE** (**pair suspended-error** : エラーによる分割) に変更します。

TrueCopy の要件

この章では、基本的なシステム要件と仕様について説明します。

この章のほか、「[3 TrueCopy の計画](#)」でも、TrueCopy のセットアップと使用前に注意が必要な TrueCopy の要素について、多くの仕様、推奨事項、および要件について説明しています。

□ 2.1 TrueCopy のシステム要件

2.1 TrueCopy のシステム要件

項目	要件
対応デバイス エミュレーションタイプ	Open-V
RAID レベル	TrueCopy は、『システム構築ガイド』に記載されているすべての RAID レベルをサポートします。
VSP One B20 と接続できるストレージシステム	<p>下記のバージョンのストレージシステムと相互に接続できます。本製品と新しいモデルとのサポート接続可否については、新しいモデル側のユーザガイドを参照してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> • VSP One B20 (全バージョン) • VSP 5000 シリーズ (90-09-23-XX/XX 以降) • VSP E シリーズ (93-07-22-XX/XX 以降) • VSP G350、G370、G700、G900、F350、F370、F700、F900 (88-08-12-XX/XX 以降) <p>災害発生時のリカバリとして使用する場合、災害発生時に正サイトの業務を副サイトで行うため、正サイトと副サイトの両方に VSP One B20 を使用することを推奨します。</p>
TrueCopy	<ul style="list-style-type: none"> • システムごとにライセンスキーが必要です。 • 正サイトおよび副サイトのストレージシステムにインストールします。 • 利用可能なライセンス容量を超過するペア作成はできません。
必要な他のライセンス	<p>なし。</p> <p>ただし TrueCopy のプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームに Dynamic Provisioning の仮想ボリュームを使用している場合は、次のライセンス容量制限が適用されます。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 仮想ボリュームに割り当てられるページの容量が TrueCopy のライセンス容量としてカウントされます。ただし、容量削減機能が適用される前の容量がカウントされます。 • 実際のライセンス容量が利用可能なライセンス容量を超えると、ペア作成ができなくなります。さらに、ライセンス容量を超えてから 30 日を過ぎると、実行できるペア操作は、ペア分割とペア削除だけになります。
シェアドメモリの増設	<ul style="list-style-type: none"> • 本ストレージシステムの場合 TrueCopy は、基本部のシェアドメモリだけで使用できます。シェアドメモリを増設すると、ペアを作成できる容量が拡張されます。
対応ホスト プラットフォーム (ホストとストレージシステム の接続にファイバチャネルま たは iSCSI を使用する場合)	<ul style="list-style-type: none"> • AIX • HP-UX • Red Hat Enterprise Linux • Solaris • SuSE Linux • VMware ESX • Windows Server など <p>対応するホストプラットフォームについては、「10.4 お問い合わせ先」に示す連絡先にお問い合わせください。</p>
対応ホスト プラットフォーム	<p>対応するホストプラットフォームについては、「10.4 お問い合わせ先」に示す連絡先にお問い合わせください。</p>

項目	要件
(ホストとストレージシステムの接続に FC-NVMe または NVMe/TCP を使用する場合)	
物理パス	<p>正サイトと副サイトのストレージシステムを接続する物理パスが必要です。物理パスに使用できるインタフェースを次に示します。</p> <ul style="list-style-type: none"> リンクスピードが 32Gbps、64Gbps のファイバチャネル リンクスピードが 10Gbps、25Gbps の iSCSI <p>なお、FC-NVMe 32Gbps、FC-NVMe 64Gbps および NVMe/TCP 100Gbps は未サポートです。</p> <p>物理パスに使用できるインタフェースのサポートバージョン (ファームウェアバージョン) は、「3.4 TrueCopy の物理パスの計画」を参照してください。</p> <p>直結、スイッチ、またはチャネルエクステンダによる接続があります。「3.4.3 TrueCopy の接続形態」を参照してください。</p>
リモートパス	<p>リモートパスは、正サイトと副サイトのストレージシステムのパスグループごとに確立します。パスグループごとに最大 8 本のパスが使用できます。パスグループは最大 64 個使用できます。同じストレージシステムの組み合わせで、複数のパスグループを使用することもできます。</p>
副サイトのストレージシステムの最大数	<ul style="list-style-type: none"> 1 台のストレージシステムに 64 台まで設定できます。ただし、この数は Universal Replicator で指定するシステム単位の副サイトのストレージシステムの数を含んだ数です。 システム単位の副サイトのストレージシステムを登録するためには、パスグループ ID を指定します。0~255 まで指定できます。デフォルトは 0 です。Universal Replicator で使用する副サイトのストレージシステムのパスグループ ID と同じパスグループ ID を指定すると、Universal Replicator で使用する副サイトのストレージシステムと同じパスを使用することになります。別の物理パスを用意し、別のパスグループ ID を指定して副サイトのストレージシステムを登録すると、パスを分けられます。 RAID Manager を使用して、パスグループの作成およびペア作成時のパスグループの指定ができます。詳細については、『RAID Manager コマンドリファレンス』の構成定義コマンドおよび『RAID Manager インストール・設定ガイド』の構成定義ファイルを参照してください。
ペアボリューム	<ul style="list-style-type: none"> プライマリボリュームとセカンダリボリュームを同じ容量にしてください。 プライマリボリュームとセカンダリボリュームの最大容量は次のとおりです。 <ul style="list-style-type: none"> Dynamic Provisioning の仮想ボリューム (DP-VOL) の場合 : DP-VOL の最大容量と同じです。詳細は、『システム構築ガイド』を参照してください。 外部ボリュームの場合 : 4,194,304MB (8,589,934,592block) です。 プライマリボリュームとセカンダリボリュームの最小容量は、46.875MB (96,000block) です。 1 つのプライマリボリュームは 1 つのセカンダリボリュームにだけコピーできます。 プライマリボリュームとセカンダリボリュームは他のプログラムプロダクトボリュームと共用できます。「4.1 TrueCopy と共用可能なボリューム」を参照してください。

項目	要件																																				
	<ul style="list-style-type: none"> プライマリボリュームの T10 PI 属性とセカンダリボリュームの T10 PI 属性には、同じ値を設定する必要があります。 プライマリボリュームとセカンダリボリュームは、LUN パスが定義されたボリューム同士か、または、NVM サブシステムポートが追加された NVM サブシステムの Namespace が定義されたボリューム同士である必要があります。 ファイバチャネル 32Gbps でホストに接続されたボリュームをペアボリュームとして使う TrueCopy 構成を、次に示すストレージシステムでサポートします。 <table border="1" data-bbox="730 499 1417 1070"> <thead> <tr> <th colspan="2">接続元装置</th> <th colspan="2">接続先装置</th> </tr> <tr> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="4">VSP One B20</td> <td rowspan="4">全バージョン</td> <td>VSP One B20</td> <td>全バージョン</td> </tr> <tr> <td>VSP 5000 シリーズ</td> <td>90-09-23-XX/XX 以降</td> </tr> <tr> <td>VSP E シリーズ</td> <td>93-07-22-XX/XX 以降</td> </tr> <tr> <td>VSP G150, G350, G370, G700, G900 および VSP F350, F370, F700, F900</td> <td>88-08-12-XX/XX 以降</td> </tr> </tbody> </table> <ul style="list-style-type: none"> ファイバチャネル 64Gbps でホストに接続されたボリュームをペアボリュームとして使う TrueCopy 構成を、次に示すストレージシステムでサポートします。 <table border="1" data-bbox="730 1193 1417 1765"> <thead> <tr> <th colspan="2">接続元装置</th> <th colspan="2">接続先装置</th> </tr> <tr> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="4">VSP One B20</td> <td rowspan="4">全バージョン</td> <td>VSP One B20</td> <td>全バージョン</td> </tr> <tr> <td>VSP 5000 シリーズ</td> <td>90-09-24-XX/XX 以降</td> </tr> <tr> <td>VSP E シリーズ</td> <td>93-07-23-XX/XX 以降</td> </tr> <tr> <td>VSP G150, G350, G370, G700, G900 および VSP F350, F370, F700, F900</td> <td>88-08-13-XX/XX 以降</td> </tr> </tbody> </table> <ul style="list-style-type: none"> FC-NVMe 32Gbps でホストに接続されたボリューム (Namespace) をペアボリュームとして使う TrueCopy 構成を、次に示すストレージシステムでサポートします。 	接続元装置		接続先装置		機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン	VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン	VSP 5000 シリーズ	90-09-23-XX/XX 以降	VSP E シリーズ	93-07-22-XX/XX 以降	VSP G150, G350, G370, G700, G900 および VSP F350, F370, F700, F900	88-08-12-XX/XX 以降	接続元装置		接続先装置		機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン	VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン	VSP 5000 シリーズ	90-09-24-XX/XX 以降	VSP E シリーズ	93-07-23-XX/XX 以降	VSP G150, G350, G370, G700, G900 および VSP F350, F370, F700, F900	88-08-13-XX/XX 以降
接続元装置		接続先装置																																			
機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン																																		
VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン																																		
		VSP 5000 シリーズ	90-09-23-XX/XX 以降																																		
		VSP E シリーズ	93-07-22-XX/XX 以降																																		
		VSP G150, G350, G370, G700, G900 および VSP F350, F370, F700, F900	88-08-12-XX/XX 以降																																		
接続元装置		接続先装置																																			
機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン																																		
VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン																																		
		VSP 5000 シリーズ	90-09-24-XX/XX 以降																																		
		VSP E シリーズ	93-07-23-XX/XX 以降																																		
		VSP G150, G350, G370, G700, G900 および VSP F350, F370, F700, F900	88-08-13-XX/XX 以降																																		

項目	要件			
	接続元装置		接続先装置	
	機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン
	VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン
			VSP 5000 シリーズ	90-09-23-XX/XX 以降
		VSP E1090	93-07-22-XX/XX 以降	
	<ul style="list-style-type: none"> FC-NVMe 64Gbps でホストに接続されたボリューム (Namespace) をペアボリュームとして使う TrueCopy 構成を、次に示すストレージシステムでサポートします。 			
	接続元装置		接続先装置	
	機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン
	VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン
			VSP 5000 シリーズ	90-09-24-XX/XX 以降
		VSP E1090	93-07-23-XX/XX 以降	
	<ul style="list-style-type: none"> 10Gbps iSCSI チャンネルボードのポートでホストに接続されたボリュームをペアボリュームとして使う TrueCopy 構成を、次に示すストレージシステムでサポートします。 			
	接続元装置		接続先装置	
	機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン
	VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン
			VSP 5000 シリーズ	90-09-23-XX/XX 以降
		VSP E シリーズ	93-07-22-XX/XX 以降	
	<ul style="list-style-type: none"> 25Gbps iSCSI チャンネルボードのポートでホストに接続されたボリュームをペアボリュームとして使う TrueCopy 構成を、次に示すストレージシステムでサポートします。 			
	接続元装置		接続先装置	
	機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン
	VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン
			VSP 5000 シリーズ	90-09-23-XX/XX 以降

項目	要件																								
	<table border="1" data-bbox="730 181 1417 416"> <thead> <tr> <th colspan="2">接続元装置</th> <th colspan="2">接続先装置</th> </tr> <tr> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td></td> <td></td> <td>VSP E シリーズ</td> <td>93-07-22-XX/XX 以降</td> </tr> </tbody> </table> <ul style="list-style-type: none"> NVMe/TCP でホストに接続されたボリューム (Namespace) をペアボリュームとして使う TrueCopy 構成を、次に示すストレージシステムでサポートします。 <table border="1" data-bbox="730 539 1417 741"> <thead> <tr> <th colspan="2">接続元装置</th> <th colspan="2">接続先装置</th> </tr> <tr> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> <th>機種</th> <th>ファームウェアバージョン</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>VSP One B20</td> <td>全バージョン</td> <td>VSP One B20</td> <td>全バージョン</td> </tr> </tbody> </table> <p>また、TrueCopy と Universal Replicator を連携した構成のサポート状況は『Universal Replicator ユーザガイド』を参照してください。 詳細については、「3.3 TrueCopy のペアボリュームの計画」を参照してください。</p>	接続元装置		接続先装置		機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン			VSP E シリーズ	93-07-22-XX/XX 以降	接続元装置		接続先装置		機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン	VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン
接続元装置		接続先装置																							
機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン																						
		VSP E シリーズ	93-07-22-XX/XX 以降																						
接続元装置		接続先装置																							
機種	ファームウェアバージョン	機種	ファームウェアバージョン																						
VSP One B20	全バージョン	VSP One B20	全バージョン																						
ペア数	<ul style="list-style-type: none"> すべて外部ボリュームを使用した場合 <ul style="list-style-type: none"> VSP One B23 : 16,384 個 VSP One B26 : 32,768 個 VSP One B28 : 49,152 個 すべて Dynamic Provisioning の仮想ボリューム (DP-VOL) を使用した場合 <ul style="list-style-type: none"> VSP One B23 : (16,384 - プールボリューム数) 個 VSP One B26 : (32,768 - プールボリューム数) 個 VSP One B28 : (49,152 - プールボリューム数) 個 すべて圧縮を設定したデータ削減共有ボリュームを使用した場合 <ul style="list-style-type: none"> VSP One B23 : (16,384 - プールボリューム数) 個 VSP One B26 : (21,760 - プールボリューム数) 個 VSP One B28 : (21,760 - プールボリューム数) 個 すべて圧縮および重複排除を設定したデータ削減共有ボリュームを使用した場合 <ul style="list-style-type: none"> VSP One B23 : (16,376 - プールボリューム数) 個 VSP One B26 : (21,754 - プールボリューム数) 個 VSP One B28 : (21,754 - プールボリューム数) 個 すべて圧縮を設定した dedupe and compression による容量削減ボリュームを使用した場合 <ul style="list-style-type: none"> VSP One B23 : (16,384 - プールボリューム数) 個 VSP One B26 : (32,640 - プールボリューム数) 個 VSP One B28 : (32,640 - プールボリューム数) 個 すべて圧縮および重複排除を設定した dedupe and compression による容量削減ボリュームを使用した場合 <ul style="list-style-type: none"> VSP One B23 : (16,376 - プールボリューム数) 個 																								

項目	要件
	<ul style="list-style-type: none"> ◦ VSP One B26 : (32,630 - プールボリューム数) 個 ◦ VSP One B28 : (32,630 - プールボリューム数) 個 プールボリューム数については、『システム構築ガイド』の Dynamic Provisioning のプールの要件を参照してください。 RAID Manager を使用している場合は、コマンドデバイスを定義する必要があります。この場合、最大ペア数は、上記の値から 1 を差し引いた値になります。 最大ペア数の算出方法は、「 3.3.5 最大ペア数の制限 」を参照してください。
コンシステンシーグループ	<ul style="list-style-type: none"> • VSP One B23、VSP One B26、および VSP One B28 の場合 最大 128 個 (0~127)
ミラー	ミラー ID は 0 だけ指定できます。なお、ミラー ID の指定は省略できます。
ホストフェイルオーバーソフトウェア	<ul style="list-style-type: none"> • 災害リカバリに必要です。 • データの移動手段として使用する場合は、ホストフェイルオーバーの利用を推奨しますが、必須ではありません。 詳細情報は「 3.7 TrueCopy とホストフェイルオーバーソフトウェア 」を参照してください。
TrueCopy インタフェース	RAID Manager のセットアップと RAID Manager の使用についての情報は、『RAID Manager ユーザガイド』を参照してください。

TrueCopy の計画

ストレージシステム、ペアボリューム、物理パス、その他 TrueCopy をセットアップして使用が可能になる前に注意する必要がある点について説明します。

- 3.1 TrueCopy を使用するためのストレージシステムの準備
- 3.2 TrueCopy のシステム性能の計画
- 3.3 TrueCopy のペアボリュームの計画
- 3.4 TrueCopy の物理パスの計画
- 3.5 TrueCopy で使用するポートの計画
- 3.6 コンシステンシーグループの計画
- 3.7 TrueCopy とホストフェイルオーバーソフトウェア

3.1 TrueCopy を使用するためのストレージシステムの準備

TrueCopy を使用するストレージシステムには、次の準備が必要です。

- システムを構築するときに、ストレージシステムとホストを接続して、ストレージシステムからのセンス情報が報告できるようにします。正サイトおよび副サイトのストレージシステムに、それぞれホストを接続する必要があります。副サイトのストレージシステムに専用のホストが接続できない場合、副サイトのストレージシステムと正サイトのホストを接続してください。
- 正サイトと副サイトのストレージシステムの間に、リモート接続パスを設置します。各ストレージクラスとチャネルエクステンダまたはスイッチ間のリモート接続パスを分散して、柔軟性と可用性を最大にします。正サイトと副サイトのストレージシステムの間のリモートパスは、ホストと副サイトのストレージシステムの間論理パスと異なります。

関連概念

- [3.1.1 シェアドメモリの増設および減設](#)
- [3.4 TrueCopy の物理パスの計画](#)

3.1.1 シェアドメモリの増設および減設

TrueCopy は、基本部のシェアドメモリだけで使用できます。シェアドメモリを増設すると、ペアを作成できる容量が拡張されます。なお、不要になったシェアドメモリは減設できます。

TrueCopy ペアを使用している場合、シェアドメモリの増設および減設に必要な手順を説明します。

(1) シェアドメモリの増設の流れ

シェアドメモリを増設する手順の流れを次に示します。

操作手順

1. ストレージシステム内のボリュームの状態を確認します。
2. ストレージシステム内のボリュームが、COPY 状態の TrueCopy ペアで使用しているボリュームの場合は、PAIR 状態へ遷移するのを待つか、TrueCopy ペアを分割します。
3. シェアドメモリを増設します。
シェアドメモリの増設は、保守員が実施します。
4. 手順 2 で TrueCopy ペアを分割した場合は、TrueCopy ペアを再同期します。

(2) シェアドメモリの減設の流れ

シェアドメモリを減設する手順の流れを次に示します。

操作手順

1. ストレージシステム内のボリュームの状態を確認します。
2. ストレージシステム内のボリュームが、TrueCopy ペアで使用しているボリュームの場合は、TrueCopy ペアを削除します。
3. シェアドメモリを減設します。
シェアドメモリの減設は、保守員が実施します。

3.1.2 TrueCopy のシステムオプションモード

TrueCopy では、ユーザ個々のニーズに対応するために、次の表に示すシステムオプションモードを用意しています。

モード	説明												
689	<p>インストール時は ON に設定されています。副サイトのストレージシステムでセカンダリボリュームの MP ユニットの Write ペンディング率が 60%以上のとき、形成コピー動作を抑止するかどうかを選択できます。</p> <ul style="list-style-type: none"> ON: 副サイトのストレージシステムでセカンダリボリュームの MP ユニットの Write ペンディング率が 60%以上のとき、形成コピー動作を抑止し、形成コピー動作による副サイトのストレージシステムの Write ペンディング率の増加を抑止します。 OFF: 副サイトのストレージシステムでセカンダリボリュームの MP ユニットの Write ペンディング率が 60%以上となっても、形成コピー動作を抑止しません。 												
784	<p>インストール時は ON に設定されています。RIO の MIH 時間を 5 秒に短縮します。正サイトと副サイトの両方が ON に設定されている状態で、TrueCopy ペアの形成、または再同期を行うと、TrueCopy ペア単位に有効となります。正サイトと副サイトのストレージシステムの間のリモートパスに障害を検出したときは、10 秒経過すると、交替パスで RIO をリトライします。</p> <ul style="list-style-type: none"> ON: RIO の MIH 時間を 5 秒に短縮します。 RIO のタイムアウト時間と ABTS (Abort Sequence) のタイムアウト時間がそれぞれ 5 秒に短縮され、合わせて 10 秒経過すると、交替パスで RIO をリトライします。また、TrueCopy ペアの形成、または再同期の際に、データコピーが 5 秒遅延した場合は、ホスト I/O のレスポンス遅延を回避するため、TrueCopy ペアの障害サスペンドが発生します。 OFF: RIO の MIH 時間は副サイトのストレージシステムを登録したときに設定した時間です。デフォルトは 15 秒です。 RIO のタイムアウト時間と ABTS のタイムアウト時間が経過すると、交替パスで RIO をリトライします。 <p>システムオプションモードの 784 が ON の状態で、TrueCopy ペアの形成中、または再同期中に、障害によるサスペンドが発生した場合は、リモートパスの状態や装置の負荷状態を確認して、障害対策した後に再同期してください。システムオプションモード 784 は、1 つのリモート接続内にあるすべてのリモートパスのポートタイプが Fibre の場合だけサポートしています。1 つのリモート接続内にあるリモートパスのポートタイプがすべて iSCSI、または iSCSI と Fibre が混在している場合はサポートしていません。</p>												
1198	<p>インストール時は OFF に設定されています。TrueCopy ペアの容量拡張操作時に、差分管理方式を、シェアドメモリ差分から階層差分に切り替えるために使用します。このシステムオプションが ON の場合、システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定値に依存せず動作します。</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>SOM1198</th> <th>SOM1199</th> <th>機能概要</th> <th>備考</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>OFF</td> <td>OFF</td> <td>差分管理方式を切り替えません。</td> <td>システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定値で動作します。</td> </tr> <tr> <td>ON</td> <td>OFF</td> <td>4TB 以下の TrueCopy、Universal Replicator、または GAD ペアの差分管理方式をシェアドメモリ差分から階層差分に切り替えます。</td> <td>システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定に関わらず、差分管理方式を階層差分に切り替えます。</td> </tr> </tbody> </table>	SOM1198	SOM1199	機能概要	備考	OFF	OFF	差分管理方式を切り替えません。	システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定値で動作します。	ON	OFF	4TB 以下の TrueCopy、Universal Replicator、または GAD ペアの差分管理方式をシェアドメモリ差分から階層差分に切り替えます。	システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定に関わらず、差分管理方式を階層差分に切り替えます。
SOM1198	SOM1199	機能概要	備考										
OFF	OFF	差分管理方式を切り替えません。	システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定値で動作します。										
ON	OFF	4TB 以下の TrueCopy、Universal Replicator、または GAD ペアの差分管理方式をシェアドメモリ差分から階層差分に切り替えます。	システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定に関わらず、差分管理方式を階層差分に切り替えます。										

モード	説明			
	SOM1198	SOM1199	機能概要	備考
	OFF	ON	4TB 以下の TrueCopy、Universal Replicator、または GAD ペアの差分管理方式を階層差分からシェアドメモリ差分に切り替えます。	システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定に関わらず、差分管理方式をシェアドメモリ差分に切り替えます。
	ON	ON	4TB 以下の TrueCopy、Universal Replicator、または GAD ペアの差分管理方式をシェアドメモリ差分から階層差分に切り替えます。	システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定に関わらず、差分管理方式を階層差分に切り替えます。
1199	インストール時は OFF に設定されています。TrueCopy ペアの容量拡張操作時に、差分管理方式を、階層差分からシェアドメモリ差分に切り替えるために使用します。 このシステムオプションが ON の場合、システム詳細設定の No.5 および No.6 の設定値に依存せず動作します。			
1254	<p>インストール時は OFF に設定されています。コピー先のボリュームの MP ユニットの Write ペンディング率が 35%以上のとき、バックグラウンドで実行するコピーの動作を抑制するかどうかを選択できます。</p> <ul style="list-style-type: none"> ON : コピー先のボリュームの MP ユニットの Write ペンディング率が 35%以上のとき、バックグラウンドで実行するコピーの動作を抑制し、コピー先のストレージシステムの Write ペンディング率の増加を抑制します。 OFF : システムオプションモード 689 の設定に従います。 <p>[注意事項]</p> <ul style="list-style-type: none"> コピーしきい値オプションの適用フローを含む詳細については、『システム構築ガイド』のコピーしきい値オプションに関する項目を参照してください。 			
1330	<p>インストール時は OFF に設定されています。キャッシュ片面閉塞状態で、TrueCopy ペアのペア形成、再同期、スワップリシンク操作を可能にするかどうかを選択できます。</p> <ul style="list-style-type: none"> ON : TrueCopy ペアのペア形成、再同期、スワップリシンク操作ができます。 OFF : TrueCopy ペアのペア形成、再同期、スワップリシンク操作はできません。 <p>[注意事項]</p> <ul style="list-style-type: none"> このオプションの有効時に、キャッシュ片面閉塞状態で、TrueCopy ペアの形成コピーが動作した場合には、次の影響があります。 <ul style="list-style-type: none"> ドライブ負荷が上昇し、ホスト性能影響が発生する可能性があります。 形成コピー性能が、キャッシュが正常な状態に比べて低下する可能性があります。 形成コピー動作中は、閉塞したキャッシュの保守は実施できません。 形成コピー中に、許容できないホスト性能影響が発生した場合や、閉塞したキャッシュの保守を実施する場合は、形成コピーを中断してください。 このオプションは、次の DKCMAIN プログラムのバージョンで使えます。 <ul style="list-style-type: none"> A3-04-21-XX/XX 以降 			

関連タスク

- 5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する

- 7.2.4 TrueCopy のリモートパスを追加する
- 7.3.3 計画的に TrueCopy の副サイトのストレージシステムまたはリモート接続を停止する流れ

3.1.3 システム詳細設定

TrueCopy で設定できるシステム詳細設定を次の表に示します。システム詳細設定は、RAID Manager の raidcom modify user_system_opt コマンドで設定できます。

システム詳細設定 No.	デフォルト	説明																														
5、6	OFF	<p>システム詳細設定 No.5 と No.6 の設定を変更すると、TrueCopy、Universal Replicator、または global-active device の新規ペアおよび既存ペアの差分管理方式を変更できます。</p> <p>システム詳細設定の No.5 と No.6 との組み合わせによる動作の違いは次の通りです。</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="2">システム詳細設定</th> <th colspan="2">新規ペアの差分管理方式</th> <th colspan="2">既存ペアの差分管理方式</th> </tr> <tr> <th>No.5</th> <th>No.6</th> <th>シェアドメモリ差分</th> <th>階層差分</th> <th>階層差分からシェアドメモリ差分へ変更</th> <th>シェアドメモリ差分から階層差分へ変更</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>OFF</td> <td>OFF</td> <td>○</td> <td></td> <td>○※1</td> <td></td> </tr> <tr> <td>ON</td> <td>OFF</td> <td></td> <td>○</td> <td></td> <td>○※1</td> </tr> <tr> <td>OFF</td> <td>ON</td> <td></td> <td>○</td> <td>—※2</td> <td>—※2</td> </tr> </tbody> </table> <p>注※1 システム詳細設定を設定後に再同期操作を行い、PAIR 状態に移移する際に既存ペアの差分管理方式が変更されます。</p> <p>注※2 既存ペアの差分管理方式は変更されません。シェアドメモリ差分のペアの場合は、再同期後もシェアドメモリ差分を、階層差分のペアの場合は、再同期後も階層差分を維持します。</p> <p>[注意事項]</p> <ul style="list-style-type: none"> • ユーザ容量が 4,194,304MB より大きい DP-VOL を用いたペアに関しては、No.5 と No.6 の設定に関係なく、新規ペア作成時に、階層差分が適用されます。 • 正サイトと副サイトのストレージシステムで、システム詳細 No.5 と No.6 を同じ設定にしてください。 • システムオプションモード 1198、1199 を設定している場合は、システムオプションモード 1198、1199 の動作仕様が優先されます。「3.1.2 TrueCopy のシステムオプションモード」を参照してください。 	システム詳細設定		新規ペアの差分管理方式		既存ペアの差分管理方式		No.5	No.6	シェアドメモリ差分	階層差分	階層差分からシェアドメモリ差分へ変更	シェアドメモリ差分から階層差分へ変更	OFF	OFF	○		○※1		ON	OFF		○		○※1	OFF	ON		○	—※2	—※2
システム詳細設定		新規ペアの差分管理方式		既存ペアの差分管理方式																												
No.5	No.6	シェアドメモリ差分	階層差分	階層差分からシェアドメモリ差分へ変更	シェアドメモリ差分から階層差分へ変更																											
OFF	OFF	○		○※1																												
ON	OFF		○		○※1																											
OFF	ON		○	—※2	—※2																											

3.2 TrueCopy のシステム性能の計画

リモートコピー操作はホスト、ならびに正サイトと副サイトのストレージシステムの I/O 性能に影響を与えるおそれがあります。TrueCopy は同期操作が性能に与える影響を最小化、コピー操作の

効果を最大化しつつ、バックアップデータの整合性を最高レベルにするために、次のオプションを提供しています。

- 副サイトのストレージシステムのオプション
- 形成コピーに関するシステム全体および CU 全体のオプション
- ペアオプション

日立のサービスプロバイダが次のようにコピー動作最適化を支援することもできます。

- Write 作業負荷を分析。収集する作業負荷データ (MB/s and IOPS) を参考に以下の主要要素を決定できます。正確にサイズを測定すると、すべての作業負荷レベル以下でデータボトルネックなしに動作するリモート接続パスを作成します (ボトルネックは性能に深刻な影響を与えます)。
 - 帯域量
 - リモート接続パス数
 - ホストインタフェースパス数
 - 正サイトと副サイトのストレージシステムの TrueCopy 専用ポート数
- 災害リカバリのために TrueCopy をセットアップする場合、必ず副サイトのストレージシステムをホストに接続してください。これによってセンス情報の報告とホストフェイルオーバ情報の転送が可能になります。副サイトのストレージシステムを副サイトのホストに接続していない場合、システム管理者が副サイトの状況をモニタリングできるように、副サイトのストレージシステムを正サイトのホストに接続してください。

関連タスク

- [5.3 リモートレプリカオプションを変更する](#)
- [7.2.1 TrueCopy のフェンスレベルを変更する](#)
- [7.2.3 TrueCopy のリモート接続オプションを変更する](#)

3.3 TrueCopy のペアボリュームの計画

TrueCopy ペアボリュームを計画するため、次の項目を実行してください。

- 正サイトのストレージシステムではバックアップする必要がある重要なデータを含むボリュームを識別する
- 副サイトのストレージシステムではコピーされたデータを保持するボリュームをセットアップする

関連概念

- [3.3.1 TrueCopy のペアボリュームの要件](#)
- [3.3.2 OS と TrueCopy ペアボリュームに関する注意事項](#)
- [3.3.3 TrueCopy のセカンダリボリュームへの I/O](#)
- [3.3.4 TrueCopy の差分データの管理](#)
- [3.3.5 最大ペア数の制限](#)
- [3.3.6 TrueCopy ペアの形成コピー操作に設定した優先度と実行順序](#)

3.3.1 TrueCopy のペアボリュームの要件

TrueCopy ボリュームの要件を示します。

- TrueCopy ペア 1 つにつき 1 ボリュームだけ割り当てられます。
- セカンダリボリュームはプライマリボリュームと同じサイズであること。
- TrueCopy ではプライマリボリュームとセカンダリボリュームの間に 1 対 1 の関係が必要です。1 個のプライマリボリュームを複数のセカンダリボリュームにコピーすることはできません。また、複数のプライマリボリュームを 1 個のセカンダリボリュームにコピーすることもできません。
- 論理ユニット (LU) タイプ
 - TrueCopy は OPEN-V をサポートします。
 - TrueCopy のペアボリュームは同じタイプと容量を持つ LU で構成すること。プライマリボリュームとセカンダリボリュームの LU タイプは RAID Manager で確認できます。
- プライマリボリュームとセカンダリボリュームは、LUN パスが定義されたボリューム同士か、または、NVM サブシステムポートが追加された NVM サブシステムの Namespace が定義されたボリューム同士である必要があります。
- TrueCopy はファイル単位ではなくボリューム単位でコピーするため、マルチボリュームのファイルには特に注意してください。マルチボリュームのファイル (例: 複数のボリュームにわたる大容量のデータベース) をコピーしたり回復したりする場合は、ボリュームのすべてのファイルが TrueCopy のセカンダリボリュームにコピーされたことを確認してください。
- TrueCopy のペアボリュームは TrueCopy 以外のプログラムプロダクトとも共用できます。
- TrueCopy は、外部ボリュームグループに外部ボリュームを作成する際に、Virtual LUN (VLL) を使用します。VLL ボリュームを TrueCopy ペアに割り当てる場合は、プライマリボリュームと同じ容量のセカンダリボリュームを指定してください。プライマリボリュームとセカンダリボリュームの LU は RAID Manager で確認できます。

3.3.2 OS と TrueCopy ペアボリュームに関する注意事項

1 つの TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの内容は同一のため、セカンダリボリュームはプライマリボリュームの複製と考えられます。ホストのオペレーティングシステム (OS) は、ボリュームの重複を許可しないため、複製ボリュームが原因で問題が起きないように、ホストのシステム管理者は注意してください。プライマリボリュームと同時に同じホストに自動的にマウントされたりオンラインにされたりしないように TrueCopy セカンダリボリュームを定義してください。

TrueCopy セカンダリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームが物理的に同じホストのサーバに接続している場合、次の問題が発生することがあります。

- TrueCopy ペアを削除すると、古いセカンダリボリュームは通常オフラインになります。ホストを再起動すると、システムはプライマリボリュームとセカンダリボリュームの両者を提示して、システム管理者にどちらをオフラインにしておくか問い合わせます。これは混乱を招き、エラーの要因となるおそれがあります。

このような問題を防ぐために、TrueCopy セカンダリボリュームとプライマリボリュームが同じホストに接続している場合、セカンダリボリュームは常にオフラインになるよう定義しておくことを強くお勧めします。

3.3.3 TrueCopy のセカンダリボリュームへの I/O

RAID Manager の `pairsplit` コマンドに `-r` オプション (セカンダリボリューム読み取りオプション) を指定してペアを分割すると、ペアが分割されている間、TrueCopy ペアを副サイトのストレージシステムから削除しないで、ホストから TrueCopy のセカンダリボリュームを読み取れます。

RAID Manager の `pairsplit` コマンドに `-rw` オプション (セカンダリボリューム書き込みオプション) を指定してペアを分割すると、セカンダリボリュームへの書き込みができるようになります。この場合、セカンダリボリュームとプライマリボリュームに書き込まれたデータは、トラック単位のビットマップで差管理され、ペアを再同期するときに使用されます。

- ペアを分割すると、セカンダリボリュームへ書き込みできるようになります。
- セカンダリボリュームへの書き込みが可能になっているペアを再同期すると、副サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームの差分データを正サイトのストレージシステムに送信します。このデータがプライマリボリュームの差分データとマージされ、両方のシステムで同期していないトラックが判別・更新されます。これによって再同期が保証されます。

3.3.4 TrueCopy の差分データの管理

差分データはトラック単位のビットマップで管理されます。ペア分割中に書き込み命令を受領したトラックが差分ビットマップとして管理されます。

RAID Manager を使用する場合、差分データの管理単位としてはトラックまたはシリンダを指定できますが、本ストレージシステムはトラックだけをサポートしているため、どちらを指定しても、あるいは何も指定しなくても、管理単位にはトラックが適用されます。

ボリュームの容量が 4,194,304MB (8,589,934,592block) より大きい DP-VOL を使用して TrueCopy ペアを作成した場合、TrueCopy ペアのボリュームが関連づけられているプールで差分データが管理されます。この場合、ボリュームの容量 4,123,168,604,160 バイトごとに、プログラムプロダクトの構成に応じた差管理データ用のプール有効容量 (最大 4 ページ) が必要です。



メモ

プールで管理されている差分データ (ページ) は、次の手順で解放します。

1. ページを解放したい仮想ボリュームを使用しているすべてのペアを削除します。
2. システムオプションモード 755 を OFF にします。
システムオプションモード 755 を OFF にすると、ゼロデータページを破棄できるようになります。
3. 閉塞しているプールを回復します。
4. 仮想ボリュームのページを解放します。

RAID Manager では `raidcom modify ldev` コマンドを使用します。

ページの解放には時間が掛かることがあります。また、4,194,304MB より大きい DP-VOL の TrueCopy ペア作成をサポートしていないファームウェアバージョンへダウングレードするときにも、ページの解放が必要です。

なお、ボリュームの容量が 4,194,304MB (8,589,934,592block) より大きい DP-VOL を使用して TrueCopy ペアを作成したあとで、プール有効容量の不足によってプールで差分データを管理できないことがあります。この場合、TrueCopy ペアを再同期するときには、プライマリボリュームのすべてのデータがトラック単位でセカンダリボリュームにコピーされます。

3.3.5 最大ペア数の制限

装置内のペアの最大数は、システム要件に記載されているモデルごとの値になります。しかし、ユーザの環境 (ボリュームのサイズ) に応じて、ビットマップエリアの使用量が変わるため、最大ペ

ア数がシステム要件に記載したモデルごとの値を下回る場合があります。ボリュームサイズから作成できる最大ペア数の算出する計算式について、説明します。

なお、ボリュームの容量が 4,194,304MB (8,589,934,592block) より大きい DP-VOL は、ビットマップエリアを使用しません。そのため、ボリュームの容量が 4,194,304MB (8,589,934,592block) より大きい DP-VOL を使用して TrueCopy ペアを作成する場合、最大ペア数は算出不要です。

関連概念

- [2.1 TrueCopy のシステム要件](#)
- [\(1\) TrueCopy のシリンダ数の算出方法](#)
- [\(2\) TrueCopy のビットマップエリアの算出方法](#)
- [\(3\) TrueCopy の最大ペア数の算出方法](#)

(1) TrueCopy のシリンダ数の算出方法

最初に、論理ブロック数を算出します。論理ブロック数はボリュームの容量で単位はブロックです。

論理ブロック数 = ボリューム容量 (バイト) ÷ 512

シリンダ数は、次の計算式を使って求めます。

シリンダ数 = (↑ ((↑ (論理ブロック数 ÷ 512) ↑) ÷ 15) ↑)

計算式で「↑ (計算式) ↑」は切り上げを意味します。

関連概念

- [\(2\) TrueCopy のビットマップエリアの算出方法](#)

(2) TrueCopy のビットマップエリアの算出方法

シリンダ数からビットマップエリア数を算出します。

ビットマップエリア数 = (↑ ((シリンダ数 × 15) ÷ 122,752) ↑)

計算式で「↑ (計算式) ↑」は切り上げを意味します。

122,752 は、ビットマップエリア 1 つ当たりの差分量です。差分量の単位はビットです。



メモ

必要ビットマップエリア数は、ボリュームごとに計算してください。複数ボリュームのシリンダ数を足した値を使用して必要ビットマップエリア数を算出した場合、正しい算出結果が得られないおそれがあります。例として 10,017 シリンダと 32,760 シリンダの 2 つのボリュームを使用する場合を示します。以下の正しい計算方法で計算してください。

- 正しい計算方法
(↑ ((10,017 × 15) ÷ 122,752) ↑) = 2
(↑ ((32,760 × 15) ÷ 122,752) ↑) = 5
合計 7 ビットマップエリア
- 誤った計算方法
10,017 + 32,760 = 42,777 シリンダ
(↑ ((42,777 × 15) ÷ 122,752) ↑) = 6
合計 6 ビットマップエリア

関連概念

- [\(1\) TrueCopy のシリンダ数の算出方法](#)

- ・ (3) TrueCopy の最大ペア数の算出方法

(3) TrueCopy の最大ペア数の算出方法

作成できる最大ペア数は次の値から算出します。

- ・ ペア作成に必要なビットマップエリア数
- ・ ストレージシステムで使用できるビットマップエリアの総数
 - ビットマップエリアの総数を次に示します。
VSP One B20 : 65,536 個
 - 使用するビットマップエリア数は、TrueCopy、Universal Replicator、および global-active device で共用です。そのため、これらのプログラムプロダクトを混在して運用する場合は、ストレージシステムのビットマップエリア総数から、それぞれのプログラムプロダクトの必要ビットマップエリア数を減算した後で、次の計算式で TrueCopy 作成可能最大ペア数を算出してください。なお、それぞれのプログラムプロダクトの必要ビットマップエリア数の算出方法は、対応するユーザガイドを参照ください。
 - 同じボリュームを TrueCopy と Universal Replicator で共用する場合も、共用するボリュームが正副どちらであっても、ストレージシステムのビットマップエリア総数から、Universal Replicator の必要ビットマップエリア数を減算したあとで、次の計算式で TrueCopy 作成可能最大ペア数を算出してください。なお、Universal Replicator の必要ビットマップエリア数の算出方法は、対応するユーザガイドを参照ください。

作成可能な最大ペア数は、ストレージシステムのビットマップエリア総数と必要ビットマップエリア数を使用して、次の計算式で求めます。

作成可能最大ペア数 = (↓ (ストレージシステムのビットマップエリア総数 ÷ 必要ビットマップエリア数) ↓)

計算式で「↓ (計算式) ↓」は切り下げを意味します。

TrueCopy の最大ペア数は、次のとおりです。

- ・ VSP One B23 : 16,384 個
- ・ VSP One B26 : 32,768 個
- ・ VSP One B28 : 49,152 個

RAID Manager を使用している場合は、コマンドデバイスまたは仮想コマンドデバイスを定義する必要があります。したがって、最大ペア数は次のとおりです。

- ・ VSP One B23 : 16,383 個
- ・ VSP One B26 : 32,767 個
- ・ VSP One B28 : 49,151 個

すでに求めた必要ビットマップエリア数と、次の表に示すストレージシステムのビットマップエリア数で計算します。ストレージシステムのビットマップエリア数は、TrueCopy 用に増設したシェアドメモリの有無とモデルによって決定されます。

TrueCopy 用のシェアドメモリの増設状況	ストレージシステムのビットマップエリア数	
	VSP One B23	VSP One B26 および VSP One B28
Base (増設シェアドメモリなし)	65,536 個	65,536 個

TrueCopy 用のシェアメモリの増設状況	ストレージシステムのビットマップエリア数	
	VSP One B23	VSP One B26 および VSP One B28
増設あり	-	65,536 個

関連概念

- ・ (2) TrueCopy のビットマップエリアの算出方法

3.3.6 TrueCopy ペアの形成コピー操作に設定した優先度と実行順序

RAID Manager の `raidcom modify remote_replica_opt -copy_activity` コマンドで設定した最大形成コピー数の設定値を超えた数の形成コピー操作を実行する場合、`paircreate` コマンドの実行順序に従い、形成コピー操作の優先度が決まります。

3.3.7 VSP 5000 シリーズと接続する場合の注意事項

本ストレージシステムと VSP 5000 シリーズを接続する場合、ペアを作成する際に、LU 番号および Namespace ID について次に示す制約があります。

ペア作成時の LU 番号の制約

DKCMAIN プログラムバージョン 90-02-0X-XX/XX 以降の VSP 5000 シリーズは、LU 番号を 0～4095 まで割り当てることができます。ただし接続元を DKCMAIN プログラムバージョン 90-02-0X-XX/XX 以降の VSP 5000 シリーズとした場合、LU 番号が 2048～4095 の LU と、本ストレージシステムの LU で、ペアを作成しないでください。本ストレージシステムに、ペアのサスペンドなどの障害が発生する可能性があります。



メモ

- ・ 本ストレージシステムでは、次に示すとおり最大 2048 の LU パスを設定できます。
 - ファイバチャネルのポートにホストグループを設定する場合、1つのホストグループに 2048 までの LU パスを設定できます。また、ホストグループを介して 1つのポートに設定できる LU パス数も 2048 までです。
 - iSCSI のポートに iSCSI ターゲットを設定する場合、1つの iSCSI ターゲットに 2048 までの LU パスを設定できます。また、iSCSI ターゲットを介して 1つのポートに設定できる LU パス数も 2048 までです。
- ・ 接続元が本ストレージシステム、接続先が VSP G150, G350, G370, G700, G900, VSP F350, F370, F700, F900, VSP E590, VSP E790, VSP E990, VSP E1090, VSP 5000 シリーズおよび本ストレージシステムで、ペアを作成する場合の LU 番号の制約を示します。

表 1 ペア作成時の LU 番号の制約

接続元装置	接続先装置		制約	
	機種	ファームウェアバージョン	ペアを作成できる LU 番号	1つのポートに設定できる LU パス数
VSP One B20 (全バージョン)	VSP G150, G350, G370, G700, G900 および VSP F350, F370, F700, F900	88-08-12-XX/XX 以降	0～2047	2048

接続元装置	接続先装置		制約	
	機種	ファームウェアバージョン	ペアを作成できる LU 番号	1つのポートに設定できる LU パス数
	VSP E590, VSP E790, VSP E990, VSP E1090	93-07-22-XX/XX 以降	0~2047	2048
	VSP 5100, 5200, 5500, 5600	90-09-23-XX/XX 以降	0~2047	2048
	VSP One B20	全バージョン	0~2047	2048

ペア作成時の Namespace ID の制約

VSP 5000 シリーズは、Namespace ID を 1~4096 まで割り当てることができます。ただし、VSP One B20 と VSP 5000 シリーズを接続する場合、Namespace ID が 2049~4096 の Namespace を使ってペアを作成しないでください。本ストレージシステムに、ペアのサスペンドなどの障害が発生する可能性があります。



メモ

接続元が本ストレージシステム、接続先が VSP E1090、VSP 5000 シリーズおよび本ストレージシステムで、ペアを作成する場合の Namespace ID の制約を次の表に示します。

表 2 ペア作成時の Namespace ID の制約

接続元装置	接続先装置		制約	
機種	機種	ファームウェアバージョン	ペアを作成できる Namespace ID	NVM サブシステムに作成できる Namespace 数
VSP One B20 (全バージョン)	VSP E1090	93-07-22-XX/XX 以降	1~2048	2048
	VSP 5000 シリーズ	90-09-23-XX/XX 以降	1~2048	2048
	VSP One B20	全バージョン	1~2048	2048

3.4 TrueCopy の物理パスの計画

正サイトと副サイトのストレージシステムを接続する物理パスは、プライマリボリュームおよびセカンダリボリュームに送信される可能性のあるデータの総量を十分に管理できるようにしてください。

なお、物理パスに使用できるインターフェースは、以下のとおりです。

正サイトと副サイトのストレージシステムを接続する物理パスのインターフェース	機種	サポートバージョン (ファームウェアバージョン)
ファイバチャネル 32Gbps	VSP One B20	全バージョン
ファイバチャネル 64Gbps		全バージョン
iSCSI 10Gbps		全バージョン

正サイトと副サイトのストレージシステムを接続する物理バスのインタフェース	機種	サポートバージョン (ファームウェアバージョン)
iSCSI 25Gbps※		A3-04-21-XX/XX 以降
FC-NVMe 32Gbps		未サポート
FC-NVMe 64Gbps		未サポート
NVMe/TCP 100Gbps		未サポート

注※

Ethernet 25Gbps チャンネルボードに、10GBASE-T SFP を取り付けることができます。その場合、転送速度は 10Gbps で動作します。

関連概念

- [3.4.1 TrueCopy に必要な帯域量](#)
- [3.4.2 TrueCopy のファイバチャネル接続](#)
- [3.4.3 TrueCopy の接続形態](#)
- [3.4.4 iSCSI を使用するときの注意事項](#)
- [3.4.5 ファイバチャネルを使用するときの注意事項](#)

3.4.1 TrueCopy に必要な帯域量

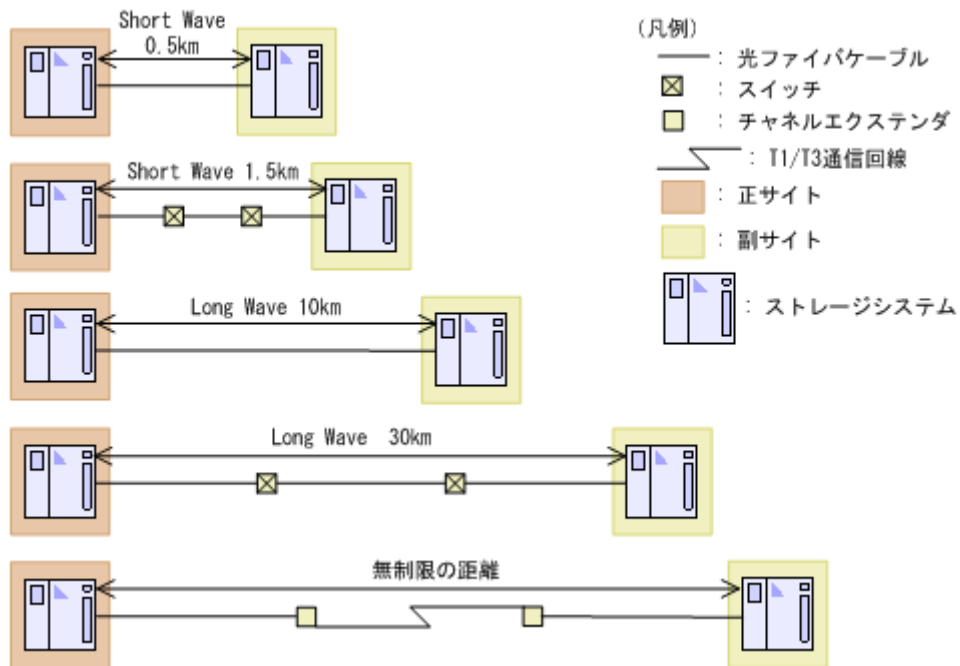
すべての作業負荷レベルのデータ転送に対処するため、十分な帯域が必要です。TrueCopy システムに必要な帯域量は、サーバからプライマリボリュームに送信される I/O 量に基づいています。Write 作業負荷を測定して必要な帯域を決定してください。作業負荷データは、性能モニタリングソフトウェアを使って収集できます。

関連概念

- [3.4 TrueCopy の物理バスの計画](#)

3.4.2 TrueCopy のファイバチャネル接続

Short Wave (オプティカルマルチモード) または Long Wave (オプティカルシングルモード) の光ファイバケーブルを使って、正サイトと副サイトのストレージシステムを接続します。正サイトと副サイトのストレージシステム間の距離によって、次のとおり必要なケーブルおよびネットワーク中継機器が異なります。



ストレージシステム間の距離	ケーブルの種類	ネットワーク中継機器
～1.5km	Short Wave (オプティカルマルチモード)	0.5km～1.5km の場合は、スイッチが必要
1.5km～10km	Long Wave (オプティカルシングルモード)	特になし
10km～30km	Long Wave (オプティカルシングルモード)	スイッチが必要
30km 以上	通信回線	認可されたサードパーティー製のチャンネルエクステンダが必要

ファイバチャンネル接続でスイッチを使用する場合、本ストレージシステム用の特別な設定は不要です。

Long Wave では、10km まで直接接続（直結）をサポートしています。ただし、最高性能を発揮できる最大距離はリンクスピードによって異なります。リンクスピードと最高性能を発揮できる最大距離との関係を次の表に示します。

リンクスピード	最高性能を発揮できる最大距離
4Gbps	3km
8Gbps	2km
16Gbps	1km
32Gbps	0.6km
64Gbps	0.3km

シリアルチャンネルによる TrueCopy 接続の可用性に関する最新情報は、お問い合わせください。

関連概念

- [3.4 TrueCopy の物理パスの計画](#)

3.4.3 TrueCopy の接続形態

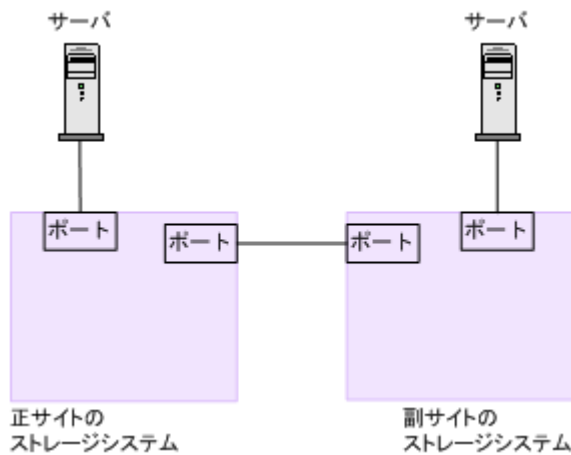
TrueCopy では、3 種類の接続形態がサポートされています。ポートおよびトポロジの設定には LUN Manager または RAID Manager のコマンドを使用します。

関連概念

- 3.4 TrueCopy の物理バスの計画
- (1) 直結の接続形態
- (2) スイッチを使用した接続形態
- (3) チャンネルエクステンダを使用した接続形態

(1) 直結の接続形態

2 個のデバイスを直結します。



正サイトと副サイトのストレージシステムの間オープンパッケージを使用している環境で、長距離（10km 以下の Long Wave）で直結構成の場合、次のホストモードオプションを設定すると、ストレージシステム間の I/O 応答時間が改善され、ホスト I/O の応答時間を改善できます。

- ホストモードオプション 51 (Round Trip Set Up Option)



メモ

iSCSI で接続する場合、ホストモードオプションの設定は無効になります。

各ホストモードオプションについては、『システム構築ガイド』を参照してください。

なお、ストレージシステム間の接続に使用するパッケージ、プロトコル、およびホストモードオプション 51 の設定によって、Fabric やトポロジの設定が次のとおり異なります。また、設定できるリンクスピードも異なります。

パッケージ名	プロトコル	ホストモード オプション 51 の設定	Fabric の設定	トポロジ	設定できるリ ンクスピード
CHB(FC32G)	32GbpsFC	OFF	OFF	FC-AL	<ul style="list-style-type: none"> • 4Gbps • 8Gbps
		ON	OFF	FC-AL	<ul style="list-style-type: none"> • 4Gbps • 8Gbps

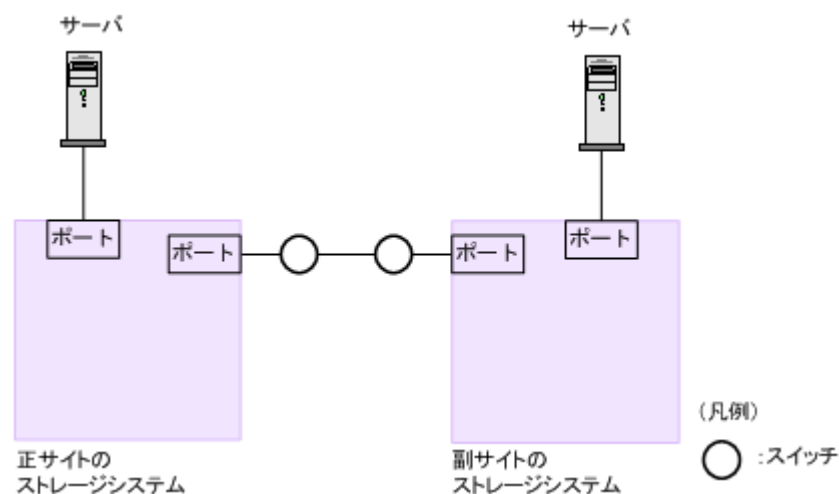
パッケージ名	プロトコル	ホストモード オプション 51 の設定	Fabric の設定	トポロジ	設定できるリ ンクスピード
		OFF	OFF	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 16Gbps 32Gbps
		ON	OFF	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 16Gbps 32Gbps
CHB(FC64G)	64GbpsFC	OFF	OFF	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 16Gbps 32Gbps 64Gbps
		ON	OFF	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 16Gbps 32Gbps 64Gbps

関連概念

- 3.4.3 TrueCopy の接続形態

(2) スイッチを使用した接続形態

スイッチを使用して接続します。



一部のスイッチベンダーでは F ポートが必要です (例 : McData ED5000)。

正サイトと副サイトのストレージシステムの間でオープンパッケージを使用している環境で、長距離 (100km 程度) でスイッチ構成の場合、次のホストモードオプションを設定すると、ストレージシステム間の I/O 応答時間が改善され、ホスト I/O の応答時間を改善できます。

- ホストモードオプション 51 (Round Trip Set Up Option)



メモ

iSCSI で接続する場合、ホストモードオプションの設定は無効になります。

各ホストモードオプションについては、『システム構築ガイド』を参照してください。

なお、ストレージシステム間の接続に使用するパッケージ、プロトコル、およびホストモードオプション 51 の設定によって、Fabric やトポロジの設定が次のとおり異なります。また、設定できるリンクスピードも異なります。

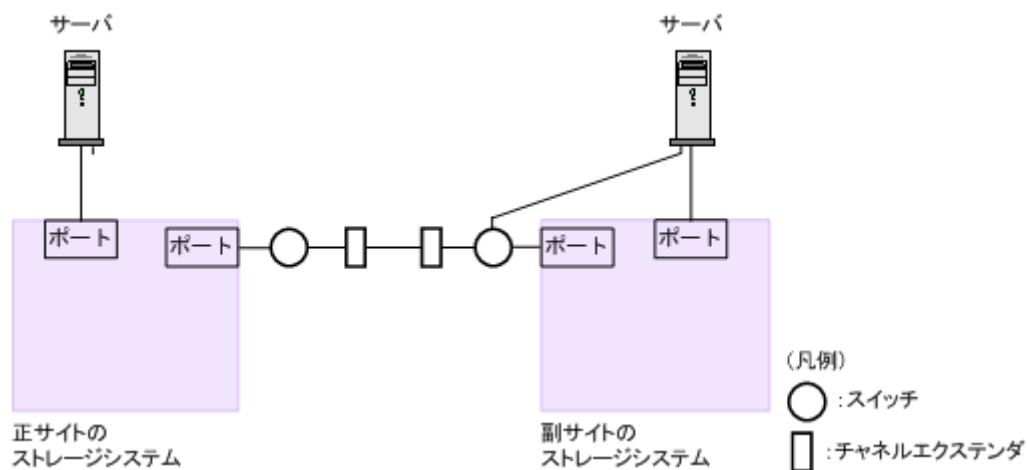
パッケージ名	プロトコル	ホストモード オプション 51 の設定	Fabric の設定	トポロジ	設定できるリ ンクスピード
CHB(FC32G)	32GbpsFC	OFF	ON	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 4Gbps 8Gbps 16Gbps 32Gbps
		ON	ON	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 4Gbps 8Gbps 16Gbps 32Gbps
CHB(FC64G)	64GbpsFC	OFF	ON	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 16Gbps 32Gbps 64Gbps
		ON	ON	Point-to-Point	<ul style="list-style-type: none"> 16Gbps 32Gbps 64Gbps

関連概念

- ・ [3.4.3 TrueCopy の接続形態](#)

(3) チャネルエクステンダを使用した接続形態

長距離にわたってデバイスを接続するためには、チャネルエクステンダとスイッチを使用します。



Fabric を ON、トポロジを Point-to-Point に設定してください。



注意

正サイトのストレージシステムと副サイトのストレージシステムをスイッチ経由でチャネルエクステンダ接続した状態で、複数のリモートコピーのパスを 1 か所にまとめた場合、構成およびスイッチのルーティングの設定によっては、特定のスイッチにデータ転送量が集中するおそれがあります。弊社のスイッチを使用する場合の構成およびルーティングの設定については、お問い合わせください。

**注意**

チャンネルエクステンダがリモート I/O をサポートできることを確認してください。詳細についてはお問い合わせください。

**メモ**

- ・ 正サイトと副サイトの各ストレージシステムの間には、少なくとも 2 つの独立した物理パス（クラスタごとに 1 つ）を設定して、この重要な通信パスにハードウェア的な冗長性を持たせてください。
- ・ 4,000 個以上のペアを使用する場合は、物理パスへの負荷を分散するために、1 本の物理パスを使用するペアが 4,000 個以下となるように物理パスを分けてペアを作成することを推奨します。
- ・ 災害リカバリ時には、同じ Write 作業負荷が逆方向でも使用されます。したがって、災害リカバリのために TrueCopy の導入を計画する場合は、通常動作時の正サイトのストレージシステムから副サイトのストレージシステムへの物理パスと同じ数の副サイトのストレージシステムから正サイトのストレージシステムへの物理パスを設置してください。正サイトのストレージシステムから副サイトのストレージシステムへの物理パスとは別に、逆方向の物理パスを設置してください。
- ・ 災害リカバリ用に副サイトのストレージシステムから正サイトのストレージシステムへのリモート接続を追加するときは、正サイトのストレージシステムから副サイトのストレージシステムへのリモート接続を追加したときに指定したものと同一パスグループ ID を、指定してください。

関連概念

- ・ [3.4.3 TrueCopy の接続形態](#)

3.4.4 iSCSI を使用するときの注意事項

iSCSI を使用してシステムを構築するときには、次に示す注意が必要です。

iSCSI に関する説明は、『システム構築ガイド』を参照してください。

関連概念

- ・ [3.4 TrueCopy の物理パスの計画](#)
- ・ [3.4.3 TrueCopy の接続形態](#)

(1) リモートパスに関する注意事項（iSCSI を使用するとき）

- ・ 1 つのポートを複数のリモートパスとして共有する場合、パス閉塞によって報告される SIM の監視時間は、すべてのリモートパスで同じ値にすることを推奨します。
- ・ 転送速度ごとの設定内容とサポートしている機能を次に示します。

設定内容／サポートしている機能	Ethernet 25Gbps チャンネルボード	iSCSI 10Gbps チャンネルボード
パス閉塞監視の時間※1	40（秒）※3（デフォルトの設定値）	
パス閉塞によって報告される SIM の監視時間※2	150（秒）	70（秒）※4（デフォルトの設定値）
ヘッダーダイジェストおよびデータダイジェストの有効／無効の設定	可	不可
ヘッダーダイジェストおよびデータダイジェストのデフォルトの設定値	有効	有効
接続先のポートの転送速度	25Gbps／10Gbps	10Gbps
リモートパスの冗長構成	必須	推奨

注※1

raidcom modify remote_replica_opt コマンドの-path_blocked_watch オプションで設定します。

注※2

raidcom modify remote_replica_opt コマンドまたは raidcom modify rcu コマンドの-path_blocked_watch_sim オプションで設定します。

注※3

パス閉塞監視の時間を短くした場合、スイッチのスパニングツリーなどネットワーク上の遅延要因によって、パスが閉塞するおそれがあります。

注※4

デフォルトの設定値で運用してください。

(2) 物理パスに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき)

- 同一パスグループにリモートパスを追加する場合、同一プロトコルでリモートパスを構成することを推奨します。ファイバチャネルと iSCSI が混在する構成は、性能に影響を与えることがあります。
- ホストとストレージシステム間の物理パス、およびストレージシステム間の物理パスでは、同一プロトコルを使用することを推奨します。
次の例のように、使用するプロトコルが混在する場合、ホストとストレージシステム間のコマンドのタイムアウト時間には、ストレージシステム間のコマンドのタイムアウト時間以上の値を設定してください。
 - ホストとストレージシステム間の物理パス：ファイバチャネル
 - ストレージシステム間の物理パス：iSCSI
- DKC 間の物理パスに、複数の iSCSI のパスを使用すると、それぞれの物理パスの間で、レスポンスタイムに差が発生する場合があります。レスポンスタイムの差を抑えたい場合は、データ転送時間を短縮させることでコマンド多重数の偏りを軽減する必要があります。このため、物理パスのポート (MCU/RCU の両方) に対して、以下を設定してください。
 - Window Size の拡張 (1,024KB)
 - ホストモードオプション 104※ (iSCSI 最大転送サイズ拡張モード) の設定
 - ホストモードオプション 127※ (10Gbps iSCSI Transmit Throttle モード) の設定

注※

このホストモードオプションは、日立サポートサービスなどからの指示があった場合のみ設定してください。

上記の設定で改善されない場合は、物理パスの構成について、回線帯域の拡張や物理パスの追加を検討してください。

(3) ポートに関する注意事項 (iSCSI を使用するとき)

- iSCSI ポートのパラメータの設定を変更するときは、一時的に iSCSI の接続が切断され、その後再接続されます。システムへ影響がないように、I/O 負荷の低い時間帯にパラメータの設定を変更してください。
- ホストと接続している iSCSI ポートの設定を変更すると、ホストでログが出力されることがありますが、問題ありません。システムログを監視しているシステムでは、アラートが出力され

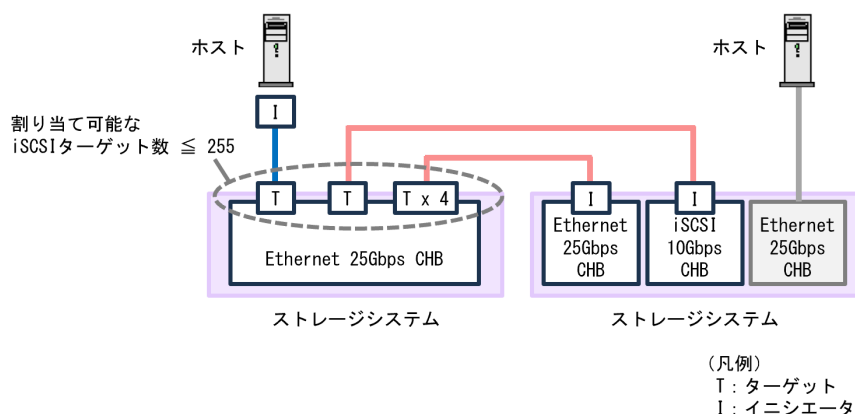
るおそれがあります。アラートが出力された場合は、iSCSI ポートの設定を変更したあと、ホストが再接続されているかどうかを確認してください。

- ストレージシステム間の接続に iSCSI を使用している場合、同一のポートを使用してホストと接続しているときでも、ポートの属性の遅延 ACK モードを無効 (RAID Manager の `raidcom modify port -delayed_ack_mode disable`) にしてください。ポートの属性の遅延 ACK モードが有効の場合、ホストから Universal Replicator ペアで使用しているボリュームの認識に時間が掛かることがあります。ボリュームが 2,048 個のときは、8 分掛かります。なお、ポートの属性の遅延 ACK モードのデフォルトは有効です。
- ポートの属性の選択型 ACK モードは有効 (デフォルト) のままにしてください。
- 長距離での接続など、ストレージシステム間の回線で遅延が発生する環境では、正サイトと副サイトのストレージシステムの両方で、iSCSI ポートのウィンドウサイズを変更できます。iSCSI ポートのウィンドウサイズは、リモートパスに使用するポートによって異なります。
 - Ethernet 25Gbps チャンネルボード : 64KB~2,048KB (デフォルト 256KB)
 - iSCSI 10Gbps チャンネルボード : 64KB~1,024KB (デフォルト 64KB)
- iSCSI ポートはフラグメント処理 (パケットの分割処理) をサポートしていません。スイッチの最大送信単位 (MTU) の値が、iSCSI ポートの MTU の値より小さい場合、パケットが消失し、正常に通信できないおそれがあります。スイッチの MTU の値は iSCSI ポートの MTU 値以上の値を設定してください。MTU の設定および値に関しては、スイッチのマニュアルを参照してください。

なお、iSCSI ポートの MTU の値は 1500 以下に設定できません。MTU の値が 1500 未満の WAN 環境では、フラグメント処理によって分割されたデータを送受信できません。この場合、WAN 環境に合わせて WAN ルータの最大セグメントサイズ (MSS) を小さくしてから、iSCSI ポートに接続してください。または、MTU の値が 1500 以上の WAN 環境で使用してください。
- iSCSI Header Digest (iSCSI 通信のヘッダ情報をエラーから保護する機能) と Data Digest (iSCSI 通信のデータ情報をエラーから保護する機能) はデフォルトで有効です。なお、次に示す注意が必要です。
 - Ethernet 25Gbps チャンネルボード :
iSCSI Header Digest と Data Digest 以外に、独自の保護機能が設定されています。性能を優先したい場合は、保護機能の重複を避けるために、iSCSI Header Digest と Data Digest を無効に設定してください。
同一パスグループ内のリモートパスは、iSCSI Header Digest と Data Digest のそれぞれで、有効/無効を統一してください。混在すると設定操作が失敗します。
 - iSCSI 10Gbps チャンネルボード :
iSCSI Header Digest、および Data Digest を無効に変更できません。
- 仮想ポートモードを有効にした iSCSI ポートでリモートパスを使用する場合、iSCSI ポートの仮想ポート ID (0) のポート情報を使用してください。0 以外の仮想ポート ID を仮想ポートとして使用できません。
- 1 つのポートを、ホストと接続するポート (Target 属性) と、ストレージシステムと接続するポート (Initiator 属性) の、両方に使用できます。ただし、次に示す観点を重視する場合は、Target 属性と Initiator 属性は、別々のチャンネルボード (CHB) に接続することを推奨します。
 - ホストとストレージシステムのどちらかで障害が発生したときに、システムへの影響範囲を軽減する
 - ターゲットとイニシエータのそれぞれが、CHB の最大データ転送速度で I/O できるようにする

- Ethernet 25Gbps チャンネルボードのポートを使用するリモートパスは、冗長構成にしてください。
- リモートパスを構成する際に、MCU と RCU のどちらかに iSCSI 10Gbps チャンネルボード、他方に Ethernet 25Gbps チャンネルボードを使用する場合、MCU に Ethernet 25Gbps チャンネルボードを使用することを推奨します。iSCSI 10Gbps チャンネルボードを使用する場合に比べて、I/O 性能の向上が期待できます。
- iSCSI 10Gbps チャンネルボードまたは Ethernet 25Gbps チャンネルボードの 1 つのポートに対して、iSCSI ターゲットを 255 まで割り当てることができます。ホストと接続するターゲットと、ストレージシステム間を接続するターゲット（外部ストレージシステムとの接続、およびリモートコピー接続に使用するターゲット）が 1 つのポートに混在する場合も、255 までです。1 つのポートに割り当てられている iSCSI ターゲット数の算出方法を次に示します。

$$\text{iSCSI ターゲット数} = \text{ホストとの接続数} + \text{イニシエータ側が iSCSI 10Gbps チャンネルボードのポート数} + \text{イニシエータ側が Ethernet 25Gbps チャンネルボードのポート数} \times 4$$



(4) ネットワークの設定に関する注意事項（iSCSI を使用するとき）

- iSCSI ポートに接続しているスイッチのポートでは、スパニングツリーの設定を無効にしてください。スイッチでスパニングツリー機能を有効にすると、リンクがアップまたはダウンするときに、ネットワーク上でパケットがループしなくなります。このときに、パケットが約 30 秒間遮断されるおそれがあります。スパニングツリーの設定を有効にする必要がある場合は、スイッチの Port Fast 機能を有効にしてください。
- ストレージシステム間のネットワーク経路で、iSCSI ポートの転送速度よりも転送速度が低い回線を使用した場合、パケットが消失し、回線品質が低下します。iSCSI ポートの転送速度と回線が、同一の転送速度となるシステム環境を構築してください。
- ストレージシステム間の回線の遅延はシステム環境によって異なるため、事前にシステムを検証して、最適な iSCSI ポートのウィンドウサイズの設定を確認してください。回線の遅延の影響が大きいと判断した場合は、WAN 最適化・高速化の装置の適用を検討してください。
- iSCSI を使用する場合、TCP/IP でパケットを送受信します。このため、パケットの量が通信回線の許容量を超えてしまったり、パケットの再送が発生することがあり、性能に大きく影響を与えるおそれがあります。性能を重視する重要なシステムの場合は、ファイバチャネルを使用してください。

3.4.5 ファイバチャネルを使用するときの注意事項

ファイバチャネルを使用してシステムを構築するときには、次に示す注意が必要です。

ファイバチャネルに関する説明は、『システム構築ガイド』を参照してください。

関連概念

- 3.4 TrueCopy の物理パスの計画
- 3.4.2 TrueCopy のファイバチャネル接続
- (1) リモートパスに関する注意事項 (ファイバチャネルを使用するとき)

(1) リモートパスに関する注意事項 (ファイバチャネルを使用するとき)

- リモートパスにファイバチャネル 32Gbps を使用してポートスピードを Auto に指定する場合、パス閉塞監視を 10 (秒) 以上に指定してください。パス閉塞監視を 9 (秒) 以内に指定する場合は、ポートスピードを Auto 以外に指定してください。
- パス閉塞監視で指定した時間が短い場合、ネットワーク上の遅延やスピードネゴシエーションの時間の超過によって、パスが閉塞するおそれがあります。
- 1つのポートを複数のリモートパスとして共有する場合、パス閉塞によって報告される SIM の監視時間は、すべてのリモートパスで同じ値にすることを推奨します。
- リモートパスで使用中のポートのトポロジ (Fabric, FC-AL, Point-to-point) の設定を変更した場合、相手ストレージシステムとのトポロジが不一致となり、リモートパスが閉塞するおそれがあります。
- リモートパスにファイバチャネルを使用する構成をサポートするストレージシステムやサポートバージョンは、サポートマトリクスを参照してください。
- リモートパスにファイバチャネル 64Gbps を使用する場合の注意事項を次に示します。
 - リモートパスにファイバチャネル 64Gbps を使用する場合、『システム構築ガイド』のストレージシステムのファイバチャネルポートにデータ転送速度を設定する際の注意事項を参照してください。
 - リモートパスにファイバチャネル 64Gbps を使用し、ポートスピードを以下に設定した場合、パス閉塞監視時間の関係を次に示します。

ファイバチャネル 64Gbps のポートスピード設定値	パス閉塞監視時間	一時的な全パス障害時のリモートコピー機能への影響
64G 固定または 32G 固定または 16G 固定	35 秒未満 (非推奨)	リモートコピーペアが障害サスペンドする可能性あり
	35 秒以上 (推奨)	パス閉塞監視時間内にパスが回復し、リモートコピーペアは PAIR 状態を維持
Auto	— ※Auto の設定が非推奨	リモートコピーペアが障害サスペンドする可能性あり

パス閉塞監視時間が 35 秒未満の場合に、一時的な全パス障害で障害サスペンドする場合があります。

一時的な全パス障害で障害サスペンドさせたくない場合は、パス閉塞監視時間に 35 秒以上を設定してください。

- リモートパスにファイバチャネル 64Gbps を使用する場合、ファイバスイッチ、エクステンダ、相手ストレージシステム側の転送速度をすべて 64Gbps 固定で設定を統一してください。もし、転送速度 64Gbps に設定できないファイバスイッチ、エクステンダが相手ストレージシステム側にある場合は、本ストレージシステム側のポートスピードを"32G 固定"、または"16G 固定"に設定を統一してください。

- リモートパスにファイバチャネル 64Gbps を使用する場合、間欠障害発生からの回復時間が 32Gbps より長くなります。間欠障害時のレスポンス性能を重視する場合は、ファイバチャネル 64Gbps は推奨しません。
- リモートパスで一部パスで障害が発生した際のホストへのレスポンスタイムへの影響を小さくしたい場合は、システムオプションモード 784 を ON に設定してください。これにより、リモートパス障害発生時、冗長パスへのパス切り替え時間を短縮し、ホストタイムアウト時間が短い環境においても、I/O を継続できます。ただし、システムオプションモード 784 を ON にした場合は、次の副作用があります。
 - パス切り替え先でもパス障害が発生した場合、ホストのタイムアウトが発生する可能性があります。
 - リモートパスが属するコントローラの MP ユニットが過負荷の場合、パス切り替えが遅くなり、ホストのタイムアウトが発生する可能性があります。
 - RCU から MCU に対してのチェックコンディションの報告など、RIO MIH 時間以外の要因で、リモートパスの I/O リトライが発生した場合、同一パスでリトライを実施します。当該パスでパス障害・回線遅延などによるリモートパスの I/O の応答遅延が定常的に発生している状況（5 秒を超えていない場合）では、同一パスでリトライし続けます。その結果、ホストのタイムアウトが発生する可能性があります。
 - システムオプションモード 784 を ON にした場合でも、ホストのタイムアウト時間が 10 秒以下に設定されている場合、ホストのタイムアウトが発生する可能性があります。
 - RIO MIH 時間は、ユーザが設定した値（デフォルト 15 秒、10～100 秒の間で設定可能）ではなく、5 秒固定に設定されます。RAID Manager で表示される RIO MIH 時間は、ユーザ設定値で表示されます。

(2) リモートパスを接続するスイッチのゾーニング設定

1 つの FC-SAN (Fibre Channel Storage Area Network) に、リモートパスのファイバチャネルポートを接続する場合、スイッチのゾーニング設定を検討してください。

ゾーニング設定のメリット

- リモートパスのファイバチャネルポート (Initiator ポートおよび RCU Target ポート) のアクセス範囲と、ほかのリモートパスやほかのファイバチャネルポートとのアクセス範囲を、切り離して運用できます。
- ファイバチャネルポートや通信経路に障害が発生した場合、または保守作業を行う場合に、RSCN (Registered state change notification) の通信負荷をゾーンの内部に限定できます。

ゾーニング設定に関する注意事項

- リモートパスの運用以外の目的でゾーニングを設定している場合は、そのゾーニング設定に影響を与えないように注意してください。
- 1 つのリモートパスに対して、1 つのゾーンを設定して運用することを推奨します。
- 1 つの FC-SAN に、リモートパスのファイバチャネルポートが 16 個以上接続される場合は、必ずゾーニングを設定してください。
- リモートストレージシステムの運用中に、ゾーニング設定を変更する場合は、リモート I/O への影響を考慮してください。また、ゾーニング設定を誤ると、リモートパス間の通信ができなくなるなどの不具合が発生します。



メモ

ゾーニングの設定方法および機能の詳細については、使用するスイッチのユーザマニュアルを参照してください。

3.4.6 FC-NVMe を使用する時の注意事項

ホストとストレージシステムの接続に FC-NVMe を使用してシステムを構築するときには、次に示す注意が必要です。FC-NVMe を使用する場合のサポートストレージシステム、サポートファームウェアバージョンは、「[2.1 TrueCopy のシステム要件](#)」を参照してください。

FC-NVMe に関する説明は、『システム構築ガイド』を参照してください。

(1) リモートパスに関する注意事項 (FC-NVMe を使用する時)

- ・ リモートパスに FC-NVMe を使用する構成は未サポートです。

(2) ホストとストレージシステムの物理パスに関する注意事項 (FC-NVMe を使用する時)

ホストとストレージシステム間のコマンドのタイムアウト時間には、ストレージシステム間のコマンドのタイムアウト時間以上の値を設定してください。

(3) FC-NVMe とファイバチャネルまたは iSCSI の LU パスとの混在に関する注意事項

FC-NVMe のボリューム (NVM サブシステムポートが追加された NVM サブシステムの Namespace が設定されているボリューム) とファイバチャネルまたは iSCSI のボリューム (LU パスが設定されているボリューム) を組み合わせたペアは作成できません。組み合わせによるペア作成可否を示します。

プライマリボリューム	セカンダリボリューム	ペア作成可否
FC-NVMe	FC-NVMe	○
FC-NVMe	ファイバチャネルまたは iSCSI	×
ファイバチャネルまたは iSCSI	FC-NVMe	×
ファイバチャネルまたは iSCSI	ファイバチャネルまたは iSCSI	○

(凡例)

- : ペア作成できる
- × : ペア作成できない

(4) 3 データセンタ (3DC) 構成に関する注意事項

FC-NVMe でホストに接続されているボリュームを使用した、3 データセンタ (3DC) 構成のサポート状況は、『Universal Replicator ユーザガイド』のシステム要件を参照してください。

(5) 他ストレージシステムとの接続構成に関する注意事項

FC-NVMe でホストに接続されているプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームについて、サポートしているストレージシステムの組み合わせは、「[2.1 TrueCopy のシステム要件](#)」を参照してください。

(6) RAID Manager によるペア操作に関する注意事項

FC-NVMe でホストに接続されているボリュームを使用する場合は、ダミー LU でペアボリュームを指定します。詳細は、『RAID Manager ユーザガイド』の、FC-NVMe の Namespace ペア操作に関するトピックを参照してください。

3.4.7 NVMe/TCP を使用する時の注意事項

ホストとストレージシステムの接続に NVMe/TCP を使用してシステムを構築するときには、次に示す注意が必要です。NVMe/TCP を使用する場合のサポートストレージシステム、サポートファームウェアバージョンは、「[2.1 TrueCopy のシステム要件](#)」を参照してください。

(1) リモートパスに関する注意事項 (NVMe/TCP を使用する時)

リモートパスに NVMe/TCP を使用する構成は未サポートです。

(2) ホストとストレージシステムの物理パスに関する注意事項 (NVMe/TCP を使用する時)

ホストとストレージシステム間のコマンドのタイムアウト時間には、ストレージシステム間のコマンドのタイムアウト時間以上の値を設定してください。

(3) ファイバチャネルまたは iSCSI の LU パス定義との混在に関する注意事項

NVMe/TCP のボリューム (NVM サブシステムポートが追加された NVM サブシステムの Namespace が設定されているボリューム) とファイバチャネルまたは iSCSI のボリューム (LU パスが設定されているボリューム) を組み合わせたペアは作成できません。組み合わせによるペア作成可否を示します。

プライマリボリューム	セカンダリボリューム	ペア作成可否
NVMe/TCP	NVMe/TCP	○
NVMe/TCP	ファイバチャネルまたは iSCSI	×
ファイバチャネルまたは iSCSI	NVMe/TCP	×
ファイバチャネルまたは iSCSI	ファイバチャネルまたは iSCSI	○

(凡例)

- : ペア作成できる
- × : ペア作成できない

(4) 3 データセンタ (3DC) 構成に関する注意事項

NVMe/TCP でホストに接続されているボリュームを使用した、3 データセンタ (3DC) 構成のサポート状況は、『Universal Replicator ユーザガイド』のシステム要件を参照してください。

(5) 他ストレージシステムとの接続構成に関する注意事項

NVMe/TCP でホストに接続されているプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームについて、サポートしているストレージシステムの組み合わせは、「[2.1 TrueCopy のシステム要件](#)」を参照してください。

(6) RAID Manager によるペア操作に関する注意事項

NVMe/TCP でホストに接続されているボリュームを使用する場合は、ダミー LU でペアボリュームを指定します。詳細は、『RAID Manager ユーザガイド』の、NVMe/TCP の Namespace ペア操作に関するトピックを参照してください。

3.5 TrueCopy で使用するポートの計画

データは、正サイトのストレージシステムから副サイトのストレージシステムへ、リモート接続パスに沿って転送されます。

それぞれのポートが送受信できるデータ量には制限があります。ピーク期間中に転送予定のデータ量（Write 作業負荷）を把握してください。これによって帯域をデータ転送要件に合致させられるだけでなく、すべての作業負荷レベルに対応するのに十分なポート数を各システムで算出できます。



注意

ファイバチャネルインタフェースに対して、リモート接続追加、リモートパス追加、またはリモート接続削除操作と、LUN Manager の SCSI パス定義機能を同時に使用しないでください。

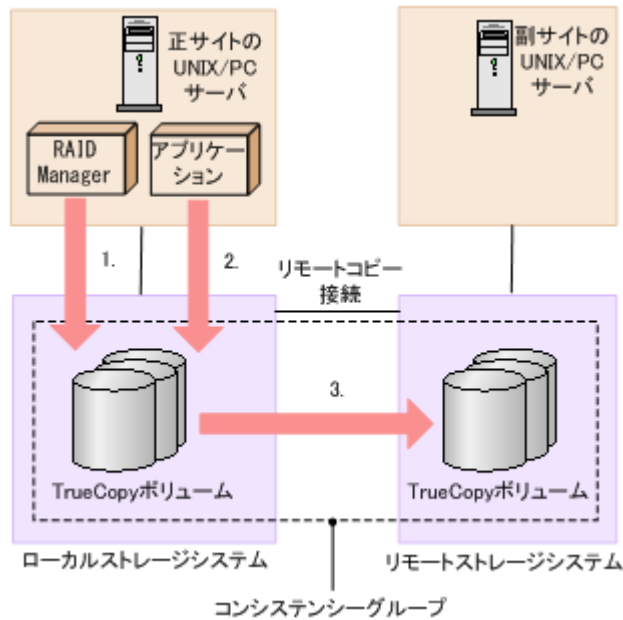
3.6 コンシステンシーグループの計画

コンシステンシーグループによって、最大 4 組のストレージシステムのペアのグループに対して、同時に 1 つのペア操作を実行できます。コンシステンシーグループによって、同じグループ内ペアがある最大 4 台の副サイトのストレージシステムに格納されたセカンダリボリューム間で、データの一貫性を保持できます。

どのペアをコンシステンシーグループに登録するかを決定してください。これは特定のグループのペア全体の状態を一致させるため、また、それらのペアに対して特定の操作を同時に実行するために、運用上の基準に基づいて決定してください。

3.6.1 コンシステンシーグループの動作（1 組のストレージシステムで構成される場合）

1 組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループに、TrueCopy ペアを作成、更新、コピーする場合の概要を示します。



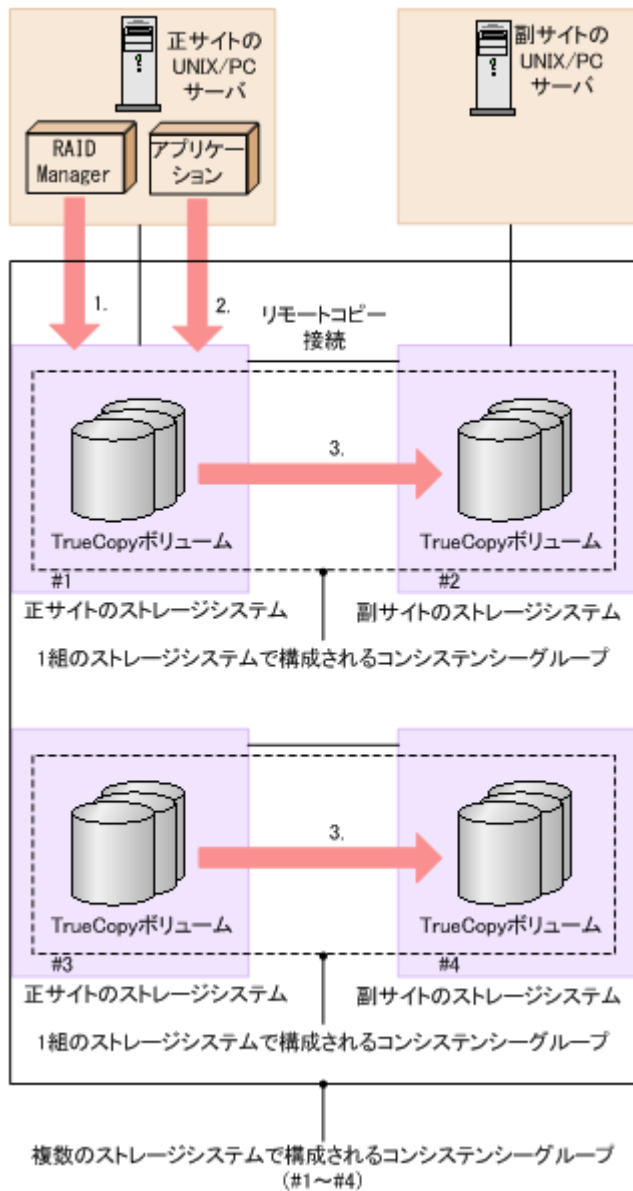
操作手順

1. RAID Manager から指定したコンシステンシーグループに TrueCopy ペアが作成される。
2. オープンシステム用サーバのアプリケーションから I/O 要求を受け付け、ボリュームのデータを更新する。
3. コンシステンシーグループ内で TrueCopy のコピーが実行される。

TrueCopy ペアを作成し、それらを RAID Manager を使ってコンシステンシーグループに割り当てる操作については、『RAID Manager ユーザガイド』および『RAID Manager コマンドリファレンス』を参照してください。

3.6.2 コンシステンシーグループの動作（複数組のストレージシステムで構成される場合）

複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループに、TrueCopy ペアを作成、更新、コピーする場合の概要を示します。



操作手順

1. RAID Manager から複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループを運用
2. オープンシステム用サーバのアプリケーションから I/O 要求を受け付け、ボリュームのデータを更新する。
3. コンシステンシーグループ内で TrueCopy のコピーが実行される。

ペア作成時にペアをコンシステンシーグループに割り当てられます。複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループの構成の作成、コンシステンシーグループへの TrueCopy ペア、および操作については、『RAID Manager ユーザガイド』および『RAID Manager コマンドリファレンス』を参照してください。

(1) コンシステンシーグループで保障されるシステム構成

次の表に、複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループのセカンダリボリューム間のデータ一貫性の保証の対象となるシステム構成を示します。

上位システムのデータの更新 順序性※	セカンダリボリューム間のデータ一貫性の保証範囲
OPEN サーバ間でデータ更新 の順序性の保証あり	副サイトの複数のストレージシステム内の TC セカンダリボリューム

注※

上位システムでデータの更新順序が保証されていない（データ更新の順序性が不要な）場合は、セカンダリボリューム間でのデータ一貫性は保証されません。

(2) 新規のコンシステンシーグループにペアを登録する

新規に複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループを構成し、TrueCopy ペアを登録する手順を次に示します。

新規に TrueCopy ペアを作成する場合

1. RAID Manager 用の構成定義ファイル C を複数組のストレージシステムの構成で作成する。
2. RAID Manager から、コンシステンシーグループへの登録を指定して、TrueCopy ペア作成操作を実施する（構成定義ファイル C に対して操作する）。

既存の TrueCopy ペアを使用する場合

1. 既存の TrueCopy ペアを RAID Manager から操作するために、RAID Manager 用の構成定義ファイル（構成定義ファイル A）を作成する。
2. RAID Manager から、ペア分割操作を実施する（構成定義ファイル A に対して操作する）。
3. RAID Manager から、コンシステンシーグループを指定しないで、ペア再開操作を実施する（構成定義ファイル A に対して操作する）。
4. RAID Manager から、ペア分割操作を実施する（構成定義ファイル A に対して操作する）。
5. 新規に RAID Manager 用の構成定義ファイル（構成定義ファイル C）を複数組のストレージシステムの構成で作成する。
6. RAID Manager から、コンシステンシーグループへの登録を指定して、ペア再開操作を実施する（構成定義ファイル C に対して実施する）。



ヒント

既存の TrueCopy ペアを削除したあとに、「新規に TrueCopy ペアを作成する場合」の手順を実施できます。

(3) 既存のコンシステンシーグループにペアを登録する

既存の複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループに、TrueCopy ペアを登録する手順を次に示します。

新規に TrueCopy ペアを作成する場合

1. 既存の RAID Manager 用の構成定義ファイル（構成定義ファイル B）に追加したい TrueCopy ペアの情報を追加して、構成定義ファイル（構成定義ファイル C）を作成する。
2. RAID Manager から、TrueCopy ペア作成操作を実施する（構成定義ファイル C に対して操作する）。

既存の TrueCopy ペアを使用する場合

1. 既存の TrueCopy ペアを RAID Manager から操作するために、RAID Manager 用の構成定義ファイル（構成定義ファイル A）を作成する。
2. RAID Manager から、ペア分割操作を実施する（構成定義ファイル A に対して操作する）。
3. RAID Manager から、コンシステンシーグループを指定しないで、ペア再開操作を実施する（構成定義ファイル A に対して操作する）。
4. RAID Manager から、ペア分割操作を実施する（構成定義ファイル A に対して操作する）。
5. 既存の複数組のストレージシステムの構成の構成定義ファイル（構成定義ファイル B）にペア分割操作を実施する（構成定義ファイル B に対して操作する）。
6. 既存の複数組のストレージシステムの構成の構成定義ファイル（構成定義ファイル B）に、追加したい TrueCopy ペアの情報を追加して、構成定義ファイル（構成定義ファイル C）を作成する。
7. RAID Manager から、TrueCopy ペア作成操作を実施する（構成定義ファイル C に対して操作する）。



ヒント

既存の TrueCopy ペアを削除したあとに、「新規に TrueCopy ペアを作成する場合」の手順を実施できます。

3.6.3 コンシステンシーグループの要件

1 組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループは、次の要件を満たしている必要があります。

- TrueCopy ペアは、1 つのコンシステンシーグループにだけ割り当ててください（割り当てられるのは 1 つのコンシステンシーグループだけです）。
- 新しく登録するコンシステンシーグループには、未使用のコンシステンシーグループ ID を割り当ててください。
- コンシステンシーグループの最大数、および作成できる TrueCopy ペアの最大数については、関連項目を参照してください。

複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループは、前述の要件に加えて、次の要件を満たしている必要があります。

- 正サイトと副サイトのストレージシステムの両方で、コンシステンシーグループをサポートしているストレージシステムを使用してください。コンシステンシーグループのサポート状況は、「[10.4 お問い合わせ先](#)」に示す連絡先にお問い合わせください。
- 正サイトと副サイトのストレージシステムは、それぞれ最大 4 台使用できます。
- 正サイトと副サイトのストレージシステムの両方で、複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループ機能をサポートするファームウェアプログラムを使用してください。
 - 正サイトのストレージシステムが、複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループ機能をサポートしていない場合、1 組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループのペアが作成されません。
 - 副サイトのストレージシステムが、複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループ機能をサポートしていない場合、ペアを作成できません。
- 複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループの操作に対応した RAID Manager を使用してください。

- Universal Replicator との連携によるカスケード構成は、サポートされていません。

仮想ストレージマシン内のボリュームを使用する場合、1組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループを作成したいときには、同じ仮想ストレージマシン内のボリュームを使用してペアを作成してください。異なる仮想ストレージマシンのボリュームを使用して作成したペアをコンシステンシーグループに登録すると、そのコンシステンシーグループは、複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループとして扱われます。

関連概念

- [2.1 TrueCopy のシステム要件](#)
- [3.3.5 最大ペア数の制限](#)

3.6.4 分割の動作

次に I/O 処理中に分割コマンドが発行されたときと、分割コマンド実行中に I/O 処理が要求されたときに、どのように同じグループ内ペアのセカンダリボリューム間でデータの一貫性を保持するかを示します。

次のすべての条件が成立するときはグループ内ペアのセカンダリボリューム間でデータの一貫性を保持できません。

- 分割コマンドを実行中
- ホストから I/O 要求
- I/O 要求の接続先ポートのマイクロプロセッサが閉塞

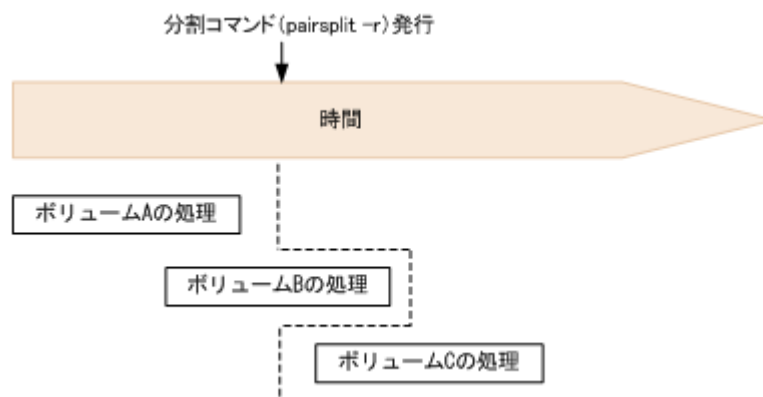
このような場合は、該当コンシステンシーグループを再同期した後で、再度分割コマンドを実行してください。

(1) I/O 処理中に分割コマンドが発行された時の動作 (TrueCopy の場合)

次の図は、I/O 処理中に分割コマンドが発行されたときに、どのように同じグループ内ペアのセカンダリボリューム間でデータの一貫性を保持するかを示します。

TrueCopy ボリュームの場合、コンシステンシーグループに分割コマンド (`pairsplit -r`) が発行されたときに I/O 処理中のボリュームがあると、データの整合性を保持するために、そのボリュームは I/O 処理とセカンダリボリュームへのデータ転送が終了した後に分割します。

次の図は、分割コマンドが発行された時点で、ボリューム B が I/O 処理中だったため、ボリューム B は I/O 処理とセカンダリボリュームへのデータ転送が終了した後に、分割操作が実行されることを示します。



(2) 分割コマンドの処理中に I/O 要求があったときの動作

分割コマンド処理中のコンシステンシーグループ内のペアにオープンシステム用のサーバから I/O 要求があった場合、該当するペアの分割処理が完了していないときは、ほかのペアより優先して分割処理を完了します。I/O 要求は、ペアが分割されてから受け付けられます。グループ内のペアに障害による分割が発生した場合の分割処理も同様に動作します。このため、該当するグループ内ペアのセカンダリボリューム間でデータの一貫性を保持できます。

(3) 分割後のホストアクセス

RAID Manager では、分割コマンドによるペア分割時に、ペア分割後のプライマリボリュームとセカンダリボリュームに対するホストからのアクセス制限に関するオプションを指定できます。オプション指定時のアクセス可否について、RAID Manager ではオプションを指定しないという選択ができます。

TrueCopy ボリュームは Read アクセスを禁止した状態にできないので、どのオプションを指定しても Read アクセスを禁止することはできません。各オプションの詳細については、『RAID Manager ユーザガイド』および『RAID Manager コマンドリファレンス』を参照してください。

表 3 ホストからのアクセス制限に関するオプションを指定したときのアクセス可否 (プライマリボリューム)

操作元	オプション	プライマリボリュームアクセス可否	
		Read	Write
RAID Manager* (pairsplit コマンド)	プライマリボリューム Write 禁止 (-p オプション)	○	×
	プライマリボリューム用 オプションなし	○	○

(凡例)

- : アクセスできる
- × : アクセスできない

注※

操作元が RAID Manager のアクセス可否は、RAID Manager から TrueCopy プライマリボリュームを操作したときの状態です。

表 4 ホストからのアクセス制限に関するオプションを指定したときのアクセス可否 (セカンダリボリューム)

操作元	オプション	セカンダリボリュームへのアクセス可否	
		Read	Write
RAID Manager* (pairsplit コマンド)	セカンダリボリューム Read 許可 (-r オプション)	○	×
	セカンダリボリューム Read/Write 許可 (-rw オプション)	○	○
	セカンダリボリューム用	○	×

操作元	オプション	セカンダリボリュームへのアクセス可否	
		Read	Write
	オプションなし		

(凡例)

- : アクセスできる
- × : アクセスできない

注※

操作元が RAID Manager のアクセス可否は、RAID Manager から TrueCopy セカンダリボリュームを操作したときの状態です。

3.7 TrueCopy とホストフェイルオーバーソフトウェア

ホストフェイルオーバーソフトウェアは、正サイトおよび副サイトのホスト間で情報を転送する、災害リカバリ処理の重要なコンポーネントです。

- TrueCopy を災害リカバリに使用する場合は、リカバリ処理を確実にするためにホストフェイルオーバー機能が必要です。
- TrueCopy をデータの移動手段として使用する場合は、ホストフェイルオーバーの利用を推奨します。

TrueCopy は、ホストフェイルオーバー機能を提供しません。プラットフォームに適用するフェイルオーバーソフトウェアをご使用ください。

TrueCopy と他のプログラムプロダクトとの併用

TrueCopy 以外の機能で使われているボリュームの中には、TrueCopy のプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームとして利用できるものと、利用できないものがあります。この章では、他のプログラムプロダクトとの併用について説明します。

- 4.1 TrueCopy と 共有可能なボリューム
- 4.2 TrueCopy と Universal Replicator との共有
- 4.3 TrueCopy と ShadowImage との共有
- 4.4 TrueCopy と Thin Image Advanced の併用
- 4.5 TrueCopy と Virtual LUN (VLL) との共有
- 4.6 TrueCopy と LUN Manager との共有
- 4.7 TrueCopy と Dynamic Provisioning との共有
- 4.8 TrueCopy と エクスポートツール 2 との共有
- 4.9 TrueCopy と Volume Migration との共有
- 4.10 TrueCopy と Data Retention Utility との共有
- 4.11 TrueCopy と global storage virtualization との共有

4.1 TrueCopy と共有可能なボリューム

TrueCopy 以外の機能で使われているボリュームを TrueCopy のプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームとして利用できるかどうかを次の表に示します。

機能・ボリューム	状態	TrueCopy プライマリボリュームとして利用できるか？	TrueCopy セカンダリボリュームとして利用できるか？
ShadowImage			
プライマリボリューム	PSUS	○	○※1
	COPY(RS-R)/RCPY	×	×
	Universal Replicator のプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームとして兼用	×	×
	上記以外	○	○※1
セカンダリボリューム	PSUS	○	×
	PSUS 以外	×	×
Thin Image Advanced※2			
プライマリボリューム	RCPY	×	×
プライマリボリューム	RCPY 以外	○	○
vClone Parent 属性のボリューム		○	○
vClone 属性のボリューム		○	○
セカンダリボリューム		×	×
Volume Migration			
ソースボリューム	ボリューム移動中	○ (ただし、ボリューム移動が中断します)	○ (ただし、ボリューム移動が中断します) ※3
	ボリューム移動の終了後	○	○
ターゲットボリューム		×	×
Universal Replicator※7			
プライマリボリューム	COPY	×	×
	PAIR	○※4、※6	×
	PSUS	○※4、※6	×
	PSUE	○※4、※6	×
セカンダリボリューム	COPY	×	×
	PAIR	×	×
	PSUS	○※4、※6	×
	SSWS	○※4、※6	×
	PSUE	○※4、※6	×
ジャーナルボリューム		×	×
Data Retention Utility			

機能・ボリューム	状態	TrueCopy プライマリボリュームとして利用できるか？	TrueCopy セカンダリボリュームとして利用できるか？
Read/Write 属性のボリューム		○	○
Read Only 属性のボリューム		○	○
Protect 属性のボリューム		○	○
セカンダリボリューム拒否(S-VOL Disable)が設定されているボリューム		○	×
Virtual LUN			
Virtual LUN ボリューム		○	○
LUN Manager			
LU パス定義されているボリューム		○	○
NVMe の Namespace に設定されているボリューム		○	○
LU パス定義されていないボリューム、または NVMe の Namespace に設定されていないボリューム		×	×
LUN セキュリティが適用されているボリューム		○	○
NVMe の Namespace セキュリティが設定されているボリューム		○	○
Dynamic Provisioning			
データダイレクトマップ属性の仮想ボリューム		○	○
容量削減機能が有効な仮想ボリューム		○	○
プールボリューム		×	×
重複排除用システムデータボリューム		×	×
Universal Volume Manager			
マッピングした外部ボリューム		○	○
global storage virtualization			
仮想ストレージマシン内のボリューム※5		○	○
global-active device			
プライマリボリューム		×	×
セカンダリボリューム		×	×
Quorum ディスク		×	×
仮想属性が GAD 予約のボリューム		×	×

(凡例)

- : 利用できる
- × : 利用できない

注※1

容量削減機能が有効な仮想ボリューム (DP-VOL) を、TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームとして使用している場合、TrueCopy ペアのセカンダリボリュームを、ShadowImage ペアのプライマリボリュームとして使用できます。ただし、すでに ShadowImage ペアのプライマリボリュームとして使用されている DP-VOL を、TrueCopy ペア

アのセカンダリボリュームとして使用する場合は、TrueCopy ペアを作成する前に、ShadowImage ペアを削除してください。

注※2

Thin Image Advanced のノードボリュームおよびリーフボリュームについては、「プライマリボリューム」ではなく「セカンダリボリューム」の内容を参照してください。

注※3

TrueCopy のセカンダリボリュームが容量削減機能が有効な仮想ボリュームの場合、TrueCopy のペアを作成できません。ボリューム移動が完了したあと、または Volume Migration の操作を中止してから、TrueCopy のペアを作成してください。

注※4

TrueCopy で使用しているボリュームを、2 つの Universal Replicator ペアが共有するボリュームとして使用できません。

注※5

仮想 LDEV ID を削除しているボリュームは TrueCopy のペアボリュームとして使用できません。

注※6

FC-NVMe でホストに接続されたボリュームを使用した、Universal Replicator と TrueCopy の 3DC カスケード構成、3DC マルチターゲット構成、および 3DC デルタリシンク構成は未サポートです。

注※7

VSP One SDS Block との Universal Replicator ペアのボリュームは、TrueCopy のペアボリュームとして使用できません。

4.2 TrueCopy と Universal Replicator との共用

TrueCopy と同様に、Universal Replicator も遠隔地にデータをバックアップできます。TrueCopy は正サイトと副サイトの間で同期してコピーしますが、Universal Replicator はデータを非同期にコピーします。このため、Universal Replicator では副サイトのデータが正サイトのデータより遅れて更新されるのに対して、TrueCopy は正サイトのデータと副サイトのデータが一致することを保証します。ただし、TrueCopy はサイト間の距離の影響を受けやすいため、TrueCopy の副サイトは Universal Replicator の副サイトよりも近い場所に設置する必要があります。

Universal Replicator と TrueCopy を組み合わせることで、それぞれの特長を生かした構成で、障害や災害の発生に対応できます。

TrueCopy と Universal Replicator を組み合わせた 3DC マルチターゲット構成、および 3DC カスケード構成をサポートするストレージシステムやサポートバージョンは、「[10.4 お問い合わせ先](#)」に示す連絡先にお問い合わせください。Universal Replicator と TrueCopy を組み合わせた構成については、『Universal Replicator ユーザガイド』を参照してください。

4.3 TrueCopy と ShadowImage との共用

ShadowImage ボリュームは TrueCopy ペアとして割り当てられ、TrueCopy ボリュームも ShadowImage ペアとして割り当てられます。

TrueCopy と ShadowImage を同一のストレージシステムで一緒に機能させると、重要なデータのストレージシステム内のバックアップとリモートバックアップを実現できます。

ShadowImage はストレージシステム内のコピーに使用することをお勧めします。ShadowImage がインストールされていない場合は、同一ストレージシステム内のコピー操作に TrueCopy を使用することもできます。この場合、最低 1 個のファイバチャネルケーブルループまたは iSCSI ケーブルループが必要です。

TrueCopy のプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームは ShadowImage のプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームと共用できます。

ShadowImage の Quick Restore 操作は、TrueCopy ペアが分割されているとき、ShadowImage ペアに対して実行できます。Quick Restore 操作の詳細については、『ShadowImage ユーザガイド』を参照してください。

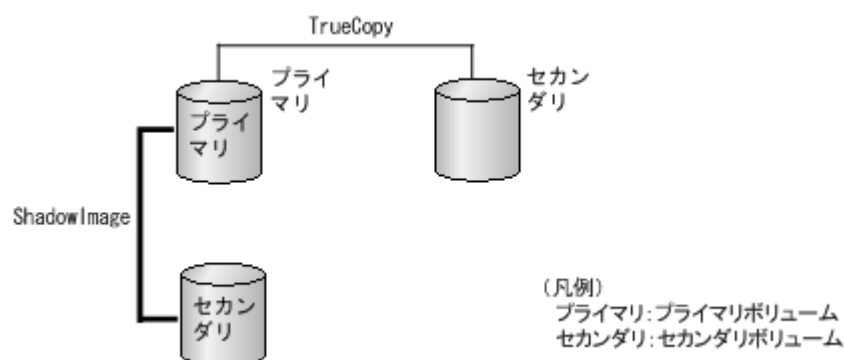
関連概念

- [4.3.1 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームの共有](#)
- [4.3.2 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリュームの共有](#)
- [4.3.3 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy ボリュームの共有](#)
- [4.3.4 ShadowImage セカンダリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームの共有](#)
- [4.3.5 TrueCopy と ShadowImage との共用ボリュームの状態報告](#)

4.3.1 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームの共有

ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームを共有できます。この構成では、TrueCopy ペアに障害が発生した場合、オンサイトデータバックアップ用に ShadowImage を使用できます。また、ShadowImage ペアに障害が発生した場合は、TrueCopy を使用して ShadowImage プライマリボリュームのリモートバックアップを提供できます。

ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームの共有を次の図に示します。



この構成では、ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態が RCPY のときは、TrueCopy ペアを削除する操作しかできません。ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態に応じた TrueCopy ペアの操作可否を次の表に示します。

ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態	TrueCopy ペアの操作						
	作成	分割		再同期		削除	正サイトと副サイト間での業務ボリュームの切り替え (horctakeover)
		P-VOL 指定	S-VOL 指定	P-VOL 指定	S-VOL 指定		
COPY(PD)/COPY COPY(SP)/COPY COPY(RS)/COPY	○	○	○	○	○	○	○
PAIR	○	○	○	○	○	○	○
PSUS(SP)/PSUS	○	○	○	○	○	○	○
PSUS PSUE	○	○	○	○	○	○	○
COPY(RS-R)/RCPY	×	×	×	×	×	○	×

(凡例)

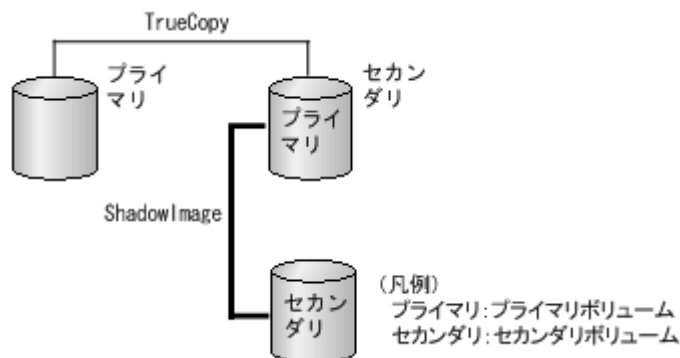
- : TrueCopy ペアを操作できる。
- × : TrueCopy ペアを操作できない。

4.3.2 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリュームの共有

ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリュームを共有できます。この構成によって、ShadowImage を使用して 1 つの TrueCopy プライマリボリュームの複数のバックアップコピーを提供できます。

TrueCopy セカンダリボリュームと ShadowImage プライマリボリュームを共有する場合、TrueCopy プライマリボリュームに対する書き込み処理に時間が掛かります。特に ShadowImage ペアが PSUS(SP)/PSUS 状態のときは、ShadowImage ペアのコピー処理の分だけ余計に時間が掛かることがあります。

ShadowImage のプライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリュームの共有を次の図に示します。



ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリュームを共有しているときに、ShadowImage セカンダリボリュームのデータが保証されているかを次に示します。

TrueCopy ペアの状態	ShadowImage ペアの状態					
	COPY (PD) / COPY	PAIR	COPY (SP) / COPY	PSUS	COPY (RS) / COPY (RS-R) / RCPY	PSUE
COPY	×	×	×	○	×	×
PAIR	×	×	×	○	×	×
PSUS/PSUE	×	○	○	○	○	×

(凡例)

○ : ShadowImage セカンダリボリュームのデータが保証されている。

× : ShadowImage セカンダリボリュームのデータが保証されていない。

この構成では、ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態が RCPY のときは、TrueCopy ペアを削除する操作しかできません。ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態に応じた TrueCopy ペアの操作可否を次の表に示します。

ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態	TrueCopy ペアの操作						
	作成	分割		再同期		削除	正サイトと副サイト間での業務ボリュームの切り替え (horctakeover)
		P-VOL 指定	S-VOL 指定	P-VOL 指定	S-VOL 指定		
COPY(PD)/COPY COPY(SP)/COPY COPY(RS)/COPY	○*	○	○	○	○	○	○
PAIR	○*	○	○	○	○	○	○
PSUS(SP)/PSUS	○*	○	○	○	○	○	○
PSUS PSUE	○*	○	○	○	○	○	○
COPY(RS-R)/RCPY	×	×	×	×	×	○	×

(凡例)

○ : TrueCopy ペアを操作できる。

× : TrueCopy ペアを操作できない。

注※

TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームを Dynamic Provisioning の DP-VOL として使用している場合、TrueCopy ペアのセカンダリボリュームと ShadowImage

ペアのプライマリボリュームを共有するときは、TrueCopy ペアを作成する前に、ShadowImage ペアを削除する必要があります。

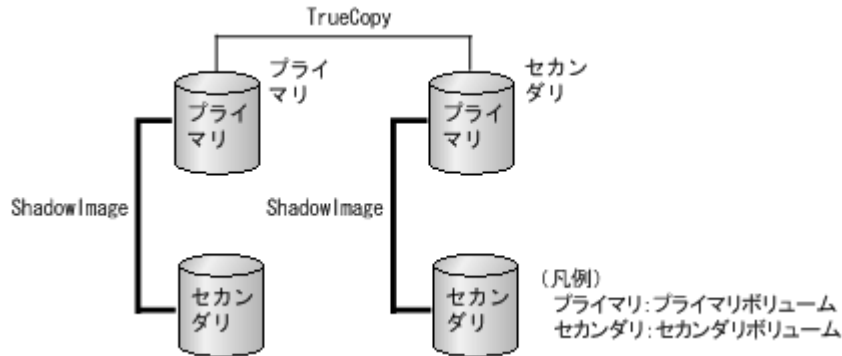
関連タスク

- 4.7.1 DP-VOL を TrueCopy ペアのボリュームとして使用するときの作業の流れ

4.3.3 ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy ボリュームの共有

TrueCopy のプライマリボリュームとセカンダリボリュームの両方が、ShadowImage プライマリボリュームと共有できます。この構成では、正副両サイトでマルチコピーを提供します。

ShadowImage プライマリボリュームと TrueCopy ボリュームの共有を次の図に示します。



この構成では、ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態が RCPY のときは、TrueCopy ペアを削除する操作しかできません。ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態に応じた TrueCopy ペアの操作可否を次の表に示します。

ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態	TrueCopy ペアの操作						正サイトと副サイト間での業務ボリュームの切り替え (horctakeover)
	作成	分割		再同期		削除	
		P-VOL 指定	S-VOL 指定	P-VOL 指定	S-VOL 指定		
COPY(PD)/COPY	○*	○	○	○	○	○	○
COPY(SP)/COPY							
COPY(RS)/COPY							
PAIR	○*	○	○	○	○	○	○
PSUS(SP)/PSUS	○*	○	○	○	○	○	○
PSUS PSUE	○*	○	○	○	○	○	○
COPY(RS-R)/RCPY	×	×	×	×	×	○	×

(凡例)

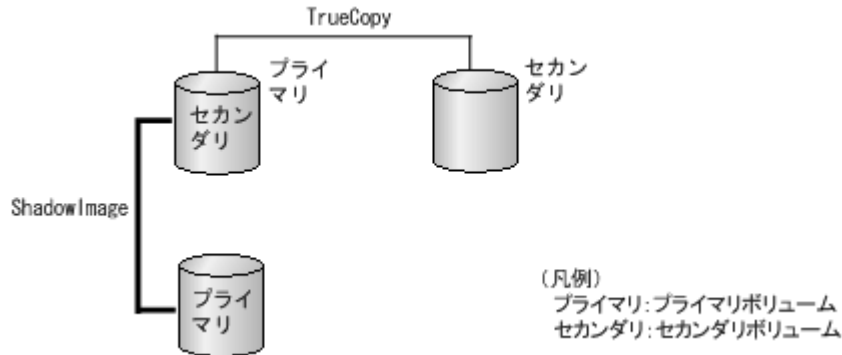
- : TrueCopy ペアを操作できる。
- × : TrueCopy ペアを操作できない。

注※

TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームがどちらも Dynamic Provisioning の仮想ボリューム (DP-VOL) の場合、TrueCopy ペアのセカンダリボリュームは ShadowImage ペアのプライマリボリュームにできません。

4.3.4 ShadowImage セカンダリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームの共有

ShadowImage セカンダリボリュームと TrueCopy プライマリボリュームを共有できます。



この構成では、TrueCopy ペアを作成する前に、ShadowImage ペアを PAIR 状態にしたあと分割して、PSUS 状態にする必要があります。ShadowImage ペアのセカンダリボリュームの状態に応じた TrueCopy ペアの操作可否を次の表に示します。

ShadowImage ペアのセカンダリボリュームの状態	TrueCopy ペアの操作						
	作成	分割		再同期		削除	正サイトと副サイト間での業務ボリュームの切り替え (horctakeover)
		P-VOL 指定	S-VOL 指定	P-VOL 指定	S-VOL 指定		
COPY(PD)/COPY COPY(SP)/COPY COPY(RS)/COPY	×	×	×	×	×	○	×
PAIR	×	×	×	×	×	○	×
PSUS(SP)/PSUS	×	×	×	×	×	○	×
PSUS	○	○	○	○	×	○	×
PSUE	○	○	○	×※	×	○	×
COPY(RS-R)/RCPY	×	×	×	×	×	○	×

(凡例)

- : TrueCopy ペアを操作できる。
- × : TrueCopy ペアを操作できない。

注※

ShadowImage のセカンダリボリュームの内容が保証されていない状態のため、TrueCopy の再同期はできません。

4.3.5 TrueCopy と ShadowImage との共用ボリュームの状態報告

共用ボリュームの組み合わせによって、どのペア状態を報告するかを次に示します。

- TrueCopy のプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームについて照会すると、TrueCopy ペアの状態がホストに報告されます。ShadowImage ペアの状態を得るためには、ShadowImage ペアのプライマリボリュームの状態を確認してください。
- ShadowImage のプライマリボリュームの状態について確認すると、1組の ShadowImage ペアの状態だけがホストに報告されます（セカンダリボリュームの LUN が 1 番小さいペア）。すべてのセカンダリボリュームのペア状態を得るには、各 ShadowImage ペアに対して pairdisplay コマンドを実行してください。

4.4 TrueCopy と Thin Image Advanced の併用

TrueCopy ペアのボリュームと Thin Image Advanced ペアのプライマリボリュームを共有した場合について説明します。

4.4.1 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリューム共有時の TrueCopy の操作

TrueCopy の操作	Thin Image Advanced ペアの状態								
	COPY(PD)	PAIR	PSUS(SP)	COPY(SP)	PSUS	COPY(RS)	COPY(RS-R)	SMPL(PD)	PSUE
ペアを作成する	○	○	○	○	○	○	×	○	○
ペアを分割する	○	○	○	○	○	○	-	○	○
ペアを再同期する	○	○	○	○	○	○	×	○	○
ペアを削除する	○	○	○	○	○	○	○	○	○
副サイトのストレージシステムに切り替える	○	○	×	○	○	○	×	○	○

(凡例)

- : 操作できます
- × : 操作できません (コマンド拒否)
- : 該当なし

4.4.2 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリューム共有時の TrueCopy の操作

TrueCopy の操作	Thin Image Advanced ペアの状態								
	COPY(PD)	PAIR	PSUS(SP)	COPY(SP)	PSUS	COPY(RS)	COPY(RS-R)	SMPL(PD)	PSUE
ペアを作成する※	×	×	×	×	×	×	×	×	×
ペアを分割する	○	○	○	○	○	○	-	○	○
ペアを再同期する	○	○	×	○	○	○	-	○	○
ペアを削除する	○	○	○	○	○	○	-	○	○
副サイトのストレージシステムに切り替える	○	○	×	○	○	○	-	○	○

(凡例)

- : 操作できます
- × : 操作できません (コマンド拒否)
- : 該当なし

注※

TrueCopy のセカンダリボリュームを Thin Image Advanced のプライマリボリュームとする場合、TrueCopy のペアを作成後に Thin Image Advanced ペアを作成する必要があります。

4.4.3 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作

Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy プライマリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作可否については、『Thin Image Advanced ユーザガイド』を参照してください。

Thin Image Advanced の操作	TrueCopy ペアの状態						
	COPY	PAIR	PSUS	PSUE	SSWS	Suspending	Deleting
ペアを作成する	○	○	○	○	○	○	○
スナップショットデータを取得する	×	○	○	○	○	○	○
ペアを回復する	×	×	×	×	×	×	×
スナップショットデータを削除する	○	○	○	○	○	○	○
ペアを削除する	○	○	○	○	○	○	○
S-VOL を割り当てる	○	○	○	○	○	○	○
S-VOL の割り当てを解除する	○	○	○	○	○	○	○

(凡例)

- ：操作できます
- ×：操作できません（コマンド拒否）
- ：該当なし
- S-VOL：セカンダリボリューム

4.4.4 Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作

Thin Image Advanced プライマリボリュームと TrueCopy セカンダリボリューム共有時の Thin Image Advanced の操作可否については、『Thin Image Advanced ユーザガイド』を参照してください。

Thin Image Advanced の操作	TrueCopy ペアの状態						
	COPY	PAIR	PSUS	PSUE	SSWS	Suspending	Deleting
ペアを作成する	○	○	○	○	○	○	○
スナップショットデータを取得する	×	○	○	○	○	○	○
ペアを回復する*	×	×	×	×	×	×	×
スナップショットデータを削除する	○	○	○	○	○	○	○
ペアを削除する	○	○	○	○	○	○	○
S-VOL を割り当てる	○	○	○	○	○	○	○
S-VOL の割り当てを解除する	○	○	○	○	○	○	○

(凡例)

- ：操作できます
- ×：操作できません（コマンド拒否）
- S-VOL：セカンダリボリューム

注※

TrueCopy セカンダリボリュームと Thin Image Advanced プライマリボリュームを共有しているペアを回復する場合は、あらかじめ horctakeover コマンドを実行して、正サイトのストレージシステムから副サイトのストレージシステムへの切り替えをしてください。

4.5 TrueCopy と Virtual LUN (VLL) との共用

VLL ボリュームを TrueCopy ペアに割り当てる場合は、次の点に留意してください。

- ・ プライマリボリュームと同じ容量のセカンダリボリュームを指定してください。
- ・ 既存の TrueCopy ペアのプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームに VLL 操作を実行する場合は、事前にペアを削除して各ボリュームを SMPL 状態にしてください。

Virtual LUN (VLL) の詳細については、『システム構築ガイド』を参照してください。

4.6 TrueCopy と LUN Manager との共用

- LUN Manager 操作は、TrueCopy 操作に影響を与えません。
- セキュアポートのもとにあるか、ホストグループまたは iSCSI ターゲットに割り当てられているボリュームおよび、FC-NVMe または NVMe/TCP の NVM サブシステムポートが追加された NVM サブシステムの Namespace が設定されたボリュームは、TrueCopy ペアにも割り当てられます。
- ホストグループまたは iSCSI ターゲットに割り当てられて保護されているポートのボリュームおよび、FC-NVMe または NVMe/TCP の Namespace セキュリティで保護されているボリュームも TrueCopy ペアとして割り当てられます。また、TrueCopy ペアのボリュームを LUN Manager によって保護することもできます。
- TrueCopy セカンダリボリュームはペアが分割されないかぎり UNIX/PC サーバホストからアクセスできません。

LUN Manager の詳細については、『システム構築ガイド』を参照してください。

4.7 TrueCopy と Dynamic Provisioning との共用

Dynamic Provisioning の仮想ボリューム (DP-VOL) は、TrueCopy ペアとして割り当てられません。

関連概念

- [4.7.2 割り当て済みのページがある Dynamic Provisioning の仮想ボリュームを TrueCopy ペアのセカンダリボリュームに指定する場合の注意事項](#)
- [4.7.3 TrueCopy で DP-VOL 使用時のページ容量とライセンス容量](#)

関連タスク

- [4.7.1 DP-VOL を TrueCopy ペアのボリュームとして使用するときの作業の流れ](#)

4.7.1 DP-VOL を TrueCopy ペアのボリュームとして使用するときの作業の流れ

プライマリボリューム=DP-VOL、セカンダリボリューム=DP-VOL で TrueCopy ペアを構成するとき、セカンダリボリュームが ShadowImage、Volume Migration の移動プランでも使用されている場合は、次の流れで TrueCopy のペア作成を実行してください。



メモ

容量削減機能が有効な仮想ボリュームは、TrueCopy ペアのプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームとして使用できます。ただし、重複排除用システムデータボリュームは、TrueCopy ペアのプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームとして使用できません。

操作手順

1. ShadowImage、Volume Migration の移動プランの設定を解除します。
2. TrueCopy ペアを作成します。
3. 必要に応じて ShadowImage、Volume Migration の移動プランを再設定します。

Dynamic Provisioning の詳細については、『システム構築ガイド』を参照してください。

容量削減機能が有効な仮想ボリュームに関する注意事項を次に示します。

- 容量削減機能によって圧縮または重複排除されているコピー元のボリュームのデータは、圧縮または重複排除を解消してから、コピー先のボリュームへコピーされます。また、容量削減機能は、コピーしたデータに対してすぐには実行されません。TrueCopy ペアを作成したり再同期したりする前に、コピー先のボリュームの空き容量が、コピー元のボリュームに格納されている容量削減前の使用容量よりも多いことを確認してください。詳細は、『システム構築ガイド』を参照してください。
- 容量削減機能が有効な仮想ボリュームの管理情報は、プールに格納されるため、プライマリボリュームとセカンダリボリュームで、ページの使用量やライセンス容量に差があることがあります。

4.7.2 割り当て済みのページがある Dynamic Provisioning の仮想ボリュームを TrueCopy ペアのセカンダリボリュームに指定する場合の注意事項

割り当て済みのページがある DP-VOL を TrueCopy ペアのセカンダリボリュームに指定すると、ページの再割り当てが発生します。一時的に DP-VOL のプール使用量が実際の使用量よりも増加するため、次の点に留意してください。

- TrueCopy ペアを作成する前に DP-VOL のプール残容量が十分であることを確認してください。
- TrueCopy ペアを作成する前に、プールに登録したプールボリュームが閉塞していないことを確認してください。
プールボリュームが閉塞している場合は、プールボリュームの状態を回復してからペアを作成してください。

割り当て済みのページがある、容量削減機能が有効なボリュームをセカンダリボリュームとして、TrueCopy ペアを作成する際の推奨手順

TrueCopy ペアを作成する際に、割り当て済みのページがある、容量削減機能が有効なボリュームをセカンダリボリュームとして使用する場合は、ペアを作成する前に、次に示す操作をしてください。

1. セカンダリボリュームにするボリュームを LDEV フォーマットします。



注意

LDEV フォーマットせずにペア作成すると、初期化しながらコピーされるため、コピー時間が長くなったり、プロセッサの稼働率が上昇したりする可能性があります。

2. 次に示すユーザ要件に応じて、インラインモード/ポストプロセスモードを、セカンダリボリュームにするボリュームに対して設定します。

- ユーザ要件: I/O 性能への影響を抑えたい

設定内容	注意事項
ポストプロセスモード	ペアが作成されてから容量削減されるため、セカンダリボリューム用に、プライマリボリュームと同じ容量のプール有効容量の確保が必要です。

- ユーザ要件: 必要なプール容量を抑えたい

設定内容	注意事項
インラインモード	ポストプロセスモードと比較して、コピー時間が長くなったり、プロセッサの稼働率が上昇したりする可能性があります。これらを抑えたい場合は、ポストプロセスモードの適用を検討してください。

4.7.3 TrueCopy で DP-VOL 使用時のページ容量とライセンス容量

DP-VOL 以外の TrueCopy ペアでは、ボリューム容量が TrueCopy のライセンス容量としてカウントされます。一方、DP-VOL では、ボリューム容量のうち、割り当てられているページ容量だけが TrueCopy のライセンス容量としてカウントされます。したがって、DP-VOL と DP-VOL 以外のボリュームで TrueCopy ペアを構成すると、プライマリボリュームとセカンダリボリュームでカウントされるページ容量またはライセンス容量が異なる場合があります。また、容量削減機能が有効なボリュームは、削減前の容量が TrueCopy ライセンス容量の対象になります。

ただし、データダイレクトマップ属性の DP-VOL では、ボリューム容量が TrueCopy のライセンス容量としてカウントされます。

また、プライマリボリュームとセカンダリボリュームがともに、DP-VOL の TrueCopy ペアであっても、ページ解放などの操作を実施することで、プライマリボリュームまたはセカンダリボリュームのページ容量が変化し、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの間でカウントされるページ容量またはライセンス容量が異なる場合があります。

4.7.4 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量拡張

DP-VOL の容量拡張の詳細については、「[7.4 ペアを維持した DP-VOL の容量拡張](#)」を参照してください。

4.8 TrueCopy とエクスポートツール 2 との共用

エクスポートツール 2 は、ストレージシステムの I/O 動作とハードウェアパフォーマンスの詳細情報や統計情報を収集します。エクスポートツール 2 によって収集されるストレージシステムの使用状況と性能データによって、次のことができるようになります。

- TrueCopy データを二重化する最適なタイミングを判断する。
- TrueCopy セカンダリボリュームの最適なロケーションを決定する（例：バックエンド動作のボトルネックを避けるためにアクセス頻度の低いボリュームを持つアレイグループ内）。
- TrueCopy 操作中、またはテスト動作中のストレージシステムのパフォーマンスを監視する。

エクスポートツール 2 についての詳細は『エクスポートツール 2 ユーザガイド』を参照してください。

4.9 TrueCopy と Volume Migration との共用

TrueCopy のプライマリボリュームおよびセカンダリボリュームとして使われているボリュームが、Volume Migration のボリュームとして利用できるかどうかを次の表に示します。

機能・ボリューム	Volume Migration のボリュームとして利用できるか？
プライマリボリューム、セカンダリボリューム (COPY 状態)	×

機能・ボリューム	Volume Migration のボリュームとして利用できるか？
プライマリボリューム、セカンダリボリューム (PAIR 状態)	○
プライマリボリューム、セカンダリボリューム (PSUS 状態)	○

(凡例)

- : 利用できる。
- × : 利用できない。

関連概念

- [4.9.1 TrueCopy と Volume Migration との共用に関する注意事項と制限事項](#)

4.9.1 TrueCopy と Volume Migration との共用に関する注意事項と制限事項

PAIR 状態のときに、TrueCopy のボリュームを Volume Migration のボリュームとして利用する場合の注意事項と制限事項を次に示します。

注意事項

- ボリューム移動中は I/O レートを 50IOPS 未満にしてください。I/O レートが 50IOPS 以上だとボリュームを移動できない場合があります。
- 正サイトと副サイトのストレージシステムの間接続に回線障害などが発生している場合は、回線障害を取り除いてからボリュームを移動してください。
- プライマリボリュームおよびセカンダリボリュームの両方を、同時に移動させないでください。プライマリボリュームおよびセカンダリボリュームの両方を同時に移動させると、ホスト I/O がタイムアウトになる場合があります。
- ボリューム移動中にボリュームの状態を変更しないでください。ボリュームの移動中は、ボリュームの状態を変更できない場合があります。

4.10 TrueCopy と Data Retention Utility との共用

TrueCopy は、Data Retention Utility でアクセス属性を設定したボリュームを使用してペアを作成できます。ただし、Data Retention Utility でセカンダリボリューム拒否が設定されているボリュームをセカンダリボリュームとする TrueCopy ペアは作成できません。

TrueCopy のペア状態によって、Data Retention Utility で変更できるアクセス属性が異なります。次の表に詳細を示します。

TrueCopy ペア状態と RAID Manager からの Data Retention Utility 操作の関係を次の表に示します。

ボリューム	ペア状態	Data Retention Utility 操作					アクセス属性参照
		アクセス属性変更				副VOL拒否	
		Read/Write	Read Only	Protect	副VOL拒否		
プライマリボリューム	SMPL	○	○	○	○	○	
	COPY	○	○	○	○	○	
	PAIR	○	○	○	○	○	
	PSUS	○	○	○	○	○	
	PSUE	○	○	○	○	○	
セカンダリボリューム	SMPL	○	○	○	○	○	
	COPY	○	○	○	×	○	
	PAIR	○	○	○	×	○	
	PSUS	○	○	○	○	○	
	PSUE	○	○	○	○	○	

(凡例)

- ：操作できる。
- ×：操作できない。

次の表に、Data Retention Utility でアクセス属性を設定したボリュームを TrueCopy ペアのボリュームに指定できるかどうかを、アクセス属性ごとに示します。

アクセス属性	TrueCopy ペアのボリューム指定	
	プライマリボリューム	セカンダリボリューム
Read/Write	○	○
Read Only	○	○
Protect	○	○
副VOL拒否	○	×
Read Only + 副VOL拒否	○	×
Protect + 副VOL拒否	○	×

(凡例)

- ：操作できる。
- ×：操作できない。

4.11 TrueCopy と global storage virtualization との共用

仮想ストレージマシン内のボリュームを使用して、TrueCopy ペアを作成できます。TrueCopy ペアを操作するときには、本ストレージシステムの LDEV ID を指定してください。また、TrueCopy で使用しているボリュームの仮想 LDEV ID は、削除できません。

TrueCopy の構成操作

TrueCopy ペアを操作するシステムをセットアップするための前提と注意事項について説明します。

- 5.1 TrueCopy の構成操作の流れ
- 5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する
- 5.3 リモートレプリカオプションを変更する

5.1 TrueCopy の構成操作の流れ

TrueCopy の構成操作の流れを次に示します。

操作手順

1. ストレージシステムで TrueCopy プライマリボリュームとなるボリュームを決定します。リモートバックアップシステムでセカンダリボリュームとなるボリュームを作成します。
2. 正サイトと副サイトのストレージシステムを接続する物理パスを設定します。
3. 正サイトのストレージシステムと、セカンダリボリュームを配置したい副サイトのストレージシステムの間にリモート接続を追加します。リモート接続を追加すると、リモートパスも追加されます。

このマニュアルでは、正サイトのストレージシステムのボリュームをプライマリボリュームに、副サイトのストレージシステムのボリュームをセカンダリボリュームに指定してペアを作成する構成を前提に、説明を記載しています。また、管理ツールの操作端末または RAID Manager を接続しているストレージシステムを、ローカルストレージシステムと呼び、ローカルストレージシステムと接続しているストレージシステムのことを、リモートストレージシステムと呼んでいます。

関連タスク

- [5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する](#)
- [5.3 リモートレプリカオプションを変更する](#)

5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する

正サイトのストレージシステムに副サイトのストレージシステムを登録して、TrueCopy 用のローカルストレージシステムおよびリモートストレージシステムを構成します。これによって両方のストレージシステムで TrueCopy を操作するための準備が整います。この手順の間に、システム間にリモートパスも設定できます。この手順は正サイトのストレージシステムで実行します。

操作で使用するコマンド

- リモート接続の追加 (`raidcom add rcu` コマンド)
- リモート接続の変更 (`raidcom modify rcu` コマンド)
- リモート接続の確認 (`raidcom get rcu` コマンド)
- 非同期コマンドのエラー情報の表示 (`raidcom get command_status` コマンド)

前提条件

- リモート接続パス（物理パス）がセットアップ済みであること。
- リモートストレージシステムのモデル、シリアル番号、パスグループ ID がわかっていること。

関連概念

- [3.1 TrueCopy を使用するためのストレージシステムの準備](#)
- [3.4 TrueCopy の物理パスの計画](#)
- [5.2.1 往復応答時間とは](#)
- [6.4.1 TrueCopy のフェンスレベルとは](#)

関連タスク

- [7.2.3 TrueCopy のリモート接続オプションを変更する](#)
- [7.2.4 TrueCopy のリモートパスを追加する](#)

5.2.1 往復応答時間とは

往復応答時間とは、プライマリボリュームからセカンダリボリュームへデータをコピーするときの制限時間です。この値は、形成コピーを実行するとき、形成コピーのコピー速度を自動調整し、更新 I/O に対するリモート I/O の応答時間に影響を与えにくくするための基準値です。

往復応答時間のデフォルトは 1 ミリ秒です。正サイトと副サイトのストレージシステム間の距離が長かったり、回線機器による遅延があったりする場合は、往復応答時間に適切な値を設定してください。往復応答時間に適切な値を設定しないでデフォルトのままの形成コピーを実行した場合、形成コピーの完了に不当に時間が掛かるおそれがあります。

例えばリモート I/O の応答時間と、`raidcom modify rcu -rcu_option` で設定する往復応答時間の値の差が大きい場合（例：リモート I/O の応答時間が 500 ミリ秒、`raidcom modify rcu -rcu_option` で設定する値が 1 ミリ秒）、回線の帯域すべてを形成コピーで独占しないように、コピー速度を落としたり一時的に形成コピーを停止したりします。

逆に、リモート I/O の応答時間と、`raidcom modify rcu -rcu_option` で設定する往復応答時間の値との差が小さい場合（例：リモート I/O の応答時間が 5 ミリ秒、`raidcom modify rcu -rcu_option` ので設定する値が 1 ミリ秒）、設定されたコピー速度で形成コピーを実施します。

`raidcom modify rcu -rcu_option` には 1 ミリ秒から 500 ミリ秒まで設定できます。往復応答時間は下記の式で求められます。

往復応答時間の値（ミリ秒） = 正サイトと副サイトのストレージシステム間の往復遅延時間（Round Trip Time） × [応答回数][※] + 形成コピー応答時間（ミリ秒）

注※

正サイトと副サイトのストレージシステム間の物理パスをファイバチャネルで接続している場合、ホストモードオプション 51（Round Trip Set Up Option）の設定によって応答回数が異なります。

ホストモードオプション 51 の設定	応答回数
OFF	2
ON	1

データ転送時には 1 コマンド当たり 2 回の応答シーケンスとなるため、応答回数は 2 です。ただし、ホストモードオプション 51 が有効の場合は、1 コマンド当たり 1 回の応答シーケンスとなるため、応答回数は 1 です。

正サイトと副サイトのストレージシステム間の物理パスを iSCSI で接続している場合、データ転送時に 64KB 単位で分割して転送するため、形成コピー速度に比例して応答回数が決まります。

形成コピー速度	応答回数
1	6
2	10
3	14
4	18

正サイトと副サイトのストレージシステム間の往復遅延時間（Round Trip Time）については、回線業者にお問い合わせ頂くか、ping コマンドを使用して測定するなどの方法で、決定してください。なお、正サイトと副サイトのストレージシステム間で回線を使用せずに接続する場合は、1としてください。

関連概念

- ・ (1) 形成コピー応答時間とは

関連タスク

- ・ 5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する

(1) 形成コピー応答時間とは

形成コピー応答時間は形成コピーの多重動作に伴う応答時間のことです。形成コピー応答時間については、形成コピー速度、最大形成コピーボリューム数、正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線速度、および回線数を下記の計算式に適用して、算出できます。

形成コピー応答時間(ミリ秒) = (1[MB] / “正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線速度 [MB/ミリ秒]”^{※1}) × (“コピー速度”^{※2} / 4) × (“最大形成コピー数”^{※3} / “正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線数”^{※4})

注※1

正サイトと副サイトのストレージシステム間でチャンネルエクステンダを使用しないで接続する場合は、リンクスピードによって、“正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線速度”をそれぞれ次に示すとおりに設定してください。

- ・ リンクスピードが 4Gbps のケーブルの場合：0.34MB/ミリ秒
- ・ リンクスピードが 8Gbps のケーブルの場合：0.68MB/ミリ秒
- ・ リンクスピードが 16Gbps のケーブルの場合：1.36MB/ミリ秒
- ・ リンクスピードが 32Gbps のケーブルの場合：2.72MB/ミリ秒
- ・ リンクスピードが 64Gbps のケーブルの場合：5.44MB/ミリ秒

注※2

計算式のコピー速度には、次の値を代入してください。

形成コピーだけを実施する場合

- ・ ペア作成時に指定するコピー速度が 1～4 の場合：ペア作成時に指定するコピー速度
- ・ ペア作成時に指定するコピー速度が 5～15 の場合：4

形成コピーと更新コピーを同時に実施する場合

- ・ ペア作成時に指定するコピー速度が 1 または 2 の場合：ペア作成時に指定するコピー速度
- ・ ペア作成時に指定するコピー速度が 3～15 の場合：2

注※3

最大形成コピー数は、ストレージシステム単位の設定を使用します。デフォルトは、64 です。

注※4

“最大形成コピー数” / “正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線数”が 16 以上になる場合でも、“最大形成コピー数” / “正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線数”は、16 としてください。

設定例を次の表に示します。

往復遅延時間 (Round Trip Time) [ミリ秒]	正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線速度 [MB/ミリ秒]	正サイトと副サイトのストレージシステム間の回線本数	コピー速度	最大形成コピー数	往復応答時間の値 [ミリ秒]
0	0.1	4	4	64	160
30	0.1	4	4	64	220
100	0.1	4	4	64	360

関連概念

- [5.2.1 往復応答時間とは](#)

関連タスク

- [5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する](#)

5.3 リモートレプリカオプションを変更する

`raidcom modify remote_replica_opt` コマンドで、次のオプション設定を変更できます。

- 1回の形成コピー操作で、同時にコピーできるボリュームの数
- 1回の形成コピー操作で同時にコピーできるボリューム数の設定 (CU 単位) の有効/無効
- パスの閉塞を監視する時間
- パスの閉塞によって報告される SIM を監視する時間

操作で使用するコマンド

- リモートレプリカオプションの変更 (`raidcom modify remote_replica_opt` コマンド)
- リモートレプリカオプションの確認 (`raidcom get remote_replica_opt` コマンド)

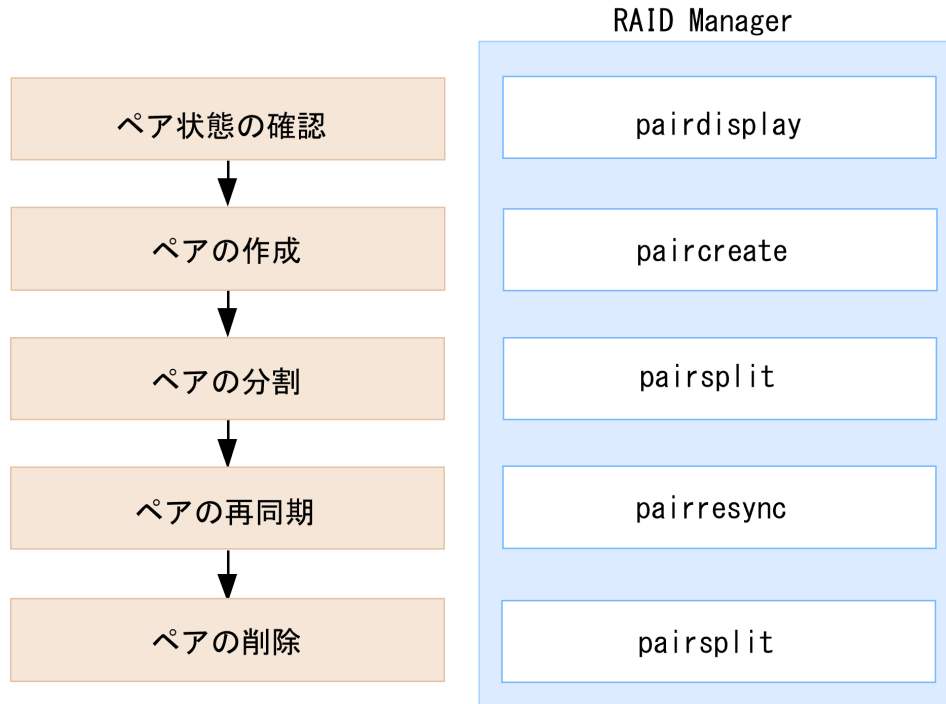
TrueCopy のペア操作

TrueCopy ペア操作をする上での前提と注意事項について説明します。

- 6.1 TrueCopy のペア操作の流れ
- 6.2 TrueCopy のペア操作時の注意事項
- 6.3 TrueCopy のペア状態の確認
- 6.4 TrueCopy ペアの作成
- 6.5 TrueCopy ペアの分割
- 6.6 TrueCopy ペアの再同期
- 6.7 TrueCopy ペアの削除

6.1 TrueCopy のペア操作の流れ

TrueCopy の基本操作は次の項目で構成されます。



1. ペアの状態の確認
TrueCopy ペアを操作する前に、ペアを各操作に必要な状態にしておく必要があります。
2. ペアの作成
プライマリボリュームを二重化してセカンダリボリュームにします。
3. ペアの分割
プライマリボリュームとセカンダリボリュームに分け、必要であればセカンダリボリュームへの Read/Write アクセスを許可します。
4. ペアの再同期
セカンダリボリュームに、プライマリボリューム内の更新されたデータを再度反映します。
5. ペアの削除

6.2 TrueCopy のペア操作時の注意事項

ペア操作に関する注意事項を次に示します。

- ホストとストレージシステムをファイバチャネルまたは iSCSI で接続する場合は、操作対象またはペア状態の確認対象のボリュームに、LU パスを設定してください。LU パスの設定を解除したボリュームは、ペア操作およびペア状態の確認ができません。
- ホストとストレージシステムを FC-NVMe または NVMe/TCP で接続する場合は、操作対象またはペア状態の確認対象のボリュームに、Namespace を設定しホストから認識できる状態にしてください。NVM サブシステムポートが追加された NVM サブシステムの Namespace が設定されていないボリュームは、ペア操作およびペア状態の確認ができません。

- FC-NVMe または NVMe/TCP でホストに接続されているボリュームを使用する場合は、『RAID Manager ユーザガイド』の、FC-NVMe または NVMe/TCP の Namespace ペア操作に関するトピックを参照してください。
- TrueCopy ペアの二重化中に次の状態が継続すると、TrueCopy ペアの二重化よりも更新 I/O を優先させるため、ホストが TrueCopy ペアを分割することがあります。
 - 正サイトのストレージシステムで、プライマリボリュームが属する MP ユニット内のプロセッサの稼働率が 70%以上
 - 正サイトのストレージシステムで、プライマリボリュームに対する更新 I/O の転送量が多い
 - 副サイトのストレージシステムで、セカンダリボリュームが属する MP ユニットの Write ペンディング率が 65%以上
 TrueCopy ペアを作成または再同期する場合は、正サイトおよび副サイトそれぞれのストレージシステムの負荷の状況を確認してから実施してください。
- TrueCopy ペアを作成または再同期する場合、正サイトまたは副サイトのストレージシステムでコントローラ ボードが閉塞していると、ペア操作が失敗する可能性があります。閉塞している場合には、コントローラボードを回復させてからペア操作を実施してください。

6.3 TrueCopy のペア状態の確認

TrueCopy ペアの操作では、必ずペアが特定の状態であることが必要です。操作を実行する前にペアの状態を確認してください。各操作の前提条件に書かれているペア状態であることを確認してください。

関連タスク

- (1) [TrueCopy ペアの状態を確認する](#)

6.4 TrueCopy ペアの作成

ペアを作成すると、正サイトのストレージシステムのプライマリボリューム内のすべてのデータが副サイトのストレージシステムのセカンダリボリューム内へコピーされます。このとき、プライマリボリュームは I/O 動作のため、ホストが利用できる状態を保持します。

関連概念

- [6.4.1 TrueCopy のフェンスレベルとは](#)

関連タスク

- [6.4.2 TrueCopy ペアを作成する](#)

6.4.1 TrueCopy のフェンスレベルとは

プライマリボリュームのフェンスレベルの設定は、ペアの作成または追加操作時に指定するもので、TrueCopy がエラーで分割した場合にホストのアクセスを拒否するか、プライマリボリュームへのアクセスを続けるかを決定します。次のフェンスレベルのうち 1 つを選択します。paircreate コマンドに-f または -fg オプション、pairresync コマンドに-f または -fg オプションでフェンスレベルを指定します。

セカンダリボリュームデータ

セカンダリボリュームデータを設定すると、更新コピーが失敗したときに、プライマリボリュームにアクセスできなくなります。このようにプライマリボリュームのフェンスレベルを設定することで、TrueCopy リモートコピーに失敗した場合は、更新のためにプライマリボリュームにアクセスできなくなります。このフェンスレベルは、最も重要なボリュームの災害リカバリに設定することを検討してください。この設定によって、災害リカバリ作業中にセカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断するための時間を短縮できます。

セカンダリボリューム状態

セカンダリボリューム状態を設定すると、正サイトのストレージシステムがセカンダリボリュームのペアの状態を PSUE に変更できない場合にだけ、プライマリボリュームがフェンスされます。正サイトのストレージシステムがセカンダリボリュームのペアの状態を正常に PSUE に変更すると、以降のプライマリボリュームへの Write I/O は受け付けられ、正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームへの更新を記録します。したがって、ペア再同期操作でペアを迅速に再同期できません（同期していないトラックだけ）。また、この設定によって、災害リカバリ作業中にセカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断するための時間を短縮できます。

なし

フェンスレベルを設定しないと、ペアが分割されてもプライマリボリュームはフェンスされません。この設定は、TrueCopy コピー操作がすべて失敗しても、更新のためにアプリケーションでプライマリボリュームを使用できるようにします。このため、セカンダリボリュームはプライマリボリュームと同期していないことがあります。このペアが分割している間、正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームへの更新を記録します。この設定を使用する場合は、ホストフェイルオーバー機能が不可欠です。災害リカバリ時にセカンダリボリュームのデータが保証されているかは、ホストフェイルオーバーを経由して転送されたセンス情報を使用して判断するか、すでにセカンダリボリュームのデータが保証されているかを確認した他のファイルとセカンダリボリュームの内容を比較して判断します。

6.4.2 TrueCopy ペアを作成する

1 つまたは複数の新しい TrueCopy ペアを作成する手順を次に示します。形成コピーは正サイトのストレージシステムから実行します。

操作で使用するコマンド

- ペアの作成 (paircreate コマンド)

前提条件

- セカンダリボリュームがすべてのホストからオフラインであること。
- プライマリボリュームおよびセカンダリボリュームのポート ID、ホストグループ ID または iSCSI ターゲット ID、および LUN がわかっていること。
- ペアを作成する前に、正サイトと副サイトのストレージシステムの論理ユニット (LU) を定義、初期化済みであること。
- ペアを作成する前に、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量が、ブロック単位で同じであること。



メモ

raidcom get ldev コマンドで、ボリュームの容量をブロックサイズの単位で確認して、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量が同じであることを確認してください。

- TrueCopy 用にポートを構成してあること。
- TrueCopy 用に正サイトと副サイトのストレージシステムを構成済みであること。

関連概念

- [6.4.1 TrueCopy のフェンスレベルとは](#)

関連タスク

- [5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する](#)

6.5 TrueCopy ペアの分割

TrueCopy ペアは分割できます。これによってセカンダリボリュームへのコピーが中断されます。ペアを分割すると、次のことが発生します。

- ホストからの I/O 書き込みはプライマリボリュームに対しては継続しますが、セカンダリボリュームに対しては停止します。
- 現在の更新コピー動作はセカンダリボリュームに対しては最後まで行われるので、分割操作をした時点までのデータの一貫性は保証されます。
- ペア状態は PSUS に変わります。
- 正サイトのストレージシステムはペアの分割後に更新されたプライマリボリュームのトラックを差分データとして記録します。このデータはペアの再同期の際にセカンダリボリュームへコピーされます。
- セカンダリボリューム (Write 許可オプションが有効なセカンダリボリューム) にアクセスするためには、ペアを分割しなければなりません。
- ペアを分割する際、正サイトのストレージシステムはペアの状態を変更する前に、保留中の更新コピー操作を完了します。これによって確実にペアを同期化します。

ペアの分割中はプライマリボリュームへの更新を遮断するオプションを設定できます。これによってプライマリボリュームとセカンダリボリュームの同期が維持されます。

他のオプションとして、ホストからセカンダリボリュームへの書き込みを可能にすることもできます。副サイトのストレージシステムはペアの分割中に更新されたセカンダリボリュームのトラックを差分ビットマップとして記録します。ペアを再同期すると、副サイトのストレージシステムは正サイトのストレージシステムにセカンダリボリュームの差分ビットマップを転送します。正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームとセカンダリボリュームの差分ビットマップをマージし、同期していないトラックを特定します。

関連タスク

- [6.5.1 TrueCopy ペアを分割する](#)

6.5.1 TrueCopy ペアを分割する

TrueCopy の分割方法について説明します。

操作で使用するコマンド

- ペアの状態確認 (pairdisplay コマンド)
- ペアの分割 (pairsplit コマンド)

前提条件

ペア状態が COPY または PAIR であること。

6.6 TrueCopy ペアの再同期

TrueCopy ペアを分割している間、正サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームに対する更新コピー操作を実行しません。ペアを再同期すれば、分割以降に蓄積された差分データの分だけセカンダリボリュームが更新され、データを再びプライマリボリュームのデータと同一にできます。その後、セカンダリボリュームに対して更新コピー動作が再度始まります。

関連タスク

- [6.6.1 TrueCopy ペアを再同期する](#)

6.6.1 TrueCopy ペアを再同期する

ペア再同期は、正サイトのストレージシステムでだけ実行できます。

操作で使用するコマンド

- ペアの状態確認 (pairdisplay コマンド)
- ペアの再同期 (pairresync コマンド)

前提条件

ペア状態が PSUS または PSUE であること。

関連概念

- [6.4.1 TrueCopy のフェンスレベルとは](#)
- [6.6 TrueCopy ペアの再同期](#)

6.7 TrueCopy ペアの削除

TrueCopy ペアは削除できます。これによって TrueCopy ペアの関係は削除されますが、ボリュームやそれらのデータは削除されません。

プライマリボリュームのリモートコピーを保持する必要がなくなった場合だけ、正サイトのストレージシステムから TrueCopy ペアを削除します。正サイトのストレージシステムから TrueCopy ペアを削除すると、正サイトのストレージシステムはそのペアについての全 TrueCopy コピー操作を停止してプライマリボリュームとセカンダリボリュームを単一のボリュームへと変更します。

TrueCopy ペアを削除したら、正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームに対する以降の Write I/O 操作をすべて受け付け続けますが、プライマリボリュームの更新は差分ビットマップに記録しません。

副サイトのストレージシステムから TrueCopy ペアを削除するのは、災害リカバリの場合だけにしてください。副サイトのストレージシステムから TrueCopy ペアを削除すると、副サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームを単一のボリュームへと変更します。正サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームのペアの状態が変化したことを検出して、プライマリボリュームのペアの状態を PSUS (タイプは Delete pair to Remote Storage System) に変更します。

副サイトのストレージシステムから削除したペアを再同期するには、まず正サイトのストレージシステムからペアを削除し、すべてコピーする、またはコピーしないで正サイトのストレージシステムからペアを作成し、ペアを再同期します。

関連タスク

- [6.7.1 TrueCopy ペアを削除する](#)

6.7.1 TrueCopy ペアを削除する

TrueCopy ペアを削除する手順を次に示します。

操作で使用するコマンド

- ペアの状態確認 (pairdisplay コマンド)
- ペアの削除 (pairsplit コマンド)



注意

副サイトのストレージシステムから TrueCopy ペアを削除する場合、セカンダリボリュームとプライマリボリュームが同一 (例えば、同じボリュームラベル) であることを確認し、ボリュームの重複によるシステムの問題を発生させないように注意してください。

関連概念

- [6.7 TrueCopy ペアの削除](#)

TrueCopy の状態表示と保守

TrueCopy の状態表示と保守を行う上での前提と注意事項について説明します。

- 7.1 TrueCopy の状態表示
- 7.2 TrueCopy の保守
- 7.3 TrueCopy 操作に関わるストレージシステムとネットワークデバイスの電源の管理
- 7.4 ペアを維持した DP-VOL の容量拡張

7.1 TrueCopy の状態表示

関連概念

- [7.1.1 TrueCopy ペアの確認とは](#)
- [7.1.2 TrueCopy ペア状態の定義](#)
- [7.1.4 TrueCopy のライセンス容量を確認する](#)
- [7.1.5 TrueCopy のコピー操作と I/O 統計データ](#)

関連タスク

- [7.1.3 TrueCopy ペアの一致率を確認する](#)
- [7.1.6 TrueCopy のリモート接続とパスの状態を確認する](#)

7.1.1 TrueCopy ペアの確認とは

TrueCopy ペアの動作を記録・保守するためには継続的なモニタリングが必要です。

- ペア操作を実行したい場合、まずペアの状態を確認してください。操作によっては特定の状態または特定の状態が組み合わされていることが必要です。
- 操作を実行するとペアの状態が変化します。ペアの状態を確認して、ペアが正しく動作していること、PAIR 状態の場合はプライマリボリュームからセカンダリボリュームへデータが正しく更新されていること、分割されている場合は差分データの管理が実行されていることを確認します。

関連タスク

- (1) [TrueCopy ペアの状態を確認する](#)

(1) TrueCopy ペアの状態を確認する

TrueCopy ペアの状態を確認する手順を次に示します。

操作で使用するコマンド

- ペアの状態確認 (`pairdisplay` コマンド、または `pairevtwait` コマンド)

関連概念

- [7.1.1 TrueCopy ペアの確認とは](#)

7.1.2 TrueCopy ペア状態の定義

TrueCopy ペアの状態を次の表に示します。

ペア状態を次の表に示します。

ペア状態	説明	プライマリ ボリュームへの アクセス	セカンダリ ボリュームへの アクセス
SMPL	このボリュームは現在 TrueCopy ペアに割り当てられていません。	Read/Write	Read/Write

ペア状態	説明	プライマリボリュームへのアクセス	セカンダリボリュームへのアクセス
COPY	このペアの TrueCopy の形成コピー操作が進行中です。このペアはまだ同期していません。	Read/Write	Read Only
PAIR	形成コピーが完了し、この TrueCopy ペアは同期状態です。	Read/Write	Read Only
PSUS	ペアの状態は維持していますが、ユーザによって TrueCopy ペアが分割され、セカンダリボリュームの更新は中止されています。この状態はプライマリボリュームで表示されます。ペアが分割されている間、ストレージシステムはプライマリボリュームへの更新を差分ビットマップに記録します。	Read/Write	-
SSUS	ペアの状態は維持していますが、ユーザによって TrueCopy ペアが分割され、セカンダリボリュームの更新は中止されています。この状態はセカンダリボリュームで表示されます。セカンダリボリュームへの更新を許可するオプションを指定してペアを分割している場合、ストレージシステムはセカンダリボリュームへの更新を差分ビットマップに記録します。	-	Read / Write : セカンダリボリューム書き込みオプションが無効の場合は、Read Only。
PSUE	ペアの状態は維持していますが、エラー状態によってセカンダリボリュームの更新は中止されています。PSUE は内部エラーが原因の PSUS (SSUS) です。	Read/Write : フェンスレベルがセカンダリボリュームデータの場合は、Read Only。	Read Only
SSWS	ペアの状態は維持しています。プライマリボリュームとセカンダリボリュームの位置づけを入れ替えて再同期する処理 (horctakeover) 中のペア状態です。	-	Read/Write

Universal Replicator のペア状態については、『Universal Replicator ユーザガイド』を参照してください。

関連概念

- (2) 分割された TrueCopy ペアの動作の注意点

(1) TrueCopy の分割タイプ

ユーザは、形成コピー操作の完了後なら、いつでもペアを分割できます。

pairdisplay コマンドを実行すると、分割タイプが 16 進数で表示されます。分割タイプの一覧と説明を次の表に示します。

表示	分割タイプ	適用対象	説明
0x03	Primary Volume by Operator	プライマリ	ユーザが pairsplit コマンドで書き込みを無効にして、正サイトのストレージシステムからペアを分割しました。セカンダリボリュームの分割タイプは「by MCU」です。

表示	分割タイプ	適用対象	説明
0x04	Secondary Volume by Operator	プライマリ、セカンダリ	ユーザが <code>pairsplit</code> コマンドで、正サイトまたは副サイトのストレージシステムからペアを分割しました。
0x05	by MCU	セカンダリ	副サイトのストレージシステムが正サイトのストレージシステムから、ペアを分割する要求を受け取りました。プライマリボリュームの分割タイプは「Primary Volume by Operator」または「Secondary Volume by Operator」です。
0x06	by RCU	プライマリ	正サイトのストレージシステムが、TrueCopy ペアを分割させる原因となった副サイトのストレージシステムのエラーを検出しました。該当するセカンダリボリュームの分割タイプは、Secondary Volume Failure です。
0x07	Delete pair to RCU	プライマリ	正サイトのストレージシステムは、ユーザが副サイトのストレージシステムからペアを削除したためにセカンダリボリュームが単一のボリュームに変わったことを検出しました。セカンダリボリュームが PSUS または PSUE 状態でないため、ペアを再同期できません。
0x08	Secondary Volume Failure	プライマリ、セカンダリ	正サイトのストレージシステムが、副サイトのストレージシステムとの通信中にエラーを、または更新コピー中に I/O エラーを検出しました。この場合、該当するセカンダリボリュームの分割タイプは通常 Secondary Volume Failure です。 この分割タイプは、パスの数が <code>raidcom modify rcu</code> コマンドで設定したパス数の下限を下回った場合にも表示されます。
0x09	MCU IMPL	プライマリ、セカンダリ	正サイトのストレージシステムが、IMPL 中に正サイトのストレージシステムの不揮発性メモリ内に有効な制御情報を見つけられませんでした。このような状況は、正サイトのストレージシステムに 48 時間以上電源が入らなかった場合にだけ起こります (例：電源障害やバックアップバッテリーの放電)。
0x50	Initial Copy Failed	プライマリ、セカンダリ	形成コピーが完了する前に正サイトのストレージシステムがペアを分割しました。セカンダリボリュームとプライマリボリュームのデータは一致していません。

(凡例)

プライマリ：プライマリボリューム

セカンダリ：セカンダリボリューム

(2) 分割された TrueCopy ペアの動作の注意点

分割されたペアに対するシステム動作について、注意事項を次に示します。

- ペアが分割されると、正サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームに対する更新コピーを停止し、プライマリボリュームのフェンスレベルによってプライマリボリュームに対する Write I/O を受け付けられない場合があります。
- 更新コピーが失敗すると、正サイトのストレージシステムはユニットチェックを通知し、Write が失敗したことをホストに通知します。したがって、ホストおよびアプリケーションプログラムは、プライマリボリュームへの Write に失敗したと見なします。
- 正サイトのストレージシステムが分割されたプライマリボリュームに対する Write を受け付けると、正サイトのストレージシステムはペアの分割中に更新されたプライマリボリュームのトラックを差分データとして記録します。分割された TrueCopy ペアが再同期されると、正サイトのストレージシステムは同期していないプライマリボリュームトラックを差分データとしてセカンダリボリュームにコピーします。

7.1.3 TrueCopy ペアの一致率を確認する

ペアの一致率を確認する方法について説明します。

操作で使用するコマンド

- ペアの状態確認 (`pairdisplay` コマンド)

7.1.4 TrueCopy のライセンス容量を確認する

`raidcom get license` コマンドでライセンス容量を確認できます。

操作で使用するコマンド

- ライセンス容量の確認 (`raidcom get license` コマンド)

7.1.5 TrueCopy のコピー操作と I/O 統計データ

コピー操作や I/O 統計データをエクスポートツール 2 で取得できます。詳細は『エクスポートツール 2 ユーザガイド』を参照してください。

7.1.6 TrueCopy のリモート接続とパスの状態を確認する

リモート接続の状態をチェックして、リモートパスを維持します。

操作で使用するコマンド

- リモート接続の確認 (`raidcom get rcu` コマンド)

関連概念

- [10.1.3 TrueCopy のリモートパスの状態に関するトラブルシューティング](#)

7.2 TrueCopy の保守

関連タスク

- [7.2.1 TrueCopy のフェンスレベルを変更する](#)
- [7.2.2 TrueCopy ペアを強制的に削除する](#)
- [7.2.3 TrueCopy のリモート接続オプションを変更する](#)
- [7.2.4 TrueCopy のリモートパスを追加する](#)
- [7.2.5 TrueCopy のリモートパスを削除する](#)
- [7.2.6 TrueCopy のリモート接続を削除する](#)

7.2.1 TrueCopy のフェンスレベルを変更する

ペアごとにフェンスレベルを変更できます。

操作で使用するコマンド

- ペアの再同期 (`pairresync` コマンド)

- ペアの状態確認 (pairdisplay コマンド)

前提条件

ペア状態が COPY または PAIR であること。

7.2.2 TrueCopy ペアを強制的に削除する

次の場合は、TrueCopy ペアを強制的に削除します。

- ペアが組みされていないボリュームであるにも関わらず、ボリュームにペアの情報が残ってしまっていて、ほかのペアのボリュームとして使用できない。
- 通信エラーで副サイトのストレージシステムへ接続できない。
- ハードウェア障害が発生しておらず、負荷が低い状態にもかかわらず、ペア削除操作が失敗またはタイムアウトが発生した場合。

通信エラーで副サイトのストレージシステムへ接続できない場合は、副サイトのストレージシステムでもペアを強制的に削除してください。

操作で使用するコマンド

- ペアの強制削除 (pairsplit コマンド)

前提条件

ペアが組みされていないボリュームであること。

7.2.3 TrueCopy のリモート接続オプションを変更する

[リモート接続オプション編集] 画面で、次のオプション設定を変更できます。

- 最小パス数
- RIO MIH 時間 (ローカルストレージシステムからリモートストレージシステムへデータコピーの要求があったスロットに対して、コピーが開始されてから完了するまでの待ち時間)
- 往復応答時間 (プライマリボリュームからセカンダリボリュームへデータをコピーするときの制限時間)

操作で使用するコマンド

- リモート接続の変更 (raidcom modify rcu コマンド)
- リモート接続の確認 (raidcom get rcu コマンド)

関連概念

- [5.2.1 往復応答時間とは](#)

7.2.4 TrueCopy のリモートパスを追加する

必要に応じてローカルストレージシステムからリモートストレージシステムへのリモートパスを追加できます。最大 8 個のパスを設定できます。

操作で使用するコマンド

- リモートパスの追加 (raidcom add rcu_path コマンド)

- ・ iSCSI ポートの追加 (`raidcom add rcu_iscsi_port` コマンド)
- ・ リモート接続の確認 (`raidcom get rcu` コマンド)

前提条件

リモート接続を追加する際の、パス関連の前提条件を再確認してください。

関連タスク

- ・ [5.2 TrueCopy 操作のためにリモート接続を追加する](#)

7.2.5 TrueCopy のリモートパスを削除する

ローカルストレージシステムからリモートストレージシステムへのリモートパスを削除できます。

操作で使用するコマンド

- ・ リモートパスの削除 (`raidcom delete rcu_path` コマンド)
- ・ iSCSI ポートの削除 (`raidcom delete rcu_iscsi_port` コマンド)
- ・ リモート接続の確認 (`raidcom get rcu` コマンド)



注意

残りのパス数が、`raidcom delete rcu_path` コマンド、または `raidcom delete rcu_iscsi_port` コマンドで設定した最小パス数以上であることを確認してください。削除後のパス数が最小パス数を下回ると、リモートパスの削除操作はエラーとなります。

7.2.6 TrueCopy のリモート接続を削除する

ローカルストレージシステムからリモートストレージシステムへのリモート接続を削除できます。リモート接続を削除すると、ローカルストレージシステムは選択したリモートストレージシステムへのすべてのリモートパスを削除します。1つのリモート接続を削除しても、その他のリモートストレージシステムとの間の TrueCopy 操作には影響しません。

リモート接続を削除しても、リモート接続を再設定して別の副サイトのストレージシステムを正サイトのストレージシステムに追加できます。また、リモート接続を削除し、正サイトのストレージシステムのホストチャネルを追加することもできます。

なお、リモート接続を削除したあとで、別のストレージシステムを登録してリモート接続を再設定できます。

操作で使用するコマンド

- ・ リモート接続の削除 (`raidcom delete rcu` コマンド)
- ・ リモート接続の確認 (`raidcom get rcu` コマンド)

前提条件

ローカルストレージシステムとリモートストレージシステムとの間のすべての TrueCopy ペアが削除されていること。

7.3 TrueCopy 操作に関わるストレージシステムとネットワークデバイスの電源の管理

ユーザは、責任を持って TrueCopy 操作に関わるストレージシステムの電源をオンにしたりオフにしたりして、管理してください。ストレージシステムの電源を切りたい場合は、お問い合わせください。

関連概念

- [7.3.1 不測の事態によるストレージシステムの停止時の TrueCopy への影響](#)
- [7.3.2 計画的な正サイトのストレージシステムの停止時の TrueCopy への影響](#)

関連タスク

- [7.3.3 計画的に TrueCopy の副サイトのストレージシステムまたはリモート接続を停止する流れ](#)
- [7.3.4 計画的に TrueCopy の正サイトと副サイトのストレージシステムを停止する流れ](#)

7.3.1 不測の事態によるストレージシステムの停止時の TrueCopy への影響

電源オン/オフ時のシステム動作について次に示します。

- TrueCopy 操作が進行中に正サイトのストレージシステムが停電しても、TrueCopy ペアに影響はありません。
正サイトのストレージシステムの電源が復旧したら、正サイトのストレージシステムは対応する副サイトのストレージシステムと通信し、セカンダリボリュームのペア状態を確認します。プライマリボリュームへの I/O 操作を始める前に、TrueCopy の通信が完全に正常に戻ったこと（すべての副サイトのストレージシステムへのパスが正常であること）を確認してください。TrueCopy の通信が正常に戻る前に正サイトのストレージシステムがプライマリボリュームに対する I/O 操作を受け入れると、正サイトのストレージシステムはペアを分割し、プライマリボリュームの状態を Suspend-by RCU に変更します（正サイトのストレージシステムはセカンダリボリュームのペア状態を変更することはできません）。
- TrueCopy 動作の進行中に副サイトのストレージシステムの、またはリモート接続パスコンポーネントの電源が遮断されると、正サイトのストレージシステムは通信障害を検知し、影響を受けたすべてのペアを分割して、障害を報告する SIM を生成します。正サイトのストレージシステムはプライマリボリュームの状態を Suspend-by RCU に変更しますが、セカンダリボリュームの状態は変更できません。
- TrueCopy ペアが分割中に正サイトまたは副サイトのストレージシステムが停電し、バックアップ用のバッテリーが完全に放電してしまった場合、差分データは SSD に保存されます。万一このような事態が起こった場合、ペア再同期が実行されると正サイトのストレージシステムは差分トラックだけを副サイトのストレージシステムにコピーします。

7.3.2 計画的な正サイトのストレージシステムの停止時の TrueCopy への影響

計画的な正サイトのストレージシステムの停止は、TrueCopy には影響しません。

7.3.3 計画的に TrueCopy の副サイトのストレージシステムまたはリモート接続を停止する流れ

副サイトのストレージシステムまたはリモート接続コンポーネント（例：スイッチ、チャンネルエクステンダ）を計画的に停止するには、影響するすべての TrueCopy ペアを分割しておく必要があります。

操作手順

1. 機器の停止で影響を受けるすべての TrueCopy プライマリボリュームを識別します。このとき、プライマリボリュームごとに正サイトのストレージシステム、CU、および ID（ポート、ホストグループ ID または iSCSI ターゲット ID、LUN）を確認してください。
 - a. 副サイトのストレージシステムを停止する場合は、停止する副サイトのストレージシステムのセカンダリボリュームとペアになっているすべてのプライマリボリュームを識別します。
 - b. リモート接続を停止する場合は、停止するパスまたはコンポーネントを使用している正サイトのストレージシステムのすべてのプライマリボリュームを識別します。
2. 影響を受けるプライマリボリュームを含む各正サイトのストレージシステムに接続し、影響するすべての TrueCopy ペアを分割します。ペア状態が変更されたことを、`pairdisplay` コマンドで確認してください。
3. 計画的な副サイトのストレージシステムまたはリモート接続の停止を実行します。
4. 副サイトのストレージシステムの電源が完全に入り、操作を再開できるようになったら、各正サイトのストレージシステムですべての TrueCopy ペアを再同期します。ペア状態が変更されたことを確認してください。

7.3.4 計画的に TrueCopy の正サイトと副サイトのストレージシステムを停止する流れ

TrueCopy の正サイトと副サイトのストレージシステムの両方を停止する場合は、副サイトのストレージシステムより先に正サイトのストレージシステムの電源を切ります。また、電源を入れ直すときは、副サイトのストレージシステムの後に正サイトのストレージシステムの電源を入れます。

計画的に正サイトと副サイトのストレージシステムを停止する流れを次に示します。

操作手順

1. 計画的な正サイトのストレージシステムの停止を実行します。

計画的なストレージシステムの停止は、TrueCopy の動作には影響しません。TrueCopy の特別な操作は不要です。
2. 停止しようとしている副サイトのストレージシステムが未停止の正サイトのストレージシステムと接続されている場合、副サイトのストレージシステムを停止する前にそれらの TrueCopy ペアを分割してください。
3. 計画的な副サイトのストレージシステムの停止を実行します。
4. 副サイトのストレージシステムの電源を入れます。副サイトのストレージシステムが完全に再同期操作を再開できる状態であることを確認してから正サイトのストレージシステムの電源を入れてください。
5. 正サイトのストレージシステムの電源を入れ、再同期操作ができる状態であることを確認します。手順 2 でペアを分割した場合は、そのペアをすぐに再同期できます。

7.4 ペアを維持した DP-VOL の容量拡張

ストレージシステム間またはストレージシステムに作成した `global-active device` ボリューム、TrueCopy ボリューム、Universal Replicator ボリューム、ShadowImage ボリューム、または Thin

Image ボリュームのペアでは、各プログラムプロダクトのペアを維持したまま、ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張できます。

7.4.1 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張する

TrueCopy ペアのボリュームとして使用している DP-VOL の容量拡張手順を次に示します。

ここでは、TrueCopy ペア単体を容量拡張する場合の手順を説明しています。他のプログラムプロダクトと連携した構成で容量拡張をする場合は、「[7.4.2 プログラムプロダクトを連携した状態での DP-VOL の容量拡張](#)」を参照してください。

前提条件

- 拡張する仮想ボリュームが外部ボリュームではないこと
- 拡張する仮想ボリュームが LDEV フォーマット中ではないこと
- 拡張する仮想ボリュームに関連づけているプールが、次の状態のどれかであること
 - 正常
 - プールの縮小を実行中でない
- 「[7.4 ペアを維持した DP-VOL の容量拡張](#)」に記載されているストレージシステム上に作成されたボリュームであること
- 容量拡張する分のページ割り当て容量に対して、十分な TrueCopy のライセンス容量をあらかじめ用意しておくこと



メモ

DP-VOL は、ボリューム容量のうち、割り当てられているページ容量だけが TrueCopy のライセンス容量としてカウントされます。

操作手順

1. TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの両方について、前提条件を満たしているか確認します。



メモ

TrueCopy ペアの片方のボリュームだけが容量拡張に成功し、もう片方のボリュームで容量拡張に失敗した場合、容量拡張後に実施する TrueCopy ペアの再同期操作が、容量不一致により失敗します。TrueCopy ペアの再同期に失敗した場合、「[\(1\) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順](#)」の実施が必要となります。

2. 現在の差分データの管理方式の設定を確認します。
pairdisplay コマンドを使用して、TrueCopy ペアの詳細情報を表示します。
現在の差分データの管理方式がシェアドメモリ差分か、階層差分（ドライブによる差分）か確認します。
 - シェアドメモリ差分の場合、一時的に階層差分にする必要があります。手順 3 に進んでください。
 - 階層差分の場合、手順 4 に進んでください。

コマンド例：

pairdisplay の DM 列が差分データの管理方式を示します。

```
# pairdisplay -g oradb -fe -fcx
Group PairVol L/R Port# TID LU Seq# LDEV# P/S Status Fence % PLDEV# M
CTG JID AP EM E-Seq# E-LDEV# R/W QM DM P PR CS D_Status ST ELV PGID
CT(s) LUT
oradb dev1 L CL5-A-0 30 0 64568 301 P-VOL PAIR NEVER 100 303 - - - 1
- - - -/- - S N - 3 - 02 - 0 0 2023-11-02T19:42:15
oradb dev1 R CL5-A-0 30 2 64568 303 S-VOL PAIR NEVER 100 301 - - - -
- - - -/- - S N - 3 - 02 - 0 - 2023-11-02T19:42:01
oradb dev2 L CL5-A-0 30 1 64568 302 P-VOL PAIR NEVER 100 304 - - - 1
- - - -/- - D N - 3 - 02 - 0 0 2023-11-02T19:42:15
oradb dev2 R CL1-A-0 30 3 64568 304 S-VOL PAIR NEVER 100 302 - - - -
- - - -/- - D N - 3 - 02 - 0 - 2023-11-02T19:42:01
```

DM 列

S : シェアドメモリ差分

D : 階層差分

3. 次の手順で、データの差分管理方式を階層差分に変更します。

a. `raidcom modify system_opt` コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を ON、1199 を OFF に設定します。

コマンド例 :

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198
-mode enable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199
-mode disable
```

b. TrueCopy ペアを中断します。

c. TrueCopy ペアを再同期します。

d. TrueCopy ペア詳細情報を表示し、現在の差分データの管理方式が、階層差分であることを確認します。

4. TrueCopy ペアを中断します。

5. TrueCopy ペアのセカンダリボリュームを容量拡張します。

`raidcom extend ldev` コマンドに `-request_id auto` オプションを付けて非同期処理を指定します。

コマンド例 :

LDEV#44:44 に対し 10GB 分容量拡張します。

```
raidcom extend ldev -ldev_id 0x4444 -capacity 10G -request_id auto -
IH1
```



メモ

1 台のストレージシステムあたりに割り当てられる Request ID は、65,280 個までです。利用できる Request ID がない場合、コマンドは EX_IDEXHA で失敗します。この場合は、『RAID Manager コマンドリファレンス』に記載されている、Request ID の機能に関する説明を参照して、Request ID を解放してください。

6. TrueCopy ペアのセカンダリボリュームの容量拡張が完了したことを確認します。

`raidcom get command_status` コマンドで、`raidcom extend ldev` コマンドの処理の完了を確認します。その後、`raidcom get ldev` コマンドで、LDEV 容量が正しい値になっているか確認します。

コマンド例：

```
raidcom get command_status -request_id <request#> -IH1
raidcom get ldev -ldev_id 0x4444 -fx -IH1
```



ヒント

<request#>には、手順 5 の実行時に表示される Request ID を指定します。

7. 非同期コマンドの完了を確認した後に、Request ID を解放します。

コマンド例：

```
raidcom reset command_status -request_id <request#> -IH1
```

8. セカンダリボリュームと同様の手順で、TrueCopy ペアのプライマリボリュームを容量拡張します。



メモ

TrueCopy ペアのプライマリボリュームの容量拡張に失敗した場合は、「[\(1\) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順](#)」を実施してください。

9. セカンダリボリュームと同様の手順で、TrueCopy ペアのプライマリボリュームの容量拡張が完了したことを確認します。
10. TrueCopy ペアを再同期します。



メモ

TrueCopy ペアの再同期に失敗した場合は、「[\(1\) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順](#)」を実施してください。

11. TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームのペア状態が、両方とも PAIR に変わったことを確認します。

また、容量拡張中状態ではないことを確認します。

pairdisplay の P 列が「N」となっていることを確認します。

コマンド例：

```
# pairdisplay -g oradb -fe -fcx
Group PairVol L/R Port# TID LU Seq# LDEV# P/S Status Fence % PLDEV# M
CTG JID AP EM E-Seq# E-LDEV# R/W QM DM P PR CS D_Status ST ELV PGID
CT(s) LUT
oradb dev1 L CL5-A-0 30 0 64568 301 P-VOL PAIR NEVER 100 303 - - - 1
- - - -/- - S N - 3 - 02 - 0 0 2023-11-02T19:42:15
oradb dev1 R CL5-A-0 30 2 64568 303 S-VOL PAIR NEVER 100 301 - - - -
- - - -/- - S N - 3 - 02 - 0 - 2023-11-02T19:42:01
oradb dev2 L CL5-A-0 30 1 64568 302 P-VOL PAIR NEVER 100 304 - - - 1
- - - -/- - D N - 3 - 02 - 0 0 2023-11-02T19:42:15
oradb dev2 R CL1-A-0 30 3 64568 304 S-VOL PAIR NEVER 100 302 - - - -
- - - -/- - D N - 3 - 02 - 0 - 2023-11-02T19:42:01
```

P 列

容量拡張中の状態を表します。

N：容量拡張状態ではありません。

E：容量拡張中です。TrueCopy ペアのプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームの容量拡張操作を実施してからペアを再同期するまでの間この状態となります。再同期完了後、「N」に遷移します。

12. 手順 2 で、データの差管理方式がシェアドメモリ差分だった場合、次の手順でシェアドメモリ差分に戻します。

a. `raidcom modify system_opt` コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を OFF、1199 を ON に設定します。

コマンド例 :

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198
-mode disable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199
-mode enable
```

b. TrueCopy ペアを中断します。

c. TrueCopy ペアを再同期します。

d. TrueCopy ペア詳細情報を表示し、現在の差分データの管理方式が、シェアドメモリ差分であることを確認します。

e. システムオプションモード 1198 と 1199 の設定を変更している場合は、元の設定に戻します。`raidcom modify system_opt` コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を OFF、1199 を OFF に設定します。

コマンド例 :

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198
-mode disable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199
-mode disable
```

7.4.2 プログラムプロダクトを連携した状態での DP-VOL の容量拡張

ここでは、プログラムプロダクト連携時の容量拡張順序を説明します。最初に基本的な考え方を説明し、次に具体的な操作手順を説明します。

- [\(1\) プログラムプロダクト連携時の容量拡張順序の考え方](#)
- [\(2\) ローカルコピーの S-VOL にリモートコピーの P-VOL を連携する構成での容量拡張順序の考え方](#)
- [\(3\) リモートコピーの 3DC カスケード構成、3DC マルチターゲット構成、3DC デルタリシンク構成での拡張順序の考え方](#)
- [\(4\) 各プログラムプロダクトの容量拡張の前提条件](#)
- [\(5\) TrueCopy ペアと Universal Replicator を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する](#)
- [\(6\) TrueCopy ペアと ShadowImage を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する](#)
- [\(7\) TrueCopy ペアと Thin Image Advanced を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する](#)

(1) プログラムプロダクト連携時の容量拡張順序の考え方

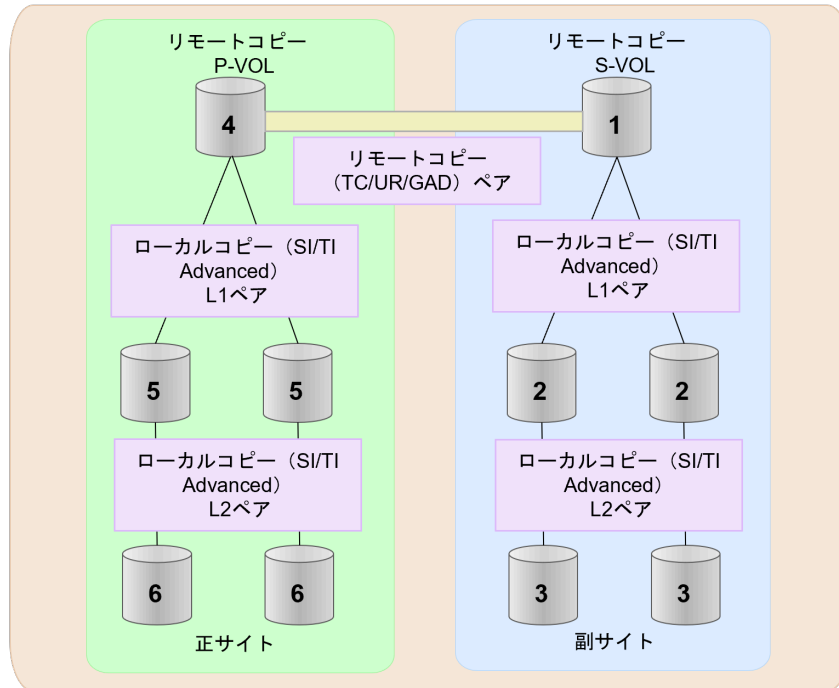
TrueCopy ペアが次のプログラムプロダクトと連携している状態で、TrueCopy ペアおよび各プログラムプロダクトのペアが使用している DP-VOL の容量を拡張できます。

- Universal Replicator
- ShadowImage
- Thin Image Advanced

TrueCopy ペアが各プログラムプロダクトと連携した構成の場合、各 DP-VOL の拡張順序は、次の 2 つの拡張順序を合わせこんだ順序となります。

- TrueCopy ペアの 1 対 1 構成時の拡張順序
- 各プログラムプロダクトの 1 対 1 構成時の拡張順序

次にプログラムプロダクト連携を考慮した、DP-VOL の拡張順序の考え方を示します。



(凡例)
 TC: TrueCopy
 UR: Universal Replicator
 GAD: global-active device
 SI: Shadow Image
 TI Advanced: Thin Image Advanced

1. リモートコピー (TrueCopy/Universal Replicator/GAD) が存在する場合
 リモートコピーの末端となる S-VOL 側から拡張し、最後に P-VOL 側を拡張します。
 具体的な拡張手順については、次の手順を参照してください。
 - 「[\(5\) TrueCopy ペアと Universal Replicator を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する](#)」
2. リモートコピー (TrueCopy/Universal Replicator/GAD) にローカルコピー (ShadowImage/Thin Image Advanced) が連携している場合
 次に示すまとまりごとに拡張します。最初に、リモートコピーの S-VOL のまとまりを拡張し、次に、リモートコピーの P-VOL のまとまりを拡張します。
 - a. リモートコピーの S-VOL と、その S-VOL と連携しているローカルコピーのボリュームすべてのまとまり
 - b. リモートコピーの P-VOL と、その P-VOL と連携しているローカルコピーのボリュームすべてのまとまり
 まとまり内の拡張順序は、ローカルコピーの拡張順序に従います。
 具体的な拡張手順については、次の手順を参照してください。
 - 「[\(6\) TrueCopy ペアと ShadowImage を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する](#)」

- ・ 「(7) TrueCopy ペアと Thin Image Advanced を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する」

- ローカルコピー (ShadowImage/Thin Image Advanced) の拡張順序は、上の階層から順に実施します。同一階層の場合は順不同です。

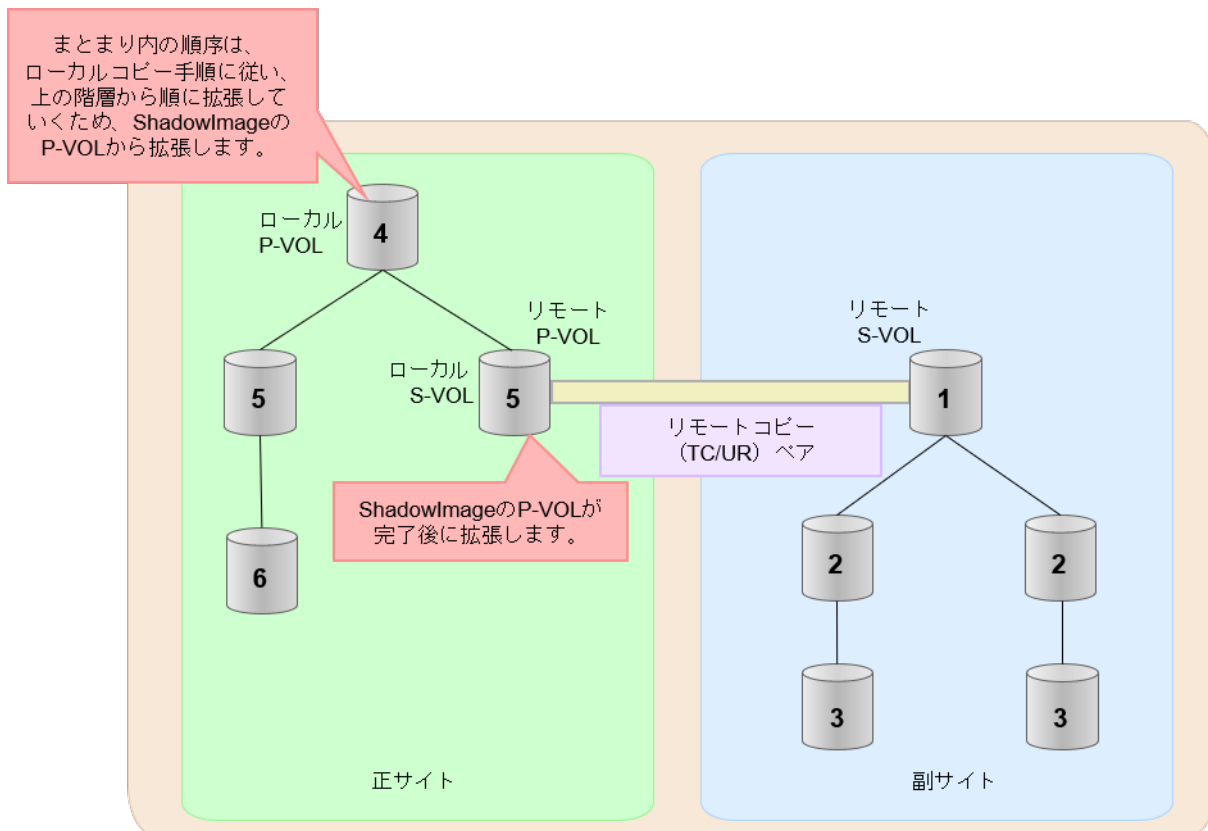
(2) ローカルコピーの S-VOL にリモートコピーの P-VOL を連携する構成での容量拡張順序の考え方

リモートコピーの P-VOL にローカルコピーの S-VOL が連携していた場合、次の順番で容量拡張します。

- リモートコピーの S-VOL のまとまりを容量拡張します (図の「1」、「2」、「3」)。
- リモートコピーの P-VOL のまとまりを容量拡張します (図の「4」、「5」、「6」)。

手順 2 では、ローカルコピーの拡張順序が優先され、上の階層から順に拡張するため、ローカルコピーの P-VOL を拡張してから、次にリモートコピーの P-VOL と連携しているローカルコピーの S-VOL を拡張します。

たとえば、次の図のように TrueCopy または Universal Replicator の P-VOL に ShadowImage の S-VOL が連携している場合、ShadowImage の P-VOL (図中の「4」のボリューム) を先に拡張します。続いて、ShadowImage の S-VOL (=TrueCopy または Universal Replicator の P-VOL (図中の右側の「5」のボリューム))、ShadowImage の同じ階層のボリューム、ShadowImage の次の階層のボリューム...の順で拡張します。

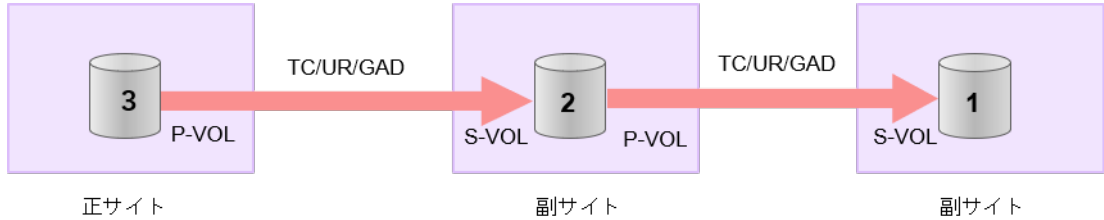


(凡例)
 リモート：リモートコピー
 ローカル：ローカルコピー
 TC: TrueCopy
 UR: Universal Replicator

(3) リモートコピーの 3DC カスケード構成、3DC マルチターゲット構成、3DC デルタリシンク構成での拡張順序の考え方

リモートコピーの 3DC カスケード構成、3DC マルチターゲット構成、3DC デルタリシンク構成の場合は、リモートコピーの末端となる S-VOL 側から拡張し、最後に P-VOL 側を拡張します。次の図は、その考えに基づいた順序を示しています。

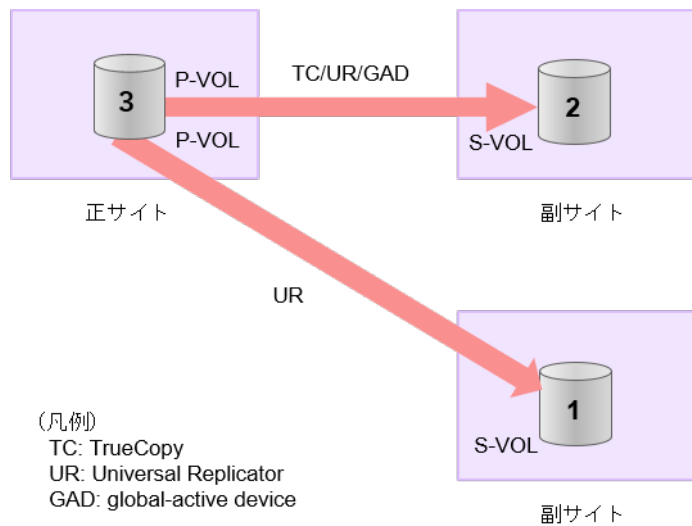
- 3DC カスケード構成の場合



(凡例)

TC: TrueCopy
UR: Universal Replicator
GAD: global-active device

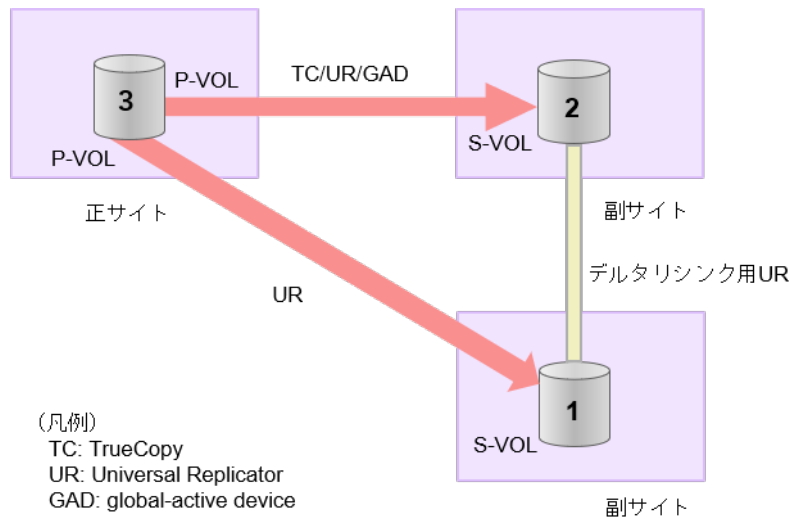
- 3DC マルチターゲット構成の場合



(凡例)

TC: TrueCopy
UR: Universal Replicator
GAD: global-active device

- 3DC デルタリシンク構成の場合



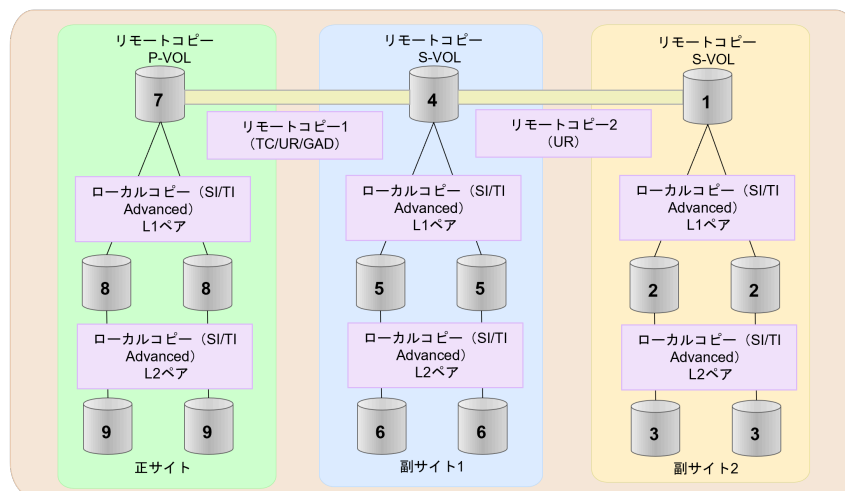
3DC カスケード構成にローカルコピー (ShadowImage/Thin Image Advanced) が連携している場合の拡張順序

また、リモートコピーの 3DC 構成とローカルコピー (ShadowImage/Thin Image Advanced) が連携している場合、次に示したまとまりごとに、前述の 3DC 構成で示した順番で拡張します。

- リモートコピーの S-VOL と、その S-VOL と連携しているローカルコピーのボリュームすべてのまとまり
- リモートコピーの P-VOL と、その P-VOL と連携しているローカルコピーのボリュームすべてのまとまり

まとまり内の順序については、ローカルコピーの拡張順に従います。

3DC マルチターゲット構成、および 3DC デルタリシンク構成の場合も、同じ考え方になります。



(凡例)
 TC: TrueCopy
 UR: Universal Replicator
 GAD: global-active device
 SI: Shadow Image
 TI Advanced: Thin Image Advanced

(4) 各プログラム製品の容量拡張の前提条件

容量拡張をする際の前提条件を次に示します。

容量拡張対象のボリュームすべてに対して、各プログラムプロダクト間で共通の前提条件、および拡張対象のプログラムプロダクト固有の前提条件をすべて満たすようにしてください。

各プログラムプロダクト間で共通の前提条件

- ・ 拡張する仮想ボリュームが外部ボリュームではないこと
- ・ 拡張する仮想ボリュームが LDEV フォーマット中ではないこと
- ・ 拡張する仮想ボリュームに関連づけているプールが、次の状態のどれかであること
 - 正常
 - プールの縮小を実行中でない
- ・ GAD、TrueCopy、または Universal Replicator の場合、容量拡張する分のページ割り当て容量に対して、拡張対象のプログラムプロダクトの十分なライセンス容量をあらかじめ用意しておくこと
- ・ 「[7.4 ペアを維持した DP-VOL の容量拡張](#)」に記載されているストレージシステム上に作成されたボリュームであること

ShadowImage 固有の前提条件

- ・ 拡張後に必要な次の資源数がシステム最大を超えないこと
 - 差分テーブル数
 - ペアテーブル数

必要な差分テーブル数/ペアテーブル数の確認方法



メモ

DP-VOL が 4TB を超える場合、シェアドメモリではなく階層メモリという領域に差分テーブルを配置するため、シェアドメモリの差分テーブルを使用しません。このため、4TB を超える DP-VOL に拡張する場合は、差分テーブル数の計算は不要です。

1. 次の式を使用して、1 ペアあたりに必要な差分テーブル数を計算します。

容量拡張に必要な差分テーブル数 = 拡張後の容量で必要な差分テーブル数 - 拡張前の容量で必要な差分テーブル数

1 ペアあたりに必要な差分テーブル数 = \uparrow (ボリューム容量 KB \div 256) \div 20,448 \uparrow

\uparrow \uparrow で値が囲まれている場合は、その値の小数点以下を切り上げてください。

2. 1 ペアあたりに必要なペアテーブル数を計算します。

容量拡張に必要なペアテーブル数 = 拡張後の容量で必要なペアテーブル数 - 拡張前の容量で必要なペアテーブル数

1 ペアあたりに必要なペアテーブル数 = \uparrow 1 ペアあたりに必要な差分テーブル数 \div 36 \uparrow

\uparrow \uparrow で値が囲まれている場合は、その値の小数点以下を切り上げてください。

3. 次に示すテーブル数が、システム最大数を超えないことを確認します。

- ・ 現在のペアテーブル数と容量拡張に必要なペアテーブル数の合計
 - ・ 現在の差分テーブル数と容量拡張に必要な差分テーブル数の合計
- 差分テーブル数およびペアテーブル数は、`raidcom get system` コマンドに `-key replication` オプションを指定して実行すると確認できます。

Thin Image Advanced 固有の前提条件

『Thin Image Advanced ユーザガイド』のボリュームの容量を拡張する手順説明を参照してください。

(5) TrueCopy ペアと Universal Replicator を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する

TrueCopy ペアと Universal Replicator を併用している状態で、ペアボリュームで使用している DP-VOL の容量を拡張できます。

Universal Replicator を併用している場合の操作手順については、『Universal Replicator ユーザガイド』を参照してください。

(6) TrueCopy ペアと ShadowImage を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する

TrueCopy ペアと ShadowImage を併用している状態で、ペアボリュームで使用している DP-VOL の容量を拡張できます。

TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームそれぞれに、ShadowImage ペアを L1 ペア、L2 ペアを作成した構成を例とした容量拡張手順を次に示します。

次の操作手順内で行う、差分データ管理方式の確認、容量拡張、および容量拡張の状態確認の詳細手順については、『[7.4.1 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張する](#)』を参照してください。

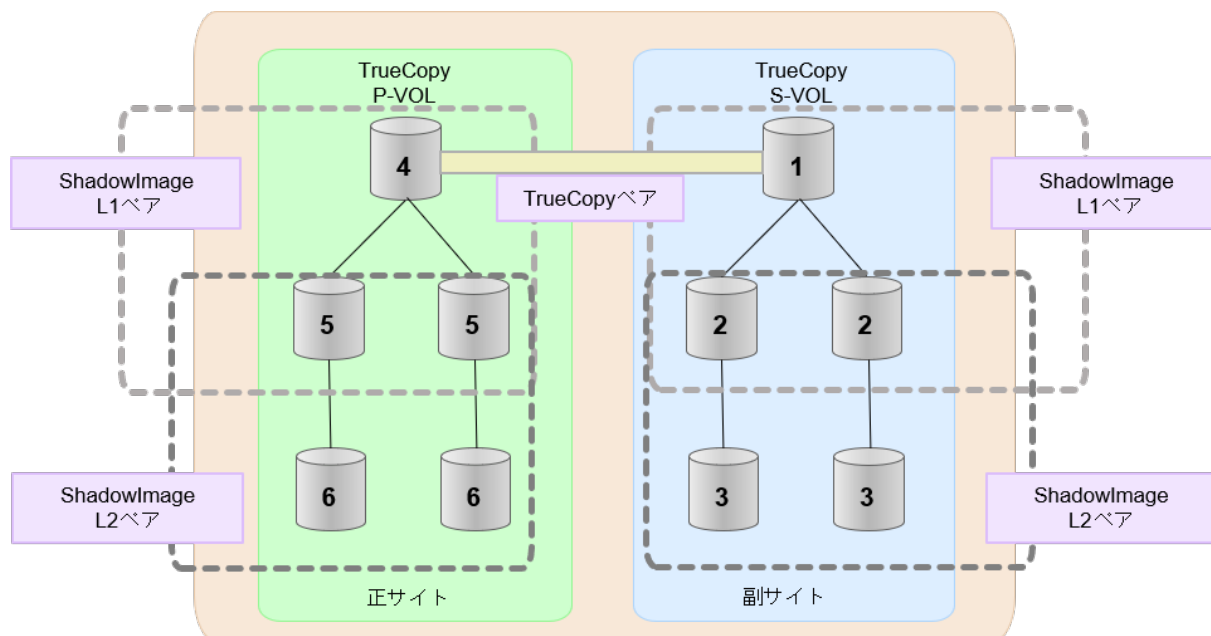
操作手順

1. TrueCopy ペア、および TrueCopy ペアと連携している ShadowImage ペアの、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの各ボリュームについて、『[\(4\) 各プログラム製品の容量拡張の前提条件](#)』に記載されている前提条件を満たしているか確認します。
2. 現在の差分データの管理方式の設定を確認します。
pairdisplay コマンドを使用して、TrueCopy ペアの詳細情報を表示します。
現在の差分データの管理方式がシェアドメモリ差分か、階層差分（ドライブによる差分）か確認します。
 - ・ シェアドメモリ差分の場合、一時的に階層差分にする必要があります。手順 3 に進んでください。
 - ・ 階層差分の場合、手順 4 に進んでください。
3. 次の手順で、データの差分管理方式を階層差分に変更します。
 - a. raidcom modify system_opt コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を ON、1199 を OFF に設定します。
コマンド例：

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198 -mode enable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199 -mode disable
```
 - b. TrueCopy ペアを中断します。
 - c. TrueCopy ペアを再同期します。

d. RAID Manager で TrueCopy ペア詳細情報を表示し、現在の差分データの管理方式が、階層差分であることを確認します。

4. TrueCopy ペアと ShadowImage ペアをすべて中断します。
5. ShadowImage ペアのペア状態を確認します。
PSUS または PSUE の状態の場合に、ShadowImage のペアボリュームを拡張できます。現在のペア状態を確認して、異なる状態の場合はペア操作を行い、PSUS または PSUE の状態に遷移したことを確認します。
6. 次の図で示した順序にしたがって、各ボリュームの容量拡張と容量拡張の完了確認を実施します。



メモ

1 番目のボリューム (TrueCopy の S-VOL) の容量を拡張した後に、次の操作に失敗した場合、「(1) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順」を実施してください。

- ShadowImage ペアの DP-VOL の容量拡張
- TrueCopy ペアのプライマリボリュームの容量拡張
- TrueCopy ペアの再同期

7. TrueCopy ペアを再同期します。
8. TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームのペア状態が、両方とも PAIR に変わったことを確認します。
また、TrueCopy ペアと ShadowImage ペアすべてについて容量拡張中状態ではないことを確認します。

容量拡張の処理状態は、次のように表示されます。

状態	pairedisplay の P 列表示
容量拡張中ではない	N
容量拡張中	E*

注※

TrueCopy ペアのプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームの容量を拡張してからペアを再同期するまでの間この状態表示となります。再同期が完了後、容量拡張中ではない状態に遷移します。

ShadowImage ペアの場合、プライマリボリュームまたはセカンダリボリュームの容量を拡張後も、しばらく（30 秒ほど）この状態となります。その後、容量拡張中ではない状態に遷移します。

- 手順 2 で、データの差分管理方式がシェアドメモリ差分だった場合、次の手順でシェアドメモリ差分に戻します。

- raidcom modify system_opt コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を OFF、1199 を ON に設定します。

コマンド例：

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198
-mode disable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199
-mode enable
```

- TrueCopy ペアを中断します。
- TrueCopy ペアを再同期します。
- TrueCopy ペアの詳細情報を表示し、現在の差分データの管理方式が、シェアドメモリ差分であることを確認します。
- システムオプションモード 1198 と 1199 の設定を変更している場合は、RAID Manager で、元の設定に戻します。raidcom modify system_opt コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を OFF、1199 を OFF に設定します。

コマンド例：

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198
-mode disable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199
-mode disable
```

(7) TrueCopy ペアと Thin Image Advanced を併用している状態で DP-VOL の容量を拡張する

TrueCopy ペアと Thin Image Advanced を併用している状態で、ペアボリュームで使用している DP-VOL の容量を拡張できます。

TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームそれぞれに、Thin Image Advanced ペアを L1 ペア、L2 ペアを作成した構成を例とした容量拡張手順を次に示します。

次の操作手順内で行う、差分データ管理方式の確認、容量拡張、および容量拡張の状態確認の詳細手順については、「[7.4.1 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張する](#)」を参照してください。

操作手順

- TrueCopy ペア、および TrueCopy ペアと連携している Thin Image Advanced ペアの、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの各ボリュームについて、「[\(4\) 各プログラムプロダクトの容量拡張の前提条件](#)」に記載されている前提条件を満たしているか確認します。
- 現在の差分データの管理方式の設定を確認します。
pairdisplay コマンドを使用して、TrueCopy ペアの詳細情報を表示します。

現在の差分データの管理方式がシェアドメモリ差分か、階層差分（ドライブによる差分）か確認します。

- シェアドメモリ差分の場合、一時的に階層差分にする必要があります。手順 3 に進んでください。
- 階層差分の場合、手順 4 に進んでください。

3. 次の手順で、データの差分管理方式を階層差分に変更します。

a. `raidcom modify system_opt` コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を ON、1199 を OFF に設定します。

コマンド例：

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198 -mode enable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199 -mode disable
```

b. TrueCopy ペアを中断します。

c. TrueCopy ペアを再同期します。

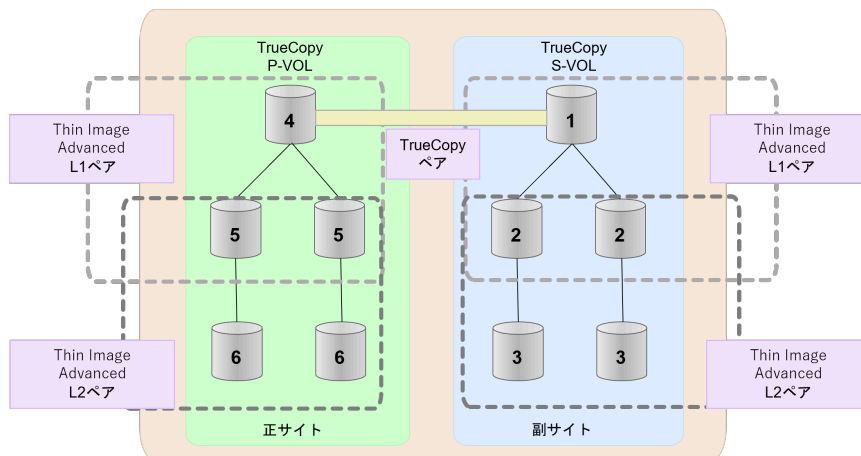
d. TrueCopy ペア詳細情報を表示し、現在の差分データの管理方式が、階層差分であることを確認します。

4. TrueCopy ペアを中断します。

5. Thin Image Advanced ペアのペア状態を確認します。

PAIR、PSUS または PSUE の状態の場合に、Thin Image Advanced のペアボリュームを拡張できます。現在のペア状態を確認して、異なる状態の場合はペア操作を行い、PAIR または PSUS の状態に遷移したことを確認します。

6. 次の図で示した順序にしたがって、各ボリュームの容量拡張と容量拡張の完了確認を実施します。



メモ

1 番目のボリューム（TrueCopy の S-VOL）の容量を拡張した後に、次の操作に失敗した場合、[「\(1\) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順」](#)を実施してください。

- Thin Image Advanced ペアの DP-VOL の容量拡張
- TrueCopy ペアのプライマリボリュームの容量拡張
- TrueCopy ペアの再同期

7. TrueCopy ペアを再同期します。
8. TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームのペア状態が、両方とも PAIR に変わったことを確認します。
また、TrueCopy ペアと Thin Image Advanced ペアすべてについて容量拡張中状態ではないことを確認します。
容量拡張の処理状態は、次のように表示されます。

状態	pairedisplay または raidcom get snapshot の P 列表示
容量拡張中ではない	N
容量拡張中	E*

注※

TrueCopy ペアのプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームの容量を拡張してからペアを再同期するまでの間この状態表示となります。再同期が完了後、容量拡張中ではない状態に遷移します。

Thin Image Advanced ペアの場合、プライマリボリュームまたはセカンダリボリュームの容量を拡張後も、しばらく（30 秒ほど）この状態となります。その後、容量拡張中ではない状態に遷移します。

9. 手順 2 で、データの差分管理方式がシェアドメモリ差分だった場合、次の手順でシェアドメモリ差分に戻します。

- a. `raidcom modify system_opt` コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を OFF、1199 を ON に設定します。

コマンド例：

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198
-mode disable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199
-mode enable
```

- b. TrueCopy ペアを中断します。
- c. TrueCopy ペアを再同期します。
- d. TrueCopy ペアの詳細情報を表示し、現在の差分データの管理方式が、シェアドメモリ差分であることを確認します。
- e. システムオプションモード 1198 と 1199 の設定を変更している場合は、元の設定に戻します。`raidcom modify system_opt` コマンドを使用して、システムオプションモード 1198 を OFF、1199 を OFF に設定します。

コマンド例：

```
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1198
-mode disable
raidcom modify system_opt -system_option_mode system -mode_id 1199
-mode disable
```

7.4.3 DP-VOL 容量拡張時のトラブルシューティング

DP-VOL の容量拡張中にトラブルが起きた場合の対処方法について説明します。

関連概念

- (1) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順

- ・ (2) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張済みで障害が発生した場合のリカバリ

(1) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張に失敗した場合の回復手順

TrueCopy ペアの片方のボリュームだけが容量拡張に成功し、もう片方のボリュームで容量拡張に失敗した場合、容量拡張後に実施する TrueCopy ペアの再同期操作が、容量不一致により失敗します。

また、TrueCopy ペアを Universal Replicator、ShadowImage、または Thin Image Advanced と併用している場合に、どれか一つのプログラムプロダクトのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量拡張が失敗した場合、ボリューム全体として容量拡張が完了していない状態となっています。

これらの状態となった場合の回復手順を次に示します。

回復手順

1. TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの両方について、「[7.4.1 TrueCopy ペアで使用している DP-VOL の容量を拡張する](#)」の前提条件を満たしているか確認します。

TrueCopy ペアを、Universal Replicator、ShadowImage、または Thin Image Advanced と併用している場合、併用しているすべてのプログラムプロダクトのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量拡張操作が必要になります。対象のボリュームすべてについて、「[\(4\) 各プログラムプロダクトの容量拡張の前提条件](#)」に記載されている、容量拡張の前提条件を満たしているか確認します。

容量拡張の条件を満たせない場合、手順 4 に進んでください。

2. 容量拡張の条件を満たした状態で再度容量拡張操作を実施し、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量を一致させます。例えば空き容量が不足している場合は、空き領域を確保してから、DP-VOL の容量を拡張します。

また、TrueCopy ペアを、ShadowImage、または Thin Image Advanced と併用している場合、再度併用しているすべてのプログラムプロダクトのボリュームの容量を拡張し、各プログラムプロダクトのペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量を一致させます。

- ・ 上記の操作で容量拡張が成功した場合、手順 3 に進んでください。
- ・ 上記の操作で容量拡張に失敗した場合、手順 4 に進んでください。

3. TrueCopy ペアを再同期します。

TrueCopy ペアと Universal Replicator を併用している場合、Universal Replicator ペアを再同期します。

これで、回復が完了します。

4. TrueCopy ペアを削除し、SMPL の状態で容量拡張の操作をします。その後、TrueCopy ペアを再作成します。

容量の入力ミス等で容量拡張前の状態に戻りたい場合は、TrueCopy ペアを削除してから、正しい容量で LDEV を再作成します。その後、TrueCopy ペアを再作成します。

- ・ TrueCopy ペアと Universal Replicator と併用している場合：
すべてのペアを削除し、SMPL の状態で容量拡張の操作をします。その後、構築時の手順で構成を元に戻します。
容量の入力ミス等で容量拡張前の状態に戻りたい場合は、すべてのペアを削除してから、正しい容量で LDEV を再作成します。その後、構築時の手順で構成を元に戻します。

- TrueCopy ペアと、ShadowImage または Thin Image Advanced を併用していて、ShadowImage ペアまたは Thin Image Advanced ペアの P-VOL と S-VOL の容量が不一致の場合：
ShadowImage ペアまたは Thin Image Advanced ペアに対しては、削除操作しかできません。容量拡張前の ShadowImage ペアまたは Thin Image Advanced ペアの S-VOL のデータを読み出すことは可能なため、容量拡張前のデータを使いたい場合は、データ読み出し完了後にすべてのペアを削除してください。SMPL の状態で容量拡張の操作をします。その後、構築時の手順で構成を元に戻します。
容量の入力ミス等で容量拡張前の状態に戻したい場合は、すべてのペアを削除してから、正しい容量で LDEV を再作成します。その後、構築時の手順で構成を元に戻します。

(2) TrueCopy ペアの片方のボリュームが容量拡張済みで障害が発生した場合のリカバリ

TrueCopy ペアの片方のボリュームだけが容量拡張に成功し、もう片方のボリュームの容量を拡張する前に障害が発生した場合の回復手順について説明します。

まず、「[9 TrueCopy の災害リカバリ](#)」の回復手順に従い、障害部位を回復させます。

ただし、回復手順時の操作によっては、次に示す対応をしてください。

回復手順時の操作	対応
回復手順中に次の操作がある場合 • TrueCopy ペアの再同期操作	TrueCopy ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量が不一致状態になっているため再同期操作は失敗します。そのため、TrueCopy ペアの再同期操作の直前で、後述の「 障害回復追加手順 」を実施してください。
回復手順中に次の操作がある場合 • TrueCopy ペアの削除 • ボリュームの障害回復 • TrueCopy ペアの再作成	TrueCopy ペア再作成時、対象のプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量が不一致状態になっているためペア作成操作は失敗します。そのため、TrueCopy ペアの作成操作の直前で、後述の「 障害回復追加手順 」をしてください。
回復手順中に次の操作がある場合 • TrueCopy ペアの削除 • ボリュームの削除 • ボリュームの作成 • TrueCopy ペアの再作成	TrueCopy ペア再作成時、対象のプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量が不一致状態になっているとペア作成操作は失敗します。そのため、ボリュームの作成時、プライマリボリュームとセカンダリボリュームで容量を一致させてください。

障害回復追加手順

1. 容量拡張をしていないボリュームの容量を拡張してから、TrueCopy のプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量を一致させます。
また、TrueCopy ペアと他のプログラムプロダクトと併用している場合、併用しているすべてのプログラムプロダクトのプライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量を拡張します。ボリュームの拡張順序については、「[\(1\) プログラムプロダクト連携時の容量拡張順序の考え方](#)」を参照してください。
2. 「[9 TrueCopy の災害リカバリ](#)」の回復手順に戻り、TrueCopy ペアの再同期操作、TrueCopy ペアの作成操作から再開します。

TrueCopy を使ったデータの移行

この章では、TrueCopy を使用したデータの移行について説明します。

- 8.1 TrueCopy を使用したデータの移行とは
- 8.2 TrueCopy を使用したデータを別ボリュームに移行する流れ

8.1 TrueCopy を使用したデータの移行とは

次のような理由でデータを移行したい場合、TrueCopy を使用すると 1 つのボリュームから別のボリュームにデータを移行できます。

- 新しいボリュームにデータをコピーする場合
- 他の動作（修復など）の都合でボリュームからデータを一時的に削除する場合
- ストレージシステムおよびシステムの性能向上を目的として、作業負荷のバランスをとるためにボリュームを再配置したり I/O 動作をストレージシステム内およびストレージシステム間にわたって均等に分散したりする場合

TrueCopy の形成コピー操作はプライマリボリュームの内容全体をセカンダリボリュームにコピーします。形成コピー操作が完了すると、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの内容が同じになります。その後、TrueCopy ペアは削除されます。

このため、ホストソフトウェアを使用しないで、ホストに影響を与えることなくデータの移行を完了できます。ホストベースのアプリケーションを自動化するには、TrueCopy 操作の RAID Manager とホストソフトウェアを統合して TrueCopy を使用したデータの移行を実施します。

8.2 TrueCopy を使用したデータを別ボリュームに移行する流れ

TrueCopy を使用して、データを 1 つのボリュームから別のボリュームに移行する流れは次のとおりです。

操作手順

1. 接続された全ホストから、セカンダリボリュームがオフラインになっていることを確認します。セカンダリボリュームは、データの移行先のボリュームです。プライマリボリューム（移行元）はオンラインのままかまいません。
2. 移行したいボリュームを含むストレージシステムでリモート接続を追加し、副サイトのストレージシステムを登録します。
3. `paircreate` コマンドで、TrueCopy ペアを作成します。
4. 形成コピー操作の進行状況とペアの状態を監視します。必要に応じて、`pairdisplay` コマンドで更新します。形成コピー操作が完了して、状態が **COPY** から **PAIR** に変わるまで待ちます。ペアの状態が **PAIR** になると、プライマリボリュームとセカンダリボリュームは同じになります。
5. `pairsplit` コマンドで TrueCopy ペアを削除したあとに、`paircreate` コマンドの `-f never` オプションを指定して、TrueCopy ペアを逆方向に設定します。

移行元のプライマリボリュームが一時的に更新コピー操作に使用できない場合、新規ペアを分割すれば、新しい正サイトのストレージシステムが更新データを差分管理します。

TrueCopy の災害リカバリ

この章では、災害リカバリのための TrueCopy の使用方法について説明します。

- 9.1 TrueCopy の災害リカバリの流れ
- 9.2 TrueCopy の副サイトへ操作を切り替える作業
- 9.3 TrueCopy のセカンダリボリュームデータが保証されているかどうかの判断方法
- 9.4 TrueCopy の正サイトに操作を戻す作業

9.1 TrueCopy の災害リカバリの流れ

災害リカバリの準備手順は次のとおりです。

操作手順

1. 災害リカバリのための重要なファイルやデータが入っているボリュームおよびボリュームグループを識別します。
2. 障害時にシステムが希望どおりに対応するよう、プライマリボリュームのフェンスレベルの設定を考慮して TrueCopy ペアを作成します。
3. 正サイトと副サイトのホスト間で情報を転送するよう、ホストフェイルオーバーソフトウェアをインストールし、設定します。
4. ファイルおよびデータベースのリカバリ手順を設定します。これらの手順は、コントロールユニット障害が原因でアクセスできなくなったボリュームを再同期するために事前に設定しておく必要があります。
5. 正サイトのホストが、RAID Manager または SNMP などを経由して正サイトのストレージシステムからセンス情報を受信できるようにします。ホストが副サイトのストレージシステムに接続している場合、副サイトのストレージシステムからもセンス情報を受信できるようにします。



メモ

RAID Manager を使用すると、TrueCopy ペアを削除することなく、災害リカバリを実施できます。RAID Manager からペアを削除せずに災害リカバリを実施する場合、副サイトのストレージシステムから正サイトのストレージシステムに対して、リモート接続を追加しておく必要があります。また、正サイトのストレージシステムから副サイトのストレージシステムへのリモート接続のパスグループ ID と、副サイトのストレージシステムから正サイトのストレージシステムへのリモート接続のパスグループ ID は同じに設定しておく必要があります。

リモートコピーおよび災害リカバリ手順は、性質上複雑です。センスレベルの設定およびリカバリ手順については、お問い合わせください。

9.1.1 TrueCopy のサイト間のセンス情報転送

エラーのため正サイトのストレージシステムが TrueCopy ペアを分割した場合、正サイトまたは副サイトのストレージシステムは、ユニットチェックの状況をセンス情報として、該当するホストに転送します。このセンス情報は、災害リカバリ中に使用され、セカンダリボリュームのデータが保証されているかどうかを判断します。

また、この情報は、ホストフェイルオーバーソフトウェアを経由して副サイトにも転送してください。

9.1.2 TrueCopy のサイト間のファイルおよびデータベース復旧手順

災害リカバリ時には、ファイルおよびデータベースのリカバリが必要です。ファイルおよびデータベースのリカバリ手順は、コントロールユニットの障害によってアクセスできなくなったボリュームの復旧と同じ手順で行ってください。

TrueCopy は、消失した更新データの検出、および回復のための手順は提供しません。消失した更新データを検出して、再作成するには、災害発生時に正サイトのストレージシステムで動作していたほかの現行情報（例えば、データベースログファイル）をチェックしてください。

データの検出および検索処理には時間が掛かるため、副サイトでアプリケーションが起動してから消失データの検出および検索が実行されるように災害リカバリを計画してください。

9.2 TrueCopy の副サイトへ操作を切り替える作業

正サイトで災害または障害が発生した場合、まず操作を副サイトに切り替えます。TrueCopy のセカンダリボリュームは、ペア状態およびペアごとに設定されたプライマリボリュームのフェンスレベル情報に基づいて個別に復旧されます。

関連タスク

- [9.2.1 TrueCopy ペアを削除してから副サイトへ操作を切り替える流れ](#)
- [9.2.2 TrueCopy ペアを削除しないで副サイトへ操作を切り替える流れ](#)

9.2.1 TrueCopy ペアを削除してから副サイトへ操作を切り替える流れ

ペアを削除してから副サイトに操作を切り替える流れを次に示します。

操作手順

1. セカンダリボリュームのそれぞれのペア状態とフェンスレベルを確認します。
2. セカンダリボリュームのペアの状態とそのペアのプライマリボリュームフェンスレベルの設定に基づいて、セカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断します。
pairdisplay コマンドの出力結果の「Fence 欄」が「Never」の TrueCopy ペアの場合は、さらに分析してセカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断します。次のどちらかの方法で、セカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できます。
 - ホストフェイルオーバーを介して転送されたセンス情報を使用する
 - セカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できた他のファイル（データベースログファイルなど）と、セカンダリボリュームの内容を比較するセカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できたファイルを使用して復旧してください。
3. 必要に応じて、ファイルを復旧します。
4. 各副サイトのストレージシステムに接続し、すべての TrueCopy ペアを削除します。
一度セカンダリボリュームが SMPL 状態になると、ほかの単一ボリュームと区別できなくなります。必要に応じて、ボリュームマネージャを使用してボリュームのラベルをセカンダリボリュームに変更してください。
5. ファイル回復手順を完了します。
6. セカンダリボリュームをオンラインにする前に、必要なファイルすべての復旧手順が完了していることを確認します。
7. この時点で、前のセカンダリボリュームがプライマリボリュームの代わりとなった副サイトで、重要なアプリケーションを開始できます。

9.2.2 TrueCopy ペアを削除しないで副サイトへ操作を切り替える流れ

ペアを削除しないで操作を副サイトへ操作を切り替える流れを次に示します。

操作手順

1. セカンダリボリュームのそれぞれのペア状態とフェンスレベルを確認します。
2. セカンダリボリュームのペアの状態とそのペアのプライマリボリュームフェンスレベルの設定に基づいて、セカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断します。

フェンスレベルがなし (never) と設定された TrueCopy ペアの場合は、さらに分析してセカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断します。次のどちらかの方法で、セカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できます。

- ・ ホストフェイルオーバを介して転送されたセンス情報を使用する
- ・ セカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できた他のファイル (データベースログファイルなど) と、セカンダリボリュームの内容を比較する

セカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できたファイルを使用して復旧してください。

3. 必要に応じて、ファイルを復旧します。
4. セカンダリボリュームに対して RAID Manager から horctakeover または pairsplit -RS 操作を実施します。



注意

TrueCopy ペアの片方のボリュームの容量拡張が成功した後に障害が発生した場合、この操作における TrueCopy ペアのスワップリシンクは、容量不一致により失敗します。もう片方のボリュームの容量を拡張して、両方のボリュームの容量を一致させてから、この操作を実施してください。

5. ファイル回復手順を完了します。
6. セカンダリボリュームをオンラインにする前に、必要なファイルすべての復旧手順が完了していることを確認します。
7. この時点で、前のセカンダリボリュームがプライマリボリュームの代わりとなった副サイトで、重要なアプリケーションを開始できます。

9.3 TrueCopy のセカンダリボリュームデータが保証されているかどうかの判断方法

セカンダリボリュームのペアの状態とそのペアのプライマリボリュームフェンスレベルの設定に基づいて、セカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断する方法を次の表に示します。

セカンダリボリュームの状態	タイプ	フェンスレベル		セカンダリボリュームのデータが保証されているか
SMPL	--	データ状態なし	data status never	セカンダリボリュームのデータは保証されていません。 このセカンダリボリュームは TrueCopy ペアに属していません。 このボリュームに TrueCopy ペアを設定した場合でも、このボリュームを不整合と見なす必要があります。
COPY	--	データ状態なし	data status never	セカンダリボリュームのデータは保証されていません。 このセカンダリボリュームは、まだプライマリボリュームから全トラックをコピーし終わっていないので、同期していません。セカンダリボリュームは初期化する (またはあとでプライマリボリュームからコピーする) 必要があります。
PAIR	--	データ状態	data status	セカンダリボリュームのデータは保証されています。

セカンダリボリュームの状態	タイプ	フェンスレベル		セカンダリボリュームのデータが保証されているか
				このセカンダリボリュームはそのプライマリボリュームと同期しています。
		なし	never	分析が必要です。 このセカンダリボリュームのデータが保証されているかどうかを判断するにはさらに分析が必要です。
PSUE	Initial copy failed※	データ状態 なし	data status never	セカンダリボリュームのデータは保証されていません。 このセカンダリボリュームは、まだプライマリボリュームから全トラックをコピーし終わっていないので、同期していません。セカンダリボリュームは初期化する（またはあとでプライマリボリュームからコピーする）必要があります。
PSUS	Secondary Volume by operator ※	データ状態 なし	data status never	注意が必要です。 ペアが分割されたあとで Write I/O が発生すると、このセカンダリボリュームは対応するプライマリボリュームと同期しません。いったんペアを削除し、 <code>paircreate</code> コマンドで <code>-nocopy</code> オプションを指定せずにペアを再作成してください。ただし、プライマリボリュームのデータが一切変更されなかったことが確かな場合は、 <code>paircreate</code> コマンドで <code>-nocopy</code> オプションを指定しペアを再作成できます。
PSUS および PSUE	上記 2 つ以外※	データ	data	セカンダリボリュームのデータは保証されています。 このセカンダリボリュームはそのプライマリボリュームと同期しています。
		状態 なし	status never	注意が必要です。 ペアが分割されたあとで Write I/O が発生すると、このセカンダリボリュームは対応するプライマリボリュームと同期しません。このセカンダリボリュームの整合性を回復し、必要に応じて更新します。 <code>pairdisplay</code> コマンドの <code>-fe</code> オプションで、LUT 列（最終更新日時）に表示されている分割時刻から、このセカンダリボリュームが最後に更新された時刻を判断できます。

(凡例)

なし：コピーなし

データ：セカンダリボリュームデータ

状態：セカンダリボリューム状態

注※

`pairdisplay` コマンドに `-fe` オプションを指定して実行すると、PSUS、または PSUE のタイプが ST の列に 16 進数で表示されます。

例

```
• Initial copy failed: 0x50
• Secondary Volumeby operator: 0x04
```

注

`pairdisplay` コマンドの出力結果の「Fence 欄」が「Never」の TrueCopy ペアの場合は、さらに分析してセカンダリボリュームのデータが保証されているかを判断します。次のどちらかの方法で、セカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できます。

- ホストフェイルオーバを介して転送されたセンス情報を使用する
- セカンダリボリュームのデータが保証されていることを確認できた他のファイル（データベースログファイルなど）と、セカンダリボリュームの内容を比較する

これらのセカンダリボリュームデータが保証されていることを確認できたファイルを使用して復旧してください。

実際のデータ復旧には、データベースの操作ログ中にあるリカバリ用データを使用してください。

9.4 TrueCopy の正サイトに操作を戻す作業

アプリケーションが副サイトで動作を開始したら、正サイトをリストアして、正サイトに操作を戻します。

TrueCopy ペアを逆方向に設定したら、正サイトで通常の操作を再開する準備が整います。元の副サイトのストレージシステムとセカンダリボリューム（副サイト）が新たな正サイトのストレージシステムとプライマリボリュームに、元の正サイトのストレージシステムとプライマリボリューム（正サイト）が新たな副サイトのストレージシステムとセカンダリボリュームになります。

関連タスク

- [9.4.1 TrueCopy ペアを削除してから正サイトに操作を戻す流れ](#)
- [9.4.2 TrueCopy ペアを削除しないで正サイトに操作を戻す流れ](#)

9.4.1 TrueCopy ペアを削除してから正サイトに操作を戻す流れ

ペアを削除してから正サイトに操作を戻す流れを次に示します。

操作手順

1. 正サイトでホストを起動して、すべての TrueCopy コンポーネントが完全に動作できることを確認します。
2. 正サイトのストレージシステムにあるすべての TrueCopy ペアを削除します。
副サイトの旧セカンダリボリュームは、ペアが組みされていないボリュームであるため、`pairsplit -RS` で TrueCopy ペアを削除します。
3. 正サイトのストレージシステムで副サイトのストレージシステムの設定を削除します。各正サイトのストレージシステムに接続して、すべての副サイトのストレージシステムが削除されていることを確認してください。
4. 正サイトのストレージシステムおよび副サイトでバスとポートの設定を変更します。
 - 同じスイッチを使用するには、動作モードを逆方向に設定します。

- 同じチャンネルエクステンダを使用する場合は、操作モードを逆方向に変更します。正サイトのストレージシステムに接続されたボックス/ノードはチャンネルモードに、そして、副サイトのストレージシステムに接続されたボックス/ノードはデバイスモードに設定します。
5. 副サイトで、**TrueCopy** 操作を逆方向に設定します。
 6. 副サイトで **TrueCopy** ペアを逆方向に確立し、元のプライマリボリュームをセカンダリボリュームに同期させます。paircreate コマンドを、-nocopy オプションを指定しないで実行します。



注意

TrueCopy ペアの片方のボリュームの容量拡張が成功した後に障害が発生した場合、この操作における **TrueCopy** ペアのスワップリンクは、容量不一致により失敗します。もう片方のボリュームの容量を拡張して、両方のボリュームの容量を一致させてから、この操作を実施してください。

7. 副サイトのアプリケーションを停止し、副サイトで、プライマリボリューム（元のセカンダリボリューム）をオフラインに変えます。これは、**TrueCopy** ペアの同期を保ちます。
8. 正サイトのストレージシステム（元の副サイトのストレージシステム）ですべての **TrueCopy** ペアを分割し、保留中のデータをキャッシュからデステージします。次へ進む前に、ペアが分割されていることを確認します。エラーが発生したら、先へ進む前に解決します。



注意

TrueCopy ペアの片方のボリュームの容量拡張が成功した後に障害が発生した場合、この操作における **TrueCopy** ペアのスワップリンクは、容量不一致により失敗します。もう片方のボリュームの容量を拡張して、両方のボリュームの容量を一致させてから、この操作を実施してください。

9. 正サイトのストレージシステム（元の副サイトのストレージシステム）のすべての **TrueCopy** ペアを削除します。**RAID Manager** のペア強制削除を使用する必要はありません。
10. 正サイトのストレージシステムおよび副サイトでバスとポートの設定を変更します。
同じスイッチを使用するには、動作モードを元の方向に戻します。
同じチャンネルエクステンダを使用する場合は、操作モードを元の方向に戻します。正サイトのストレージシステムに接続されたボックス/ノードは、チャンネルモードに、副サイトのストレージシステムに接続されたボックス/ノードは、デバイスモードに設定してください。
11. 正サイトのストレージシステムでは、ペア作成の準備として構成タスクを実行します。
12. 正サイトのストレージシステムですべての **TrueCopy** ペアを元の方向に設定します。すべてのプライマリボリュームとセカンダリボリュームは同期しているので、paircreate コマンドを、-nocopy オプションを指定して実行できます。ボリュームが同期していないおそれが少しでもある場合は、paircreate コマンドを、-nocopy オプションを指定しないで実行してください。



注意

TrueCopy ペアの片方のボリュームの容量拡張が成功した後に障害が発生した場合、この操作における **TrueCopy** ペアのスワップリンクは、容量不一致により失敗します。もう片方のボリュームの容量を拡張して、両方のボリュームの容量を一致させてから、この操作を実施してください。

13. 正サイトのストレージシステムおよびプライマリボリュームをオンラインに変更し、正サイトでアプリケーションを開始します。

9.4.2 TrueCopy ペアを削除しないで正サイトに操作を戻す流れ

ペアを削除しないで正サイトに操作を戻す流れを次に示します。

操作手順

1. 正サイトでホストを起動して、すべての TrueCopy コンポーネントが完全に動作できることを確認します。
2. セカンダリボリュームに対して、`pairresync -swaps` 操作を実施します。すでに逆方向に TrueCopy ペアが設定されていて、ペア状態が PAIR または COPY に遷移している場合は、`pairresync -swaps` の操作は不要です。



注意

TrueCopy ペアの片方のボリュームの容量拡張が成功した後に障害が発生した場合、この操作における TrueCopy ペアのスワップリシンクは、容量不一致により失敗します。もう片方のボリュームの容量を拡張して、両方のボリュームの容量を一致させてから、この操作を実施してください。

3. 副サイトのアプリケーションを停止し、副サイトで、プライマリボリューム（元のセカンダリボリューム）をオフラインに変えます。これは、TrueCopy ペアの同期を保ちます。
4. プライマリボリュームに対して、`horctakeover` 操作を実施します。



注意

TrueCopy ペアの片方のボリュームの容量拡張が成功した後に障害が発生した場合、この操作における TrueCopy ペアのスワップリシンクは、容量不一致により失敗します。もう片方のボリュームの容量を拡張して、両方のボリュームの容量を一致させてから、この操作を実施してください。

5. 正サイトのストレージシステムおよびプライマリボリュームをオンラインに変更し、正サイトでアプリケーションを開始します。

TrueCopy のトラブルシューティング

この章ではトラブルシューティングについて説明します。

- 10.1 TrueCopy のトラブルシューティング概要
- 10.2 RAID Manager 操作時のトラブルシューティング
- 10.3 TrueCopy ボリュームのピントラック回復手順
- 10.4 お問い合わせ先

10.1 TrueCopy のトラブルシューティング概要

一般的なトラブルシューティングには次のものがあります。

- TrueCopy 操作に関する SIM のトラブルシューティング
- TrueCopy の一般的なトラブルシューティング
- TrueCopy のリモートパスの状態に関するトラブルシューティング
- 分割された TrueCopy のペアのトラブルシューティング

関連概念

- [10.1.1 TrueCopy 操作に関する SIM のトラブルシューティング](#)
- [10.1.2 TrueCopy の一般的なトラブルシューティング](#)
- [10.1.3 TrueCopy のリモートパスの状態に関するトラブルシューティング](#)
- [10.1.4 分割された TrueCopy ペアのトラブルシューティング](#)

10.1.1 TrueCopy 操作に関する SIM のトラブルシューティング

本ストレージシステムは、ストレージシステムの保守が必要となる場合には、SIM を報告します。

すべての SIM はストレージシステムに記録され、設定した通知先に報告されます。

TrueCopy 操作中、正サイトおよび副サイトのストレージシステムは、プライマリボリュームまたはセカンダリボリュームの状態が変わるたびに SIM を生成します (COPY から PAIR への通常の状態遷移も含みます)。

- 正サイトのストレージシステムが生成する SIM には、プライマリボリュームのデバイス ID (バイト 13) が含まれます。
- 副サイトのストレージシステムが生成する SIM には、セカンダリボリュームのデバイス ID (バイト 13) が含まれます。

ストレージシステム用に SNMP がインストールされている場合は、各 SIM は SNMP トラップを引き起こし、該当するホストに送信されます。SNMP 情報の詳細については、『SNMP Agent ユーザガイド』を参照してください。

SIM のリファレンスコードについては、『SIM リファレンス』を参照してください。

10.1.2 TrueCopy の一般的なトラブルシューティング

エラー／操作の内容	対策
TrueCopy 動作が適切に機能しない。	<ul style="list-style-type: none">• TrueCopy の要件と制約事項 (LU タイプが同じこと、など) がすべて満たされているか確認します。• 正サイトと副サイトのストレージシステムの電源がオンで、完全に機能が有効になっているか確認します (NVS、キャッシュ)。• 入力したすべての値とパラメータをチェックします。次に <code>raidcom get reu</code> コマンド、<code>raidcom get ldev</code>、<code>pairedisplay</code> コマンドのいずれかを実行する、または構成定義ファイルの中身を確認して、リモートストレージシステムのシリアル番

エラー／操作の内容	対策
	号や ID、パスパラメータ、プライマリボリュームやセカンダリボリュームの ID などを確認します。
ストレージシステムのコントロールパネルにある、イニシエータのチャンネル使用可 LED (Light-Emitting Diode) インジケータが消灯、または点滅している。	お問い合わせください。
ペアや、リモートストレージシステムへのパスの状態が正しく表示されていない。	正しい CU が選択されているかどうか確認してください。
リモートストレージシステムへのパスの状態が正常でない。	raidcom get rcu コマンドでパスの状態を確認し、「 10.1.3 TrueCopy のリモートパスの状態に関するトラブルシューティング 」を参照してください。
分割されたペアの状態が PSUE である。	「 10.1.4 分割された TrueCopy ペアのトラブルシューティング 」を参照してください。
ペア作成またはペア再同期操作でタイムアウトエラーが発生した。	<ul style="list-style-type: none"> • ハードウェア障害によってタイムアウトが発生した場合は、SIM が生成されます。「10.4 お問い合わせ先」に示す問い合わせ先に連絡し、問題解決後に TrueCopy 操作を再実行してください。 • 大きな作業負荷：SIM が生成されない場合、5～6 分ほど待ってから作成または再同期したいペアの状態を確認してください。ペアの状態が正しく変わった場合は、失敗した操作がタイムアウトエラーメッセージが表示された後に完了したことを示します。ペアの状態が期待どおりに変わらなかった場合は、大きな作業負荷によって TrueCopy 操作の完了が妨げられていることが考えられます。大きな作業負荷とは、具体的には次のどれかの状態を指します。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ 正サイトのストレージシステムで、プライマリボリュームが属する MP ユニット内のプロセッサの稼働率が 70%以上。 ◦ 正サイトのストレージシステムで、プライマリボリュームに対する更新 I/O の転送量が多い。 ◦ 副サイトのストレージシステムで、セカンダリボリュームが属する MP ユニットの Write ペンディング率が 65%以上。 <p>この場合、上記の状態を解消してから、TrueCopy 操作を再実行してください。</p>
ペア作成またはペア再同期操作が失敗した。	正サイトまたは副サイトのストレージシステムでコントローラボードが閉塞しているかを確認してください。閉塞されたコントローラボードを回復させてから、再度操作してください。
<p>ペア作成またはペア再同期操作をしたが、次の状態から変化しない。</p> <ul style="list-style-type: none"> • ペア状態が COPY のまま • ペアの一致率が 0%のまま 	<ul style="list-style-type: none"> • ハードウェア障害が発生した場合は、SIM が生成されます。「10.4 お問い合わせ先」に示す問い合わせ先に連絡してください。問題解決後に以下を実施してください。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ paircreate コマンドを・nocopy オプションを指定せずに実行して、DP-VOL 同士でペアを作成している際に左記のエラーが発生した場合： ペアを削除してから、ペアを作成し直してください。 ◦ 上記以外の場合： ペアをサスペンドしてから、再同期してください。 • 大きな作業負荷：ハードウェア障害が発生していない場合は、大きな作業負荷となっている、次のどれかの状態が原因

エラー／操作の内容	対策
	<p>となっている可能性があります。次のうちの該当する状態を解消してから、TrueCopy 操作を再実行してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> 正サイトのストレージシステムで、プライマリボリュームが属する MP ユニット内のプロセッサの稼働率が 70%以上。 正サイトのストレージシステムで、プライマリボリュームに対する更新 I/O の転送量が多い。 副サイトのストレージシステムで、セカンダリボリュームが属する MP ユニットの Write ペンディング率が 65%以上。 <p>ハードウェア障害 (SIM 生成) が発生しておらず、負荷も低い状態であるにもかかわらず、状態の変化がない場合は、「10.4 お問い合わせ先」に示すお問い合わせ先に連絡してください。</p>
<p>ペア削除操作が失敗またはタイムアウトした。または、ペアが組み立てられていないボリュームであるにもかかわらず、ボリュームにペアの情報が残っていて、他のペアのボリュームとして使用できない。</p>	<p>ペア削除操作が失敗、または、ペア削除後のペア状態確認でペアが残っている場合、次の手順を実施してください。</p> <ol style="list-style-type: none"> 次に示す条件に従って、再度通常の削除操作を実施します。 <ul style="list-style-type: none"> 正サイトと副サイトのストレージシステムの両方で、削除対象のペアが残っている場合は、正サイトのストレージシステムから、通常のペア削除を実施します。 正サイトまたは副サイトのストレージシステムのどちらかで、削除対象のペアが残っている場合は、ペアが残っている方のストレージシステムから、通常のペア削除を実施します。 ペア状態を確認します。 <ul style="list-style-type: none"> 正常にペア削除ができていない場合、この手順は終了です。 通常削除が失敗、またはペア状態が残っている場合は、残っているペアに対して、「7.2.2 TrueCopy ペアを強制的に削除する」を参照して、強制ペア削除操作を実施します。
<p>TrueCopy ボリュームに固定トラック (pinned track) がある。</p>	<p>「10.3 TrueCopy ボリュームのピントラック回復手順」を参照してください。</p>

10.1.3 TrueCopy のリモートパスの状態に関するトラブルシューティング

RAID Manager で表示されるエラーコード	リモートパスの状態と説明	状態の説明	対策
NML_01	Normal 正常	このリモートパスは正しく設定されているので、TrueCopy コピーに使用できる。	リモートパスの状態は正常です。回復する必要はありません。
ERR_02	Initialization Failed 初期化エラー	<p>次の不具合により、リモートストレージシステムとの接続を初期化したときに、エラーが発生した。</p> <ul style="list-style-type: none"> ローカルストレージシステムとリモートストレージシステム間の物理パスが接続されていない。 ローカルストレージシステムとスイッチ間の接続がない。 	<p>次の内容を確認し、正しくない場合は修正してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> ローカルストレージシステムのポートとリモートストレージシステムのポート間、またはローカルストレージシステムのポートとローカルストレージシステムのスイッチ間で、ケーブルが正しく接続されていること。

RAID Manager で表示されるエラーコード	リモートパスの状態と説明	状態の説明	対策
		<ul style="list-style-type: none"> リモートパスとして未サポートのプロトコル、チャンネルボード、またはポートスピードを使用している。 	<ul style="list-style-type: none"> リモートストレージシステムのシリアル番号とモデル、ローカルストレージシステムのポート番号、リモートストレージシステムのポート番号が正しいこと。 ローカルストレージシステムのポートとリモートストレージシステムのポートのトポロジ (Fabric、FC-AL、Point-to-point) の設定が正しいこと。 リモートパスとしてサポート済みのプロトコル、チャンネルボード、またはポートスピードを使用すること。
ERR_03	Communication Time Out 通信タイムアウト	ローカルストレージシステムとリモートストレージシステム間の通信がタイムアウトになった。	<p>次の内容を確認し、正しくない場合は修正してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> リモートストレージシステムの電源がオンであり、正常に利用できる (NVS とキャッシュがオンの状態である) こと。 次のネットワーク中継機器が正しく構成されていて、正しく利用できること。 <ul style="list-style-type: none"> コネクタ ケーブル スイッチ (ゾーニング設定) チャンネルエクステンダ装置 (チャンネルエクステンダ装置接続時) チャンネルエクステンダ装置間に接続されている回線・装置 (チャンネルエクステンダ装置接続時)
ERR_05	Port Rejected 資源不足	ローカルストレージシステム、またはリモートストレージシステムの全資源が他の接続に使用されているので、ローカルストレージシステム、またはリモートストレージシステムはリモートパスを設定する接続制御機能を拒否した。	<ul style="list-style-type: none"> 現在使用していないすべてのリモートパスを <code>raidcom delete rcu_path</code> コマンドで削除してください。 現在使用していないすべてのリモートストレージシステムを、<code>raidcom delete rcu</code> コマンドで削除してください。
ERR_06	Serial Number Mismatch シリアル番号の不一致	リモートストレージシステムのシリアル番号が指定したシリアル番号と一致しない。	<p>次の内容を確認し、正しくない場合は修正してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> リモートストレージシステムのシリアル番号とモデル、ローカルストレージシステムのポート番号、リモートストレージシステムのポート番号が正しいこと。 ローカルストレージシステムのポートとリモートストレージシステムのポートのトポロジ (Fabric、FC-AL、Point-to-point) が正しく設定されていること。 次のネットワーク中継機器が正しく構成されていて、正しく利用できること。 <ul style="list-style-type: none"> コネクタ ケーブル

RAID Manager で表示されるエラーコード	リモートパスの状態と説明	状態の説明	対策
			<ul style="list-style-type: none"> ◦ スイッチ（ゾーニング設定） ◦ チャネルエクステンダ装置（チャネルエクステンダ装置接続時） ◦ チャネルエクステンダ装置間に接続されている回線・装置（チャネルエクステンダ装置接続時）
ERR_10	Invalid Port 無効ポート	<p>指定したローカルストレージシステムのポートは次の状態である。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 実装されていない。 • リモートパスが追加済みである。 • リモートパスとして未サポートのプロトコル、チャネルボード、またはポートスピードを使用している。 	<p>次の内容を確認し、正しくない場合は修正してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> • 同じ設定のリモートパス（ローカルストレージシステムのポート番号とリモートストレージシステムのポート番号が同じ）が追加済みでないこと。 • ローカルストレージシステムのポートとリモートストレージシステムのポートのトポロジ（Fabric、FC-AL、Point-to-point）の設定が正しいこと。 • 次のネットワーク中継機器が正しく構成されていて、正しく利用できること。 <ul style="list-style-type: none"> ◦ コネクタ ◦ ケーブル ◦ スイッチ（ゾーニング設定） ◦ チャネルエクステンダ装置（チャネルエクステンダ装置接続時） ◦ チャネルエクステンダ装置間に接続されている回線・装置（チャネルエクステンダ装置接続時） • リモートストレージシステムのシリアル番号、モデル、ローカルストレージシステムのポート番号、リモートストレージシステムのポート番号が正しいこと。 • リモートパスとしてサポート済みのプロトコル、チャネルボード、またはポートスピードを使用すること。
ERR_80	Pair-Port Number Mismatch リモートストレージシステムのポート番号不正	<p>指定したリモートストレージシステムのポートがローカルストレージシステムと物理的に接続されていない。</p>	<p>次の内容を確認し、正しくない場合は修正してください。</p> <ul style="list-style-type: none"> • リモートストレージシステムのポート番号が正しいこと。 • ローカルストレージシステムのポートとリモートストレージシステムのポート間、またはリモートストレージシステムのポートとリモートストレージシステムのスイッチ間でケーブルが正しく接続されていること。 • ローカルストレージシステムのポートとリモートストレージシステムのポートのトポロジ（Fabric、FC-AL、Point-to-point）の設定が正しいこと。

RAID Manager で表示されるエラーコード	リモートパスの状態と説明	状態の説明		対策
ERR_82	Communication Failed 通信エラー	ローカルストレージシステムはリモートストレージシステムに正しく接続されているが、論理的な通信タイムアウトが発生した。		次の内容を確認し、正しくない場合は修正してください。 <ul style="list-style-type: none"> リモートストレージシステムのポートとネットワーク中継機器が正しく設定されていること。 次のネットワーク中継機器が正しく構成されていて、正しく利用できること。 <ul style="list-style-type: none"> コネクタ ケーブル スイッチ（ゾーニング設定） チャンネルエクステンダ装置（チャンネルエクステンダ装置接続時） チャンネルエクステンダ装置間に接続されている回線・装置（チャンネルエクステンダ装置接続時）
ERR_04	Path Blockade 論理閉塞	パス障害またはリンク障害が継続的に発生したため、閉塞した。	ローカルストレージシステムのポートが故障している。	ローカルストレージシステムのポートを修復してください。 修復後、状態が正常に戻らない場合は、リモートパスを回復させてください。※
			リモートストレージシステムのポートが故障している。	リモートストレージシステムのポートを修復してください。 修復後、状態が正常に戻らない場合は、リモートパスを回復させてください。※
			中継装置が故障している。	中継装置を修復してください。 修復後、状態が正常に戻らない場合は、リモートパスを回復させてください。※
			ケーブルが壊れている。	ケーブルを交換してください。 修復後、状態が正常に戻らない場合は、リモートパスを回復させてください。※
-	In Progress 処理中	次のうちどれかの処理を実行中である。 <ul style="list-style-type: none"> リモートパス作成 リモートパス削除 		対策リモートパスを回復させてください。※
上記以外	Program Error プログラムエラー	プログラムエラーが検出された。		リモートパスを回復させてください。※

注※

リモートパスを回復させます。

raidcom delete rcu_path コマンドでリモートパスを削除し、raidcom add rcu_path コマンドでリモートパスを再作成する。

この操作をしてもリモートパスが回復しない場合は、お問い合わせください。

10.1.4 分割された TrueCopy ペアのトラブルシューティング

pairdisplay コマンドに-fe オプションを指定して実行すると、PSUE のタイプが ST の列に 16 進数で表示されます。

表示	ペア状態 (分割タイプ)	ペア位置	説明	回復手順
0x06	PSUE (by RCU)	プライマリ	正サイトのストレージシステムは、副サイトのストレージシステムでのエラー状態を検出したために、TrueCopy ペアを分割した。セカンダリボリュームの分割タイプは Secondary Volume Failure。	副サイトのストレージシステムまたはセカンダリボリュームでエラーを取り除いてください。エラーを取り除いたら、正サイトのストレージシステムから、 <code>pairresync</code> コマンドでペアを再同期してください。 なお、セカンダリボリュームのエラーを取り除くためにセカンダリボリュームにアクセスしたい場合は、副サイトのストレージシステムからそのペアを <code>pairsplit -S</code> コマンドで削除してください。エラーを取り除いたあとに、 <code>paircreate</code> コマンドでペアを作成し直してください。
0x08	PSUE (Secondary Volume Failure)、 <code>pairresync</code> コマンドでペアを再同期してください。	プライマリ	正サイトのストレージシステムは副サイトのストレージシステムとの通信中にエラーを、または更新コピー中に I/O エラーを検出した。この場合、セカンダリボリュームの分割タイプは、Secondary Volume Failure。	<code>raidcom get rcu</code> コマンドでパスの状態を確認し、パスでエラーが発生している場合は、エラーを取り除いてください。 <ul style="list-style-type: none"> 副サイトのストレージシステムまたはセカンダリボリュームでエラーを取り除いてください。エラーを取り除いたら、正サイトのストレージシステムから、<code>pairresync</code> コマンドでペアを再同期してください。 セカンダリボリュームのエラーを取り除くためにセカンダリボリュームにアクセスしたい場合は、副サイトのストレージシステムからそのペアを <code>pairsplit -S</code> コマンドで削除してください。エラーを取り除いたあとに、<code>paircreate</code> コマンドでペアを作成し直してください。
0x09	PSUE (MCU IMPL)	プライマリ、セカンダリ	正サイトのストレージシステムは IMPL 手順中に、その不揮発メモリ内に有効な制御情報を見つけれなかった。このエラーは正サイトのストレージシステムが 48 時間以上電源が入らなかった場合にだけ発生する (例: 電源障害やバックアップバッテリーの放電)。	そのペアを正サイトのストレージシステムから、 <code>pairresync</code> コマンドでペアを再同期してください。ペアを再同期すると、正サイトのストレージシステムは形成コピーを実行します。
0x50	PSUE (Initial Copy Failed)	プライマリ、セカンダリ	形成コピー操作中に正サイトのストレージシステムがこのペアを分割した。セカンダリボリュームのデータはプライマリボリュームのデータと同期していない。	正サイトのストレージシステムからそのペアを <code>pairsplit -S</code> コマンドで削除してください。正サイトのストレージシステム、プライマリボリューム、副サイトのストレージシステム、およびセカンダリボリュ

表示	ペア状態 (分割タイプ)	ペア位置	説明	回復手順
				ームですべてのエラーを取り除いたあとに、paircreate コマンドでペアを作成し直してください。

(凡例)

プライマリ : プライマリボリューム

セカンダリ : セカンダリボリューム

10.2 RAID Manager 操作時のトラブルシューティング

RAID Manager を使用した TrueCopy ペアの操作でエラーが発生した場合、RAID Manager の画面に出力されるログまたは RAID Manager の操作ログを参照してエラーの要因を特定できることがあります。RAID Manager の操作ログファイルは、デフォルトでは次のディレクトリに格納されます。

格納先ディレクトリ : /HORCM/log*/curlog/horcmlog_HOST/horcm.log

- * : インスタンス番号
- HOST : ホスト名

RAID Manager の画面に出力されたログの出力例を次に示します。

```
It was rejected due to SKEY=0x05, ASC=0x20,SSB=0xB901,0xB992 on Serial#(64015)
                                     ↓      ↓
                                     SSB1  SSB2
```

「SSB=」の後ろの英数字がエラーコードを示します。コンマ (,) の左側の英数字の下 4 桁を SSB1 (例 : B9E1)、右側の英数字の下 4 桁を SSB2 とします (例 : B901)。

エラーコードの意味を調査します。表に記載されていないエラーコードについては、お問い合わせください。

10.2.1 RAID Manager 操作時のエラーコードと内容

RAID Manager 操作時のエラーコードと内容 (SSB1 が 2E31/B901/B90A/B90B/B912/D004) を次の表に示します。

エラーコード (SSB2)	内容
4BF0	リモート接続する際に VSP One SDS Block を指定したが、パスグループ ID を指定しない、または 0 を指定したため、コマンドを拒否しました。
4BF1	リモート接続する際に VSP One SDS Block を指定したが、iSCSI ポート以外のポートを指定したため、コマンドを拒否しました。
9100	ユーザ認証が実施されていないため、コマンドを実行できません。
B920	装置識別子が不正のため、TrueCopy ペアを作成できません。

エラーコード (SSB2)	内容
B923	ペア作成またはペア再同期要求で、複数組のストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループ定義指示を受け付けましたが、この機能をサポートしているソフトウェアとサポートしていないソフトウェアが混在しているためコマンドを拒否しました。
B927	2DC 構成の TrueCopy ペアに対して次の操作はできません。 <ul style="list-style-type: none"> ・ スワップサスペンド ・ テイクオーバー
B928	ミラー ID が不正なため TrueCopy ペアを作成できません。
B929	ファームウェアを交換中のため TrueCopy ペア操作コマンドを拒否しました。
B92A	指定したボリュームがコマンドデバイスであるため、TrueCopy ペアを作成できません。
B934	TrueCopy プログラムプロダクトが未インストールのためペア作成できません。
B935	セカンダリボリューム隠蔽モードをサポートしていません。
B936	TrueCopy を操作するためのシェアドメモリが実装されていません。
B93B	指定したボリュームはプライマリボリュームです。セカンダリボリュームとして指定されているため、ペア削除が実行できません。
B941	指定したボリュームはセカンダリボリュームです。プライマリボリュームとして指定されているため、ペア削除が実行できません。
B945	ボリュームの状態が SMPL のためコマンドを拒否しました。
B952	指定された LU が未定義です。DKC の構成が変更されたおそれがあります。RAID Manager を再起動してください。
B97B	ペアの状態が PSUS または PSUE のため、ペア操作ができません。
B97C	ボリュームの状態が SMPL のためコマンドを拒否しました。
B990	指定できるコンシステンシーグループ ID より大きい番号を指定したため、ペアを作成できません。なお、コンシステンシーグループ ID の指定を省略したにも関わらずエラーが発生した場合は、お問い合わせください。
B992 (SSB1 が B901)	DKC タイプが TrueCopy Asynchronous 未サポートのためペア作成できません。
B992 (SSB1 が B90A)	TrueCopy または Universal Replicator がインストールされていないため、コンシステンシーグループの情報を取得できません。
B994	セカンダリボリュームの状態が PSUS、または SSWS ではないため、Swap Resync 操作 (セカンダリボリュームをプライマリボリュームにスワップし、スワップ後のプライマリボリュームからセカンダリボリュームへ差分データを再同期する操作) ができません。
B998	副サイトのストレージシステムのパス設定が不正のため、TrueCopy ペアを作成できません。
B99B	TrueCopy 非同期は未サポートのため、ペア作成を拒否しました。
B99BD	RAID Manager 起動中に DKC の LDEV 構成が変更されたおそれがあります。RAID Manager を再起動してください。
B9C0	コマンドデバイスの資源がなくなりました。LUN Manager からコマンドデバイスを OFF にし、そのあと ON にしてください。
C162	ペア再同期要求を受け付けましたが、該当ペアが PSUS または PSUE ではないためコマンドを拒否しました。
C16B	ペア作成要求を受け付けましたが、セカンダリボリュームが使用できる状態にないためコマンドを拒否しました。

エラーコード (SSB2)	内容
C184	ペア削除要求を受け付けましたが、セカンダリボリュームの状態変更が失敗したためコマンドを拒否しました。
C189	ペア削除要求を受け付けましたが、ペア状態が不正のためコマンドを拒否しました。
C18A	ペア削除要求を受け付けましたが、該当するボリュームが状態変更中または、グループ内に状態変更中のペアがあるためコマンドを拒否しました。
C194	セカンダリボリュームが状態遷移中のため、コピーペアを分割できません。
C195	ペア分割要求を受け付けましたが、指定したペアはすでに PSUS または PSUE 状態のためコマンドを拒否しました。
C198	グループ内に分割できるペアがありません。
C199	ペア分割要求を受け付けましたが、該当するボリュームが状態変更中または、グループ内に状態変更中のペアがあるためコマンドを拒否しました。
C1BE	DKC が電源オン処理中のため、TrueCopy ペアの状態遷移ができません。
C1D6	TrueCopy ペア以外のボリュームに TrueCopy のコマンドが発行されたため、コマンドを拒否しました。
C211	指定したボリュームはプライマリボリュームとして使用されているためコマンドを拒否しました。pairsplit コマンドに-SF オプション、または-RF オプションを指定して実行し、ペアを強制削除してください。なお、指定したボリュームが SMPL の状態でエラーが発生した場合は、保守員が対策します。弊社保守員に連絡ください。
C212	指定したボリュームはセカンダリボリュームとして使用されているためコマンドを拒否しました。pairsplit コマンドに-SF オプション、または-RF オプションを指定して実行し、ペアを強制削除してください。なお、指定したボリュームが SMPL の状態でエラーが発生した場合は、保守員が対策します。弊社保守員に連絡ください。
C214	副サイトのストレージシステムが登録されていないか、または登録されている副サイトのストレージシステムの情報が不正であるためコマンドを拒否しました。
C215	内部的な論理矛盾が発生したためコマンドを拒否しました。
C218	ペア状態が不正のためコマンドを拒否しました。
C21A	プライマリボリュームの状態が PSUS または PSUE ではないためコマンドを拒否しました。
C21C	副サイトのストレージシステムが登録されていないか、または登録されている副サイトのストレージシステムの情報が不正であるためコマンドを拒否しました。
C22A	プライマリボリューム以外に対してペア削除が実行されたためコマンドを拒否しました。
C22C	ボリュームの状態が SMPL のためコマンドを拒否しました。
C22D	指定したボリュームはプライマリボリューム以外であるためコマンドを拒否しました。
C22E	状態が PAIR ではないボリュームに-P オプション (プライマリボリュームの書き込み禁止) を指定した pairsplit コマンドが発行されたためコマンドを拒否しました。
C233	セカンダリボリュームの状態が SMPL であるためコマンドを拒否しました。
C234/C235/ C236/C237	内部的な論理矛盾が発生したためコマンドを拒否しました。
C238	指定したボリュームはプライマリボリューム以外であるためコマンドを拒否しました。
C239	状態が PSUS または PSUE ではないボリュームに対してペア再同期が実行されたためコマンドを拒否しました。
C23A	内部的な論理矛盾が発生したためコマンドを拒否しました。
C23B	ボリュームの状態が SMPL であるためコマンドを拒否しました。
C23C	ボリュームの状態が PAIR または COPY 以外であるためコマンドを拒否しました。

エラーコード (SSB2)	内容
C23D	TrueCopy ボリュームに対して TrueCopy 非同期のコマンドを発行したためコマンドを拒否しました。
C267	コマンドデバイスに対してコマンドを発行したためペアを作成できません。
C271	指定したコンシステンシーグループ ID が不正であるためコマンドを拒否しました。
C28B	状態が SSWS ではないボリュームに対して horctakeover コマンドが発行されたためコマンドを拒否しました。
C28C	副サイトのストレージシステムが登録されていないか、または登録されている副サイトのストレージシステムの情報が不正であるためコマンドを拒否しました。
C28D	horctakeover コマンドを実行できるボリュームがありません。
C28E	内部的な論理矛盾が発生したためコマンドを拒否しました。
C297	指定したボリュームはセカンダリボリュームとして使用されているためコマンドを拒否しました。
C2A0	TrueCopy 以外の使用量がライセンス容量を超過しているためペアを作成できません。
C2A1	内部的な論理矛盾が発生したためコマンドを拒否しました。
C2A3	TrueCopy の使用量がライセンス容量を超過したためペア作成ができません。
C2B3	Dynamic Provisioning ボリュームが容量変更中のためコマンドを拒否しました。
C2B4	内部的な論理矛盾が発生したためコマンドを拒否しました。
C2B5	TrueCopy プライマリボリュームが ShadowImage によって初期化中のため、ペアを作成できません。
C2B6	Dynamic Provisioning ボリュームがページを解放中のためコマンドを拒否しました。
C300	正サイトのストレージシステムに Remote Replication Extended プログラムプロダクトがインストールされていないため、Universal Replicator と連携するコピーペアを作成できません。
C301	副サイトのストレージシステムに Remote Replication Extended プログラムプロダクトがインストールされていないため、Universal Replicator と連携するコピーペアを作成できません。
C304	セカンダリボリュームが Dynamic Provisioning の仮想ボリュームのため、ペアを作成できません。
C305	ペア作成要求を受け付けましたが、副サイトのストレージシステムの TrueCopy の使用容量がライセンス容量を超過したためコマンドを拒否しました。関連するプログラムプロダクトも合わせて、ライセンス容量を確認してください。
C30D	副サイトのストレージシステムの該当するボリュームまたは同一グループ内に属する他のボリュームが SMPL、PSUS、または PSUE 状態に移行中です。数分後に再操作してください。
C312	プライマリボリュームが SMPL 状態ではありません。
C313	プライマリボリュームが PSUS または PSUE 状態ではありません。
C314	プライマリボリュームが SMPL 状態ではありません。
C315	プライマリボリュームに PIN データがあります。
C316	プライマリボリュームが障害支援によってドライブコピー中です。
C317	プライマリボリュームがユーザからの要求によってドライブコピー中です。
C318	プライマリボリュームがコピータスク終了処理中です。
C319	プライマリボリュームがコレクションコピー中です。

エラーコード (SSB2)	内容
C31A	プライマリボリュームがコレクションアクセス状態です。
C31B	TrueCopy ペア作成または再同期要求を受け付けましたが、指定したプライマリボリュームを構成する物理ボリュームが閉塞しているため、コマンドを拒否しました。
C31C	プライマリボリュームは閉塞しているためアクセスできません。 または、プライマリボリュームが属するプールに、正常な状態でないプールボリュームが含まれているため、ボリュームにアクセスできません。
C31D	プライマリボリュームはフォーマット中です。
C31E	プライマリボリュームは読み取り専用です。
C320	正サイトと副サイトのストレージシステム間のリモートパスの本数が 0 (未設定) です。
C321	正サイトと副サイトのストレージシステム間に設定が必要な最小パス数を満たしていません。
C322	正サイトのストレージシステムの DKC タイプが TrueCopy をサポートしていません。
C324	副サイトのストレージシステムのシーケンス番号が不正です。
C327	プライマリボリュームはリモートコピーできない状態のため、コピーペアを作成できません。
C328	プライマリボリュームとセカンダリボリュームのトラックフォーマットが一致しません。
C32A	セカンダリボリュームが Data Retention Utility によって保護されています。
C32B	プライマリボリュームが Data Retention Utility によって保護されています。
C32C	セカンダリボリュームが Data Retention Utility によって保護されています。
C32D	セカンダリボリュームが Data Retention Utility によって保護されています。
C32E	ペア作成要求を受け付けましたが、指定した副サイトのストレージシステムは未サポート機種のためコマンドを拒否しました。
C32F	TrueCopy ボリュームのシリンダ数が、プライマリボリューム ≤ セカンダリボリュームではありません。
C330	TrueCopy ボリュームの容量が、プライマリボリュームとセカンダリボリュームとで異なるため、ペアを作成または再同期できません。
C332	セカンダリボリュームのキャッシュが無効になっています。
C335	セカンダリボリュームが TrueCopy 非同期のプライマリボリュームです。
C336	セカンダリボリュームに PIN データがあります。
C337	セカンダリボリュームがリザーブ状態です。
C338	次のどれかの理由のため、ペアを作成できません。 <ul style="list-style-type: none"> • セカンダリボリュームが、介入要求状態、保護状態、または使用不可状態である。 • セカンダリボリュームが、ShadowImage のセカンダリボリュームまたはリザーブボリューム、Volume Migration のリザーブボリューム、または Universal Replicator ペアのボリュームとして設定されている。
C339	セカンダリボリュームは使用できる状態にありません。
C33A	ペア作成要求を受け付けましたが、指定した副サイトのストレージシステムは TrueCopy 未サポート機種のためコマンドを拒否しました。
C33B	該当ボリュームは他のペアのセカンダリボリュームとして使用されているため、セカンダリボリュームに指定できません。
C33C	ペア作成要求を受け付けましたが、指定したセカンダリボリュームは未実装のためコマンドを拒否しました。

エラーコード (SSB2)	内容
C33E	セカンダリボリュームが実装されていないか、または閉塞している (DEV NOT READY 状態) ためペアを作成できません。
C33F	該当ボリュームはすでに TrueCopy ペアが設定されているため、セカンダリボリュームに指定できません。
C35C	プライマリボリュームがアクセス不可です。
C370	パスに障害が発生したか、無効なパスを指定したため、設定が必要な最小パス数を満たしていません。
C371	セカンダリボリュームが Volume Migration コピー後処理中のため、数分後に再実行してください。
C372	プライマリボリュームが Volume Migration コピー後処理中のため、数分後に再実行してください。
C373	ペア作成要求を受け付けましたが、指定したセカンダリボリュームは ShadowImage のリザーブボリュームのためコマンドを拒否しました。
C379	パスに障害が発生したか、無効なパスを指定したため、設定が必要な最小パス数を満たしていません。
C37A	内部エラーが発生しました。
C37B	次のどれかの理由により、操作は失敗しました。 <ul style="list-style-type: none"> セカンダリボリュームで入出力エラーが発生した。 セカンダリボリュームが使用できる状態にない。 この機能または構成は、ローカルストレージシステムの DKCMAIN バージョンではサポートされていない。 以下の対処方法を実施してください。 セカンダリボリュームが使用できる状態かどうかを確認してください。使用できる場合は、この機能または構成がローカルストレージシステムの DKCMAIN バージョンでサポートされているかどうかを確認してください。
C37E	セカンダリボリュームのキャッシュが無効になっています。
C380	正サイトのストレージシステムのキャッシュが片面閉塞に移行中です。
C381	正サイトのストレージシステムのキャッシュが回復移行中です。
C382	正サイトのストレージシステムのキャッシュが片面閉塞に移行中か、または片面回復に移行中です。
C388	ペア作成要求を受け付けましたが、指定したボリュームが使用できないエミュレーションタイプのため、コマンドを拒否しました。
C38B	副サイトのストレージシステムがすでに TrueCopy で使用中です。
C38D	セカンダリボリュームは使用できる状態にありません。
C38E	セカンダリボリュームが TrueCopy 未サポートのデバイスです。
C390	セカンダリボリュームが PSUS または PSUE 状態ではありません。
C391	セカンダリボリュームがコピー不可です。
C392	次の状態のボリュームは、セカンダリボリュームとして使用できません。 <ul style="list-style-type: none"> すでに TrueCopy で使用されている。 リザーブ状態にある。 Universal Replicator で使用されている。
C393	セカンダリボリュームに PIN データがあります。

エラーコード (SSB2)	内容
C395	TrueCopy ペア作成または再同期要求を受け付けましたが、指定したセカンダリボリュームが閉塞、セカンダリボリュームを構成する物理ボリュームが閉塞、またはコレクションアクセスなどのため、コマンドを拒否しました。 または、指定したセカンダリボリュームが属するプールに、正常な状態でないプールボリュームが含まれているため、コマンドを拒否しました。
C398	ペア作成要求を受け付けましたが、指定したボリュームが使用できないエミュレーションタイプのため、コマンドを拒否しました。
C39B	内部エラーが発生しました。
C39E	プライマリボリュームの容量が TrueCopy ペアを作成できるボリューム容量を超過したため、ペア作成ができません。
C39F	セカンダリボリュームの容量が TrueCopy ペアを作成できるボリューム容量を超過したため、ペア作成ができません。
C3A0	プライマリボリュームが TrueCopy 未サポートのデバイスです。
C3A8	プライマリボリュームとセカンダリボリュームのデバイスタイプの組み合わせが正しくありません。
C3AA	副サイトのストレージシステムのキャッシュが片面閉塞しています。
C3AB	副サイトのストレージシステムのキャッシュが片面閉塞しています。
C3AC	副サイトのストレージシステムのコントローラエミュレーションタイプは、TrueCopy をサポートしていません。
C3AD	副サイトのストレージシステムの TrueCopy プログラムプロダクトの使用容量がライセンス容量を超過しました。
C3AE	副サイトのストレージシステムに TrueCopy プログラムプロダクトがインストールされていません。
C3AF	副サイトのストレージシステムの DKC タイプが TrueCopy 未サポートです。
C3B1	設定が必要な最小パス数を満たしていません。
C3B3	内部エラーが発生しました。
C3B5	プライマリボリュームとセカンダリボリュームの構成の組み合わせが不正です。
C3B6	TrueCopy プライマリボリュームが ShadowImage ペアのボリュームです。
C3B7	TrueCopy セカンダリボリュームが ShadowImage ペアのボリュームです。
C3B8	内部エラーが発生しました。
C3B9	指定したセカンダリボリュームの LUN が定義されていません。
C3BC	副サイトのストレージシステムに TrueCopy プログラムプロダクトがインストールされていません。
C3BE	TrueCopy プライマリボリュームには次のボリュームを指定できません。 <ul style="list-style-type: none"> • PSUS 状態以外の ShadowImage セカンダリボリューム • Reverse Copy 中の ShadowImage プライマリボリューム
C3BF	TrueCopy セカンダリボリュームには ShadowImage セカンダリボリューム、ShadowImage リザーブボリューム、および Reverse Copy 中の ShadowImage プライマリボリュームを指定できません。
C3C7	TrueCopy ペア作成要求を受け付けましたが、指定したボリュームは他の TrueCopy または Universal Replicator ですすでにペア作成されている (ジャーナルボリュームを含む) ためコマンドを拒否しました。

エラーコード (SSB2)	内容
C3CA	セカンダリボリュームがリザーブされているか、副サイトのストレージシステム、セカンダリボリューム、または正サイトと副サイトのストレージシステム間のパスがビジー状態です。
C3CD	TrueCopy セカンダリボリュームが ShadowImage ペアボリュームです。
C3D2	副サイトのストレージシステムの DKC タイプが TrueCopy 未サポートです。
C3D4	プライマリボリュームは Volume Migration で使用中のため、ペアを作成できません。
C3D6	指定したセカンダリボリュームは接続ポートから認識できないデバイスのため使用できません。
C3D7	副サイトのストレージシステムのセカンダリボリュームの状態が不正です。
C3D8	指定したセカンダリボリュームはシステムディスクのため、ペアを作成できません。
C3D9	TrueCopy プライマリボリュームまたはセカンダリボリュームが次のどれかに該当する場合、ペアを操作できません。 <ul style="list-style-type: none"> Dynamic Provisioning ボリュームであり、かつ ShadowImage ペア、Thin Image (CAW/CoW)ペア、Thin Image Advanced ペア、または Volume Migration のリザーブボリュームを使用したペアを組んでいる場合 Dynamic Provisioning ボリュームであり、かつ容量拡張中またはページを解放中の場合 プライマリボリュームとセカンダリボリュームの容量が異なる場合 ShadowImage によって初期化中の場合
C3DB	セカンダリボリュームの状態が PSUS または PSUE ではありません。
C4DE	正サイトと副サイトのストレージシステム間のリモートパスが有効でないため、ペアを作成できません。
C4FC	副サイトのストレージシステムには、指定された操作に必要なシェアドメモリが実装されていません。
CB12	このコンシステンシーグループには TrueCopy および Universal Replicator を混在させられません。
CB19	horctakeover コマンドによるプライマリボリュームとセカンダリボリュームの反転に失敗したため、副サイトのストレージシステムのコンシステンシーグループを削除できません。
CB1A	horctakeover コマンドによるプライマリボリュームとセカンダリボリュームの反転に失敗したため、副サイトのストレージシステムのコンシステンシーグループ削除が異常終了しました。
CB1D	セカンダリボリュームにダミーボリュームを作成できません。
CB1F	副サイトのストレージシステムが TrueCopy 未サポートです。
CB20	機能ビット参照時に、システム情報参照関数が異常終了しました。
CB21	ペア再同期で全差分設定が異常終了しました。
CB23	内部エラーが発生しました。
CB5D	ペア作成要求を受け付けましたが、旧機種と接続しているため、指定したプライマリボリュームがサポート範囲外となりコマンドを拒否しました。
CB60	副サイトのストレージシステムに TrueCopy がインストールされていません。
CB66	次のどちらかの理由で差分ビットマップエリアを確保できないため、TrueCopy ペアを作成または再同期できません。 <ul style="list-style-type: none"> 副サイトのストレージシステムで、シェアドメモリの空き領域が不足している。 セカンダリボリュームとして指定したボリュームの、Dynamic Provisioning のプールの空き容量が不足している。
CB67	副サイトのストレージシステムに増設シェアドメモリが実装されていません。

エラーコード (SSB2)	内容
CB68	正サイトのストレージシステムでシェアドメモリの空き領域が不足して、差分ビットマップエリアを確保できないため、TrueCopy ペアを作成または再同期できません。
CB69	同一のコンシステンシーグループ内で作成できるペア数を超えているため、ペアを作成できません。
CB6E	プライマリボリュームが他社機種のボリュームのためペアを作成できません。
CB71	プライマリボリュームが他社機種のマイグレーションボリュームのためペアを作成できません。
CB73	セカンダリボリュームが他社機種のマイグレーションボリュームのためペアを作成できません。
CB75	装置識別が正しくありません。
CB76	パスを装置単位で設定しているためペアを作成できません。
CB77	副サイトのストレージシステムで Data Retention Utility プログラムプロダクトの使用容量がライセンス容量を超過しています。
CB78	指定したセカンダリボリュームはコマンドデバイスとして定義されているためペアを作成できません。
CB7E	ペア作成要求を受け付けましたが、指定したセカンダリボリュームが属する CLPR とすでに登録されているコンシステンシーグループの CLPR が異なるためコマンドを拒否しました。
CB9E	ペア作成要求を受け付けましたが、副サイトのストレージシステムで次に示す要因でコマンドを拒否しました。 <ul style="list-style-type: none"> コンシステンシーグループ定義機能が未サポート 複数の正サイトと副サイトのストレージシステムで構成されるコンシステンシーグループ定義機能が未サポート
CBD7	ストレージシステムが内部処理中です。再度操作してください。
CBD8	指定したプライマリボリュームは、次のどちらかに該当するため、ペアを作成できません。 <ul style="list-style-type: none"> Universal Replicator で使用しているジャーナルボリューム サスペンド状態以外の Universal Replicator のセカンダリボリューム
CBDA	副サイトのストレージシステムで Data Retention Utility プログラムプロダクトの使用容量がライセンス容量を超えたため、ペアを作成できません。
CBDC	TrueCopy-Universal Replicator 連携時、TrueCopy ペア作成要求を受け付けましたが、Universal Replicator のミラー ID が 0 のためコマンドを拒否しました。
CBDD	TrueCopy-Universal Replicator のマルチターゲットを構成時、TrueCopy ペア作成要求を受け付けましたが、Universal Replicator ペアがコピー中のためコマンドを拒否しました。
CBDE	プライマリボリュームが、Thin Image Advanced または Thin Image (CAW/CoW) で使用されているため、ペアの操作に失敗しました。
CBDF	セカンダリボリュームが、Thin Image Advanced または Thin Image (CAW/CoW) で使用されているため、ペアの操作に失敗しました。
CBE1	セカンダリボリュームが、Thin Image (CAW/CoW) の仮想ボリュームのため、ペアを作成できません。
CBE2	プライマリボリュームが Dynamic Provisioning のプールボリュームのため、ペアを作成できません。
CBE3	セカンダリボリュームが Dynamic Provisioning または Thin Image (CAW/CoW) のプールボリュームのため、ペアを作成できません。
CBE7	1 つのストレージシステム内に 65,280 以上ペアを作成できません。

エラーコード (SSB2)	内容
CBEB	指定したプライマリボリュームは Volume Shredder によってシュレッディング中のため、ペアを作成できません。
CBEC	指定したセカンダリボリュームは Volume Shredder によってシュレッディング中のため、ペアを作成できません。
CBED	TrueCopy ペア作成要求を受け付けましたが、次のどれかの理由でコマンドを拒否しました。 <ul style="list-style-type: none"> 指定したセカンダリボリュームは Universal Replicator のセカンダリボリュームである 指定したセカンダリボリュームは Universal Replicator のジャーナルボリュームである 指定したセカンダリボリュームを使用して 2DC または 3DC 構成を作成しようとしたが、構成内に 2DC または 3DC 構成をサポートしていないストレージシステムが含まれている
CBEE	ペア作成要求を受け付けましたが、指定したプライマリボリュームは次に示す用途のどちらかで、すでにペアが作成されているためコマンドを拒否しました。 <ul style="list-style-type: none"> Universal Replicator での差分リシンク用 3つの Universal Replicator サイトによる、3DC マルチターゲット構成での正サイト用
CBF3	指定したプライマリボリュームが次のどちらかの状態であるため、ペア形成を拒否しました。 <ul style="list-style-type: none"> オンラインでのデータ移行用にマッピングされた外部ボリュームである データダイレクトマップ属性が有効に設定された外部ボリュームである
CBF7	指定したプライマリボリュームを使用して 2DC または 3DC 構成を作成しようとしたが、構成内に 2DC または 3DC 構成をサポートしていないストレージシステムが含まれているため、ペアを作成できません。
CBF8	TrueCopy ペア作成要求を受け付けましたが、次のどちらかの原因でコマンドを拒否しました。 <ul style="list-style-type: none"> 正サイトまたは副サイトのストレージシステムは、リモートストレージシステムとの接続をサポートしていないファームウェアバージョンである。 正サイトまたは副サイトのストレージシステムは、リモートストレージシステムとの接続をサポートしていない機種である。
CBFC	指定したコンシステンシーグループ ID はサポート範囲を超えているため、ペアを作成できません。
CBFF	正サイトと副サイトのストレージシステム間のリモートパスが有効でないため、ペアを作成できません。
FD01	セカンダリデータボリュームとして指定したボリュームは、仮想 LDEV ID が設定されていないため、ペアを作成できません。
FD02	プライマリデータボリュームとして指定したボリュームは、仮想 LDEV ID が設定されていないため、ペアを作成できません。
FD03	指定した仮想情報と副サイトのストレージシステムに登録されている仮想情報が不一致のため、ペアを作成できません。
FD04	指定した副サイトのストレージシステムは、global storage virtualization をサポートしていません。
FD05	指定した正サイトのストレージシステムは、global storage virtualization をサポートしていません。
FD07	プライマリボリュームとして指定したボリュームは、GAD ペアで使用しているボリュームのため、ペアを作成できません。
FD08	セカンダリボリュームとして指定したボリュームは、GAD ペアで使用しているボリュームのため、ペアを作成できません。

エラーコード (SSB2)	内容
FD09	プライマリボリュームとして指定したボリュームが GAD 予約ボリュームのため、ペアを作成できません。
FD0A	セカンダリボリュームとして指定したボリュームが GAD 予約ボリュームのため、ペアを作成できません。
FD0B	指定したプライマリボリュームの内部処理に時間が掛かっています。しばらく時間が経ってから再度実行してください。
FD0C	次のどちらかの理由で差分ビットマップエリアを確保できないため、TrueCopy ペアを作成または再同期できません。 <ul style="list-style-type: none"> • 正サイトのストレージシステムで、シェアメモリの空き領域が不足している。 • プライマリボリュームとして指定したボリュームの、Dynamic Provisioning のプールの空き容量が不足している。
FD0E	指定したセカンダリボリュームの内部処理に時間が掛かっています。しばらく時間が経ってから再度実行してください。
FD0F	指定したプライマリボリュームがデータダイレクトマップ属性が有効になっており、かつ R-DKC の 4TB を超える容量の外部ストレージシステムのボリュームをマッピングする機能がサポートされていないため、ペアの形成を拒否しました。
FD10	TrueCopy ペアの操作に失敗しました。プライマリボリュームの T10 PI 属性の設定と、セカンダリボリュームの T10 PI 属性の設定が異なります。
FD21	プライマリボリュームまたはセカンダリボリュームに指定した LDEV は、NVM サブシステムの Namespace として定義されているため、ペア操作が失敗しました。
FD22	TrueCopy のプライマリボリュームとセカンダリボリュームについて、ホスト接続設定 (LUN パスまたは FC-NVMe の Namespace) が異なっているため、ペア形成が失敗しました。
FD23	TrueCopy のプライマリボリュームまたはセカンダリボリュームに FC-NVMe の Namespace が設定されているため、Universal Replicator ペアと連携する TrueCopy ペアの作成が失敗しました。 装置構成を見直して、次のどちらかの状態にしてから再操作してください。 <ul style="list-style-type: none"> • Namespace 定義されたボリュームで、TrueCopy ペアを作成したい場合、または 3DC 構成を作成したい場合は、ローカルストレージシステムと相手ストレージシステムの組み合わせがサポートされているか、また、ファームウェアバージョンがサポートされているか確認してください。 サポートされているストレージシステムの組み合わせ同士で接続し直し、サポートされているファームウェアバージョンにした状態で再度ペア操作をしてください。 • 誤って Namespace 定義をしている場合は、LUN パス定義同士に変更してから再度ペア操作をしてください。
FD25	TrueCopy のプライマリボリュームとセカンダリボリュームに、FC-NVMe の Namespace が設定されていますが、このストレージシステムの組み合わせは未サポート構成のため、ペア作成が失敗しました。 装置構成を見直して、次のどちらかの状態にしてから再操作してください。 <ul style="list-style-type: none"> • Namespace 定義されたボリュームで、TrueCopy ペアを作成したい場合、または 3DC 構成を作成したい場合は、ローカルストレージシステムと相手ストレージシステムの組み合わせがサポートされているか、また、ファームウェアバージョンがサポートされているか確認してください。 サポートされているストレージシステムの組み合わせ同士で接続し直し、サポートされているファームウェアバージョンにした状態で再度ペア操作をしてください。 • 誤って Namespace 定義をしている場合は、LUN パス定義同士に変更してから再度ペア操作をしてください。

エラーコード (SSB2)	内容
FD26	VSP One SDS Block との Universal Replicator ペアと併用できないため、TrueCopy ペアを作成できません。

RAID Manager 操作時のエラーコードと内容 (SSB1 が B912) を次の表に示します。

エラーコード (SSB2)	内容
B96D	ボリュームの状態が SMPL であるためコマンドを拒否しました。

RAID Manager 操作時のエラーコードと内容 (SSB1 が B90B) を次の表に示します。

エラーコード (SSB2)	エラーの内容
B9E0	ペアの強制削除はサポートしていないため、コマンドを拒否しました。

10.3 TrueCopy ボリュームのピントラック回復手順

ピントラックを回復しながらペアのデータ整合性を全面的に確保するには、次の手順に従ってください。

操作手順

1. ピントラックのボリュームを含む TrueCopy ペアの正サイトのストレージシステムに接続します。
2. ピントラックのボリュームを含む TrueCopy ペアを削除します。
3. 通常の手順で、ピントラックからデータを回復します。
使用している OS のピントラック回復手順を使用するか、お問い合わせください。
4. pairresync コマンドでペアを再同期します。

10.4 お問い合わせ先

- ・ 保守契約をされているお客様は、以下の連絡先にお問い合わせください。
日立サポートサービス：<http://www.hitachi-support.com/>
- ・ 保守契約をされていないお客様は、担当営業窓口にお問い合わせください。

RAID Manager コマンドリファレンス

RAID Manager を使用するに当たっての参考情報を示します。

- [A.1 TrueCopy のアクション名と RAID Manager コマンドの対応表](#)
- [A.2 RAID Manager のオプションのパラメータの設定範囲](#)

A.1 TrueCopy のアクション名と RAID Manager コマンドの対応表

TrueCopy のアクション名に対応する RAID Manager コマンドを次の表に示します。RAID Manager コマンドの詳細については、『RAID Manager コマンドリファレンス』を参照してください。

表 5 TrueCopy のアクション名に対応する RAID Manager コマンド（構成操作）

アクション名	オプション	RAID Manager	
		コマンド名	対応するオプションなど
リモート接続追加	リモートストレージシステム	raidcom add rcu	-rcu <serial#> <mcu#> <rcu#> <id>
	リモートパス	raidcom add rcu	-cu_free <serial#> <id> <pid>
	RIO MIH 時間	raidcom modify rcu	-rcu_option <mpth> <rto> <rtt>[fzd fze]
リモートレプリカオプション編集	コピータイプ	なし	
	最大形成コピー数	raidcom modify remote_replica_opt	-copy_activity
	バス閉塞監視	raidcom modify remote_replica_opt	なし

表 6 TrueCopy のアクション名に対応する RAID Manager コマンド（コンシステンシーグループ操作）

アクション名	RAID Manager	
	コマンド名	対応するオプションなど
コンシステンシーグループを予約する	paircreate	-f[g] <fence>[CTG ID]
コンシステンシーグループにペアを追加	paircreate	-f[g] <fence>[CTG ID]
コンシステンシーグループ指定ペア分割（時刻指定なし）	pairsplit	-S*
コンシステンシーグループ単位でペア再同期	pairresync	-f[g] <fence>[CTG ID]
コンシステンシーグループ単位でペア削除	pairsplit	-S

注※

同時にペア解除したいボリュームは、あらかじめ同じコンシステンシーグループにしておく必要があります。

表 7 TrueCopy のアクション名に対応する RAID Manager コマンド (ペア操作)

アクション名	オプション	RAID Manager	
		コマンド名	対応するオプションなど
TC ペア作成	コピータイプ	paircreate	なし
	LU 選択	paircreate	なし
	CTG ID	paircreate	-f[g] <fence> [CTG ID]
	形成コピータイプ	paircreate	[-nocopy]
	形成コピー優先度	paircreate	なし
ペア分割	セカンダリボリューム書き込み	pairsplit	-rw
ペア再同期	なし	pairresync	なし
ペア削除	なし	pairsplit	-S

表 8 TrueCopy のアクション名に対応する RAID Manager コマンド (状態表示操作)

アクション名	オプション	RAID Manager	
		コマンド名	対応するオプションなど
ペアプロパティ参照	なし	pairdisplay	-m <mode>
ペア一致率参照	なし	pairdisplay	-m <mode>
リモート接続プロパティ参照	なし	pairdisplay	-m <mode>

表 9 TrueCopy のアクション名に対応する RAID Manager コマンド (ペアの保守操作)

アクション名	オプション	RAID Manager	
		コマンド名	対応するオプションなど
ペアオプション編集	なし	pairresync	なし
リモート接続オプション編集	RIO MIH 時間	raidcom modify rcu	-rcu_option
	パス閉塞 SIM 監視時間	raidcom modify rcu	-path_blocked_watch_sim
リモートパス追加	なし	raidcom add rcu_path	なし
リモートパス削除	なし	raidcom delete rcu_path	なし
リモート接続削除	なし	raidcom delete rcu	なし

A.2 RAID Manager のオプションのパラメータの設定範囲

RAID Manager のオプションのパラメータで設定できる範囲を次の表に示します。コマンドの詳細については『RAID Manager コマンドリファレンス』を参照してください。

パラメータの内容	設定範囲
ミラー ID (MU#)	0
CTG ID	0~127
パスグループ ID	0~255

パラメータの内容	設定範囲
最大形成コピー数	1～512
CU 毎の最大形成コピー数	1～16
パス閉塞監視	2～200 秒 ^{※1、※3}
パス閉塞 SIM 監視	2～200 秒 ^{※2、※3}

注※1

DKCMAIN ファームウェアバージョンが A3-04-21-XX/XX 未満の場合は、2～45 秒です。

注※2

DKCMAIN ファームウェアバージョンが A3-04-21-XX/XX 未満の場合は、2～100 秒です。

注※3

TrueCopy／Universal Replicator／global-active device で共通の値が使用されます。

このマニュアルの参考情報

このマニュアルを読むに当たっての参考情報を示します。

- B.1 操作対象リソースについて
- B.2 このマニュアルでの表記
- B.3 このマニュアルで使用している略語
- B.4 KB (キロバイト) などの単位表記について

B.1 操作対象リソースについて

このマニュアルで説明している機能を使用するときには、各操作対象のリソースが特定の条件を満たしている必要があります。

各操作対象のリソースの条件については『システム構築ガイド』を参照してください。

B.2 このマニュアルでの表記

このマニュアルで使用している表記を次の表に示します。

表記	製品名
DP	Dynamic Provisioning
GAD	global-active device
HUS VM	Unified Storage VM
SI	ShadowImage
TC	TrueCopy
UR	Universal Replicator
Virtual Storage Platform F350, F370, F700, F900	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none">Virtual Storage Platform F350Virtual Storage Platform F370Virtual Storage Platform F700Virtual Storage Platform F900
Virtual Storage Platform F400, F600, F800	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none">Virtual Storage Platform F400Virtual Storage Platform F600Virtual Storage Platform F800
Virtual Storage Platform G100, G200, G400, G600, G800	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none">Virtual Storage Platform G100Virtual Storage Platform G200Virtual Storage Platform G400Virtual Storage Platform G600Virtual Storage Platform G800
Virtual Storage Platform G150, G350, G370, G700, G900	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none">Virtual Storage Platform G150Virtual Storage Platform G350Virtual Storage Platform G370Virtual Storage Platform G700Virtual Storage Platform G900
VSP	Hitachi Virtual Storage Platform
VSP F400	Virtual Storage Platform F400
VSP F600	Virtual Storage Platform F600
VSP F800	Virtual Storage Platform F800

表記	製品名
VSP F350	Virtual Storage Platform F350
VSP F370	Virtual Storage Platform F370
VSP F700	Virtual Storage Platform F700
VSP F900	Virtual Storage Platform F900
VSP Fx00	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none"> • Virtual Storage Platform F350 • Virtual Storage Platform F370 • Virtual Storage Platform F700 • Virtual Storage Platform F900 • Virtual Storage Platform F400 • Virtual Storage Platform F600 • Virtual Storage Platform F800
VSP E390	Virtual Storage Platform E390
VSP E590	Virtual Storage Platform E590
VSP E790	Virtual Storage Platform E790
VSP E990	Virtual Storage Platform E990
VSP E1090	Virtual Storage Platform E1090
VSP E390H	Virtual Storage Platform E390H
VSP E590H	Virtual Storage Platform E590H
VSP E790H	Virtual Storage Platform E790H
VSP E1090H	Virtual Storage Platform E1090H
VSP E シリーズ	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none"> • Virtual Storage Platform E390 • Virtual Storage Platform E590 • Virtual Storage Platform E790 • Virtual Storage Platform E990 • Virtual Storage Platform E1090 • Virtual Storage Platform E390H • Virtual Storage Platform E590H • Virtual Storage Platform E790H • Virtual Storage Platform E1090H
VSP F1500	Virtual Storage Platform F1500
VSP 5100	Virtual Storage Platform 5100
VSP 5500	Virtual Storage Platform 5500
VSP G100	Virtual Storage Platform G100
VSP G200	Virtual Storage Platform G200
VSP G400	Virtual Storage Platform G400
VSP G600	Virtual Storage Platform G600
VSP G800	Virtual Storage Platform G800
VSP G130	Virtual Storage Platform G130
VSP G150	Virtual Storage Platform G150

表記	製品名
VSP G350	Virtual Storage Platform G350
VSP G370	Virtual Storage Platform G370
VSP G700	Virtual Storage Platform G700
VSP G900	Virtual Storage Platform G900
VSP Gx00	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none"> • Virtual Storage Platform G150 • Virtual Storage Platform G350 • Virtual Storage Platform G370 • Virtual Storage Platform G700 • Virtual Storage Platform G900 • Virtual Storage Platform G100 • Virtual Storage Platform G200 • Virtual Storage Platform G400 • Virtual Storage Platform G600 • Virtual Storage Platform G800
VSP G1000	Virtual Storage Platform G1000
VSP G1500	Virtual Storage Platform G1500
VSP One B23	Virtual Storage Platform One Block 23
VSP One B26	Virtual Storage Platform One Block 26
VSP One B28	Virtual Storage Platform One Block 28
VSP One B20	次の製品を区別する必要がない場合の表記です。 <ul style="list-style-type: none"> • Virtual Storage Platform One Block 23 • Virtual Storage Platform One Block 26 • Virtual Storage Platform One Block 28

B.3 このマニュアルで使用している略語

このマニュアルで使用している略語を次の表に示します。

略語	フルスペル
bps	Bit Per Second
FC	Fibre Channel
Gbps	Gigabit per second
I/O	Input/Output
ID	IDentifier
IMPL	Initial MicroProgram Load
IOPS	Input Output Per Second
iSCSI	Internet Small Computer System Interface
LDEV	Logical DEvice
LDKC	Logical DKC
LU	Logical Unit

略語	フルスペル
LUN	Logical Unit Number
MB/s	MegaByte per second
MCU	Main Control Unit
NVS	Non-Volatile Storage
OS	Operating System
RCU	Remote Control Unit
RIO MIH	Remote I/O Missing Interrupt Handler
SIM	Service Information Message
SM	Shared Memory
SNMP	Simple Network Management Protocol
SSD	Solid-State Drive
TSV	Tab Separated Values

B.4 KB（キロバイト）などの単位表記について

1KB（キロバイト）は1,024バイト、1MB（メガバイト）は1,024KB、1GB（ギガバイト）は1,024MB、1TB（テラバイト）は1,024GB、1PB（ペタバイト）は1,024TBです。

1block（ブロック）は512バイトです。



用語解説

(英字)

ALUA

(Asymmetric Logical Unit Access)

SCSI の非対称論理ユニットアクセス機能です。

ストレージ同士、またはサーバとストレージシステムを複数の冗長パスで接続している構成の場合に、どのパスを優先して使用するかをストレージシステムに定義して、I/O を発行できます。優先して使用するパスに障害が発生した場合は、他のパスに切り替わります。

bps

(bits per second)

データ転送速度の標準規格です。

CHAP

(Challenge Handshake Authentication Protocol)

認証方式のひとつ。ネットワーク上でやり取りされる認証情報はハッシュ関数により暗号化されるため、安全性が高いです。

CHB

(Channel Board)

詳しくは「チャンネルボード」を参照してください。

Child

Thin Image Advanced の用語で、Parent のメタデータを共有する先のペアまたはボリュームを指します。

Family 内に vClone 属性のボリュームが存在しない場合、ルートボリュームと同じスナップショットツリーに属するペアまたはボリュームが該当します。

Family 内に vClone 属性のボリュームが存在する場合、vClone Parent 属性のボリュームと同じスナップショットツリーに属するペアまたはボリューム、同一 Family 内の vClone 属性のボリューム、同一 Family 内の vClone 属性のボリュームと同じスナップショットツリーに属するペアまたはボリュームが該当します。

CM

(Cache Memory (キャッシュメモリ))

詳しくは「キャッシュ」を参照してください。

CNA

(Converged Network Adapter)

HBA と NIC を統合したネットワークアダプタ。

CRC

(Cyclic Redundancy Check)

巡回冗長検査。コンピュータデータに対し、偶発的变化を検出するために設計された誤り訂正符号。

CSV

(Comma Separate Values)

データベースソフトや表計算ソフトのデータをファイルとして保存するフォーマットの1つで、主にアプリケーション間のファイルのやり取りに使われます。それぞれの値はコンマで区切られています。

CTG

(Consistency Group)

詳しくは「コンシステンシーグループ」を参照してください。

CU

(Control Unit (コントロールユニット))

主に磁気ディスク制御装置を指します。

CV

(Customized Volume)

任意のサイズが設定された可変ボリュームです。

DDP

(Dynamic Drive Protection)

パリティグループを構成する各ドライブの領域を複数の領域に分割して、各ドライブ内の分割された領域の1つを、スペア用の領域として使用します。これにより、リビルド I/O、または Correction I/O を分散できるため、リビルド時間が短縮できます。

DDP 用のパリティグループ

DDP 機能が有効なパリティグループのことです。

DKBN

(Disk Board NVMe)

NVMe ドライブとキャッシュメモリ間のデータ転送を制御するモジュールです。

DKC

(Disk Controller)

ストレージシステムを制御するコントローラが備わっているシャーシ (筐体) です。

DKU

各種ドライブを搭載するためのシャーシ (筐体) です。

DB(Drive Box)と同義語となります。

DP-VOL

詳しくは「仮想ボリューム」を参照してください。

ECC

(Error Check and Correct)

ハードウェアで発生したデータの誤りを検出し、訂正することです。

ENC

ドライブボックスに搭載され、コントローラシャーシまたは他のドライブボックスとのインターフェース機能を有します。

ESM

(Embedded Storage Manager)

Hitachi Virtual Storage Platform One Block 20 における管理系ソフトウェアです。

ESMOS

(Embedded Storage Manager Operating System)

ESM を動作させるための OS や OSS を含んだファームウェアです。

ExG

(External Group)

外部ボリュームを任意にグループ分けしたものです。詳しくは「外部ボリュームグループ」を参照してください。

Failover

故障しているものと機能的に同等のシステムコンポーネントへの自動的置換。

この Failover という用語は、ほとんどの場合、同じストレージデバイスおよびホストコンピュータに接続されているインテリジェントコントローラに適用されます。

コントローラのうちの 1 つが故障している場合、Failover が発生し、残っているコントローラがその I/O 負荷を引き継ぎます。

Family

Thin Image Advanced の用語で、メタデータを共有する Parent (メタデータ共有元となるボリューム) と Child (Parent のメタデータ共有するペアまたはボリューム) の群れを指します。

FC

(Fibre Channel)

ストレージシステム間のデータ転送速度を高速にするため、光ケーブルなどで接続できるようにするインターフェースの規格のことです。

FC-NVMe

Fibre Channel ネットワーク越しにホストとストレージ間で、NVMe-oF 通信プロトコルによる通信をするための NVMe over Fabrics 技術のひとつです。

FM

(Flash Memory (フラッシュメモリ))

詳しくは「フラッシュメモリ」を参照してください。

GID

(Group ID)

ホストグループを作成するときに付けられる 2 桁の 16 進数の識別番号です。

GUI

(Graphical User Interface)

コンピュータやソフトウェアの表示画面をウィンドウや枠で分け、情報や操作の対象をグラフィック要素を利用して構成するユーザインターフェース。マウスなどのポインティングデバイスで操作することを前提に設計されます。

HBA

(Host Bus Adapter)

詳しくは「ホストバスアダプタ」を参照してください。

I/O モード

global-active device ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームが、それぞれに持つ I/O の動作です。

I/O レート

ドライブへの入出力アクセスが 1 秒間に何回行われたかを示す数値です。単位は IOPS (I/Os per second) です。

In-Band 方式

RAID Manager のコマンド実行方式の 1 つです。コマンドを実行すると、管理ツールの操作端末またはサーバから、ストレージシステムのコマンドデバイスにコマンドが転送されます。

Initiator

属性が RCU Target のポートと接続するポートを持つ属性です。

iSNS

(Internet Storage Naming Service)

iSCSI デバイスで使われる、自動検出、管理および構成ツールです。

iSNS によって、イニシエータおよびターゲット IP アドレスの特定リストで個々のストレージシステムを手動で構成する必要がなくなります。代わりに、iSNS は、環境内のすべての iSCSI デバイスを自動的に検出、管理および構成します。

LACP

(Link Aggregation Control Protocol)

複数回線を 1 つの論理的な回線として扱うための制御プロトコル。

LAN ボード

コントローラシャーシに搭載され、ストレージシステムの管理、UPS とのインターフェース機能を有するモジュールです。

LDEV

(Logical Device (論理デバイス))

RAID 技術では冗長性を高めるため、複数のドライブに分散してデータを保存します。この複数のドライブにまたがったデータ保存領域を論理デバイスまたは LDEV と呼びます。ストレージ内の LDEV は、LDKC 番号、CU 番号、LDEV 番号の組み合わせで区別します。LDEV に任意の名前を付けることもできます。

このマニュアルでは、LDEV (論理デバイス) を論理ボリュームまたはボリュームと呼ぶことがあります。

LDEV 名

LDEV 作成時に、LDEV に付けるニックネームです。あとから LDEV 名の変更もできます。

LDKC

(Logical Disk Controller)

複数の CU を管理するグループです。各 CU は 256 個の LDEV を管理しています。

LUN

(Logical Unit Number)

論理ユニット番号です。オープンシステム用のボリュームに割り当てられたアドレスです。オープンシステム用のボリューム自体を指すこともあります。

LUN セキュリティ

LUN に設定するセキュリティです。LUN セキュリティを有効にすると、あらかじめ決めておいたホストだけがボリュームにアクセスできるようになります。

LUN パス、LU パス

オープンシステム用ホストとオープンシステム用ボリュームの間を結ぶデータ入出力経路です。

LUSE ボリューム

オープンシステム用のボリュームが複数連結して構成されている、1つの大きな拡張ボリュームのことです。ボリュームを拡張することで、ポート当たりのボリューム数が制限されているホストからもアクセスできるようになります。

MP ユニット

データ入出力を処理するプロセッサを含んだユニットです。データ入出力に関連するリソース (LDEV、外部ボリューム、ジャーナル) ごとに特定の MP ユニットの割り当てると、性能をチューニングできます。特定の MP ユニットの割り当ての方法と、ストレージシステムが自動的に選択した MP ユニットの割り当ての方法があります。MP ユニットに対して自動割り当ての設定を無効にすると、その MP ユニットがストレージシステムによって自動的にリソースに割り当てられることはないため、特定のリソース専用の MP ユニットとして使用できます。

MU

(Mirror Unit)

1つのプライマリボリュームと1つのセカンダリボリュームを関連づける情報です。

Namespace

複数 LBA 範囲をまとめた、論理ボリュームの空間のことです。

Namespace Globally Unique Identifier

Namespace を識別するための、グローバルユニーク性を保証する 16Byte の識別情報です。SCSI LU での NAA Format6 で表現される、WWN に類似する情報です。

Namespace ID

NVM サブシステム上に作成された Namespace を、NVM サブシステムの中でユニークに識別するための識別番号です。

NGUID

(Namespace Globally Unique Identifier)

詳しくは、「Namespace Globally Unique Identifier」を参照してください。

NQN

(NVMe Qualified Name)

NVMe-oF 通信プロトコルで、NVMe ホストまたは NVM サブシステムを特定するためのグローバルユニークな識別子です。

NSID

(Namespace ID)

Namespace を特定するための、4Byte の識別情報です。

NVM

(Non-Volatile Memory)

不揮発性メモリです。

NVMe

(Non-Volatile Memory Express)

PCI Express を利用した SSD の接続インタフェース、通信プロトコルです。

NVMe over Fabrics

NVMe-oF 通信プロトコルによる通信を、様々な種類のネットワークファブリックに拡張する NVMe のプロトコルです。

NVMe/TCP

TCP/IP ネットワーク越しにホストとストレージ間で、NVMe-oF 通信プロトコルによる通信をするための NVMe over Fabrics 技術のひとつです。

NVMe コントローラ

NVMe ホストからのコマンド要求を処理する、物理的または論理的な制御デバイスです。

NVM サブシステム

NVM のデータストレージ機能を提供する制御システムです。

NVM サブシステムポート

ホストとコントローラが、NVMe I/O をするための Fabric に接続する通信ポートです。

Out-of-Band 方式

RAID Manager のコマンド実行方式の 1 つです。コマンドを実行すると、クライアントまたはサーバから LAN 経由で ESM/RAID Manager サーバの中にある仮想コマンドデバイスにコマンドが転送されます。仮想コマンドデバイスからストレージシステムに指示を出し、ストレージシステムで処理が実行されます。

Parent

Thin Image Advanced の用語で、メタデータの共有元となるボリュームを指します。

Family 内に vClone 属性のボリュームが存在しない場合、ルートボリュームが該当します。

Family 内に vClone 属性のボリュームが存在する場合、vClone Parent 属性のボリュームが該当します。

PCB

(Printed Circuit Board)

プリント基盤です。このマニュアルでは、コントローラボードやチャネルボード、ディスクボードなどのボードを指しています。

Point to Point

2 点を接続して通信するトポロジです。

Quorum ディスク

パスやストレージシステムに障害が発生したときに、**global-active device** ペアのどちらのボリュームでサーバからの I/O を継続するのかが決めるために使われます。外部ストレージシステムに設置します。

RAID

(Redundant Array of Independent Disks)

独立したディスクを冗長的に配列して管理する技術です。

RAID Manager

コマンドインタフェースでストレージシステムを操作するためのプログラムです。

RCU Target

属性が **Initiator** のポートと接続するポートを持つ属性です。

Read Hit 率

ストレージシステムの性能を測る指標の 1 つです。ホストがディスクから読み出そうとしていたデータが、どのくらいの頻度でキャッシュメモリに存在していたかを示します。単位はパーセントです。**Read Hit** 率が高くなるほど、ディスクとキャッシュメモリ間のデータ転送の回数が少なくなるため、処理速度は高くなります。

REST API

リクエストラインに **simple** を含まない REST API です。ストレージシステムの情報取得や構成変更することができます。

SAN

(Storage-Area Network)

ストレージシステムとサーバ間を直接接続する専用の高速ネットワークです。

SIM

(Service Information Message)

ストレージシステムのコントローラがエラーやサービス要求を検出したときに生成されるメッセージです。

SM

(Shared Memory)

詳しくは「シェアドメモリ」を参照してください。

SNMP

(Simple Network Management Protocol)

ネットワーク管理するために開発されたプロトコルの 1 つです。

SSL

(Secure Sockets Layer)

インターネット上でデータを安全に転送するためのプロトコルであり、**Netscape Communications** 社によって最初に開発されました。**SSL** が有効になっている 2 つのピア (装置) は、秘密鍵と公開鍵を利用して安全な通信セッションを確立します。どちらのピア (装置) も、ランダムに生成された対称キーを利用して、転送されたデータを暗号化します。

T10 PI

(T10 Protection Information)

SCSI で定義された保証コード基準の一つです。T10 PI では、512 バイトごとに 8 バイトの保護情報 (PI) を追加して、データの検証に使用します。T10 PI にアプリケーションおよび OS を含めたデータ保護を実現する DIX (Data Integrity Extension) を組み合わせることで、アプリケーションからディスクドライブまでのデータ保護を実現します。

Target

ホストと接続するポートが持つ属性です。

UPS

(Uninterruptible Power System)

ストレージシステムが停電や、瞬停のときでも停止しないようにするために搭載してある予備の電源のことです。

URL

(Uniform Resource Locator)

リソースの場所や種類の両方を記載しているインターネット上の住所を記述する標準方式です。

UUID

(User Definable LUN ID)

ホストから論理ボリュームを識別するために、ストレージシステム側で設定する任意の ID です。

vClone Parent 属性のボリューム

Thin Image Advanced の用語で、Family 内に vClone 属性のボリュームが存在する場合、そのメタデータの共有元になるボリュームを指します。

vClone 属性のボリューム

Thin Image Advanced の用語で、仮想クローン作成によって取得したスナップショットデータを格納するボリュームを指します。

VDEV

(Virtual Device)

パリティグループ内にある論理ボリュームのグループです。VDEV 内に任意のサイズのボリューム (CV) を作成することもできます。

VLAN

(Virtual LAN)

スイッチの内部で複数のネットワークに分割する機能です (IEEE802.1Q 規定)。

VOLSER

(Volume Serial Number)

個々のボリュームを識別するために割り当てられる番号です。VSN とも呼びます。LDEV 番号や LUN とは無関係です。

VSP One Block Administrator

ストレージシステムの構成やリソースを操作するシンプルな GUI の管理ツールです。

VSP One Block Administrator の API

リクエストラインに simple を含む REST API です。

ストレージシステムの情報取得や構成変更することができます。

Windows

Microsoft® Windows® Operating System

Write Hit 率

ストレージシステムの性能を測る指標の1つです。ホストがディスクへ書き込もうとしていたデータが、どのくらいの頻度でキャッシュメモリに存在していたかを示します。単位はパーセントです。Write Hit 率が高くなるほど、ディスクとキャッシュメモリ間のデータ転送の回数が少なくなるため、処理速度は高くなります。

WWN

(World Wide Name)

ホストバスアダプタの ID です。ストレージ装置を識別するためのもので、実体は 16 桁の 16 進数です。

(ア行)

アクセス属性

ボリュームが読み書き可能になっているか (Read/Write)、読み取り専用になっているか (Read Only)、それとも読み書き禁止になっているか (Protect) どうかを示す属性です。

アクセスパス

ストレージシステム内の、データとコマンドの転送経路です。

エミュレーション

あるハードウェアまたはソフトウェアのシステムが、ほかのハードウェアまたはソフトウェアのシステムと同じ動作をすること (または同等に見えるようにすること) です。一般的には、過去に蓄積されたソフトウェアの資産を役立てるためにエミュレーションの技術が使われます。

(カ行)

外部ストレージシステム

本ストレージシステムに接続されているストレージシステムです。

外部パス

本ストレージシステムと外部ストレージシステムを接続するパスです。外部パスは、外部ボリュームを内部ボリュームとしてマッピングしたときに設定します。複数の外部パスを設定することで、障害やオンラインの保守作業にも対応できます。

外部ボリューム

外部ボリュームグループに作成した LDEV のことです。マッピングした外部ストレージシステムのボリュームを実際にホストや他プログラムプロダクトから使用するためには、外部ボリュームグループに LDEV を作成する必要があります。

外部ボリュームグループ

外部ストレージシステムのボリュームをマッピングしている、本ストレージシステム内の仮想的なボリュームです。

外部ボリュームグループはパリティ情報を含みませんが、管理上はパリティグループと同じように取り扱います。

書き込み待ち率

ストレージシステムの性能を測る指標の 1 つです。キャッシュメモリに占める書き込み待ちデータの割合を示します。

仮想ボリューム

実体を持たない、仮想的なボリュームです。Dynamic Provisioning で使用する仮想ボリュームを DP-VOL と呼びます。

監査ログ

ストレージシステムに対して行われた操作や、受け取ったコマンドの記録です。Syslog サーバへの転送設定をすると、監査ログは常時 Syslog サーバへ転送され、Syslog サーバから監査ログを取得・参照できます。

管理ツールの操作端末

ストレージシステムを操作するためのコンピュータです。

キャッシュ

チャンネルとドライブの間にあるメモリです。中間バッファとしての役割があります。キャッシュメモリとも呼ばれます。

共用メモリ

詳しくは「シェアドメモリ」を参照してください。

クラスタ

ディスクセクターの集合体です。OS は各クラスタに対しユニークナンバーを割り当てし、それらがどのクラスタを使うかに応じて、ファイルの経過記録をとります。

形成コピー

ホスト I/O プロセスとは別に、プライマリボリュームとセカンダリボリュームを同期させるプロセスです。

更新コピー

形成コピー（または初期コピー）が完了したあとで、プライマリボリュームの更新内容をセカンダリボリュームにコピーして、プライマリボリュームとセカンダリボリュームの同期を保持するコピー処理です。

コピー系プログラムプロダクト

このストレージシステムに備わっているプログラムのうち、データをコピーするものを指します。ストレージシステム内のボリューム間でコピーするローカルコピーと、異なるストレージシステム間でコピーするリモートコピーがあります。

コマンドデバイス

ホストから RAID Manager コマンドを実行するために、ストレージシステムに設定する論理デバイスです。コマンドデバイスは、ホストから RAID Manager コマンドを受け取り、実行対象の論理デバイスに転送します。

Out-of-band 方式で接続された RAID Manager、もしくは内蔵 CLI を用いて設定してください。

コマンドデバイスセキュリティ

コマンドデバイスに適用されるセキュリティです。

コンシステンシーグループ

コピー系プログラムプロダクトで作成したペアの集まりです。コンシステンシーグループ ID を指定すれば、コンシステンシーグループに属するすべてのペアに対して、データの整合性を保ちながら、特定の操作を同時に実行できます。

(サ行)

サーバ証明書

サーバと鍵ペアを結び付けるものです。サーバ証明書によって、サーバは自分がサーバであることをクライアントに証明します。これによってサーバとクライアントは SSL を利用して通信できるようになります。サーバ証明書には、自己署名付きの証明書と署名付きの信頼できる証明書の 2 つの種類があります。

サブシステム NQN

NVM サブシステムに定義された NQN です。
NQN の詳細については、「NQN」を参照してください。

差分テーブル

コピー系プログラムプロダクトおよび Volume Migration で共有するリソースです。Volume Migration 以外のプログラムプロダクトでは、ペアのプライマリボリュームとセカンダリボリュームのデータに差分があるかどうかを管理するために使用します。Volume Migration では、ボリュームの移動中に、ソースボリュームとターゲットボリュームの差分を管理するために使用します。

シェアドメモリ

キャッシュ上に論理的に存在するメモリです。共用メモリとも呼びます。ストレージシステムの共通情報や、キャッシュの管理情報（ディレクトリ）などを記憶します。これらの情報に基づき、ストレージシステムは排他制御を行います。また、差分テーブルの情報もシェアドメモリで管理されており、コピーペアを作成する場合にシェアドメモリを利用します。

自己署名付きの証明書

自分自身で自分用の証明書を生成します。この場合、証明の対象は証明書の発行者と同じになります。ファイアウォールに守られた内部 LAN 上でクライアントとサーバ間の通信が行われている場合は、この証明書でも十分なセキュリティを確保できるかもしれません。

システムプールボリューム、システムプール VOL

プールを構成するプールボリュームのうち、1 つのプールボリュームがシステムプールボリュームとして定義されます。システムプールボリュームは、プールを作成したとき、またはシステムプールボリュームを削除したときに、優先順位に従って自動的に設定されます。なお、システムプールボリュームで使用可能な容量は、管理領域の容量を差し引いた容量になります。管理領域とは、プールを使用するプログラムプロダクトの制御情報を格納する領域です。

ジャーナルボリューム

Universal Replicator の用語で、プライマリボリュームからセカンダリボリュームにコピーするデータを一時的に格納しておくためのボリュームのことです。ジャーナルボリュームには、プライマリボリュームと関連づけられているマスタジャーナルボリューム、およびセカンダリボリュームと関連づけられているリストアジャーナルボリュームとがあります。

シュレディング

ダミーデータを繰り返し上書きすることで、ボリューム内のデータを消去する処理です。

冗長パス

チャンネルプロセッサの故障などによって LUN パスが利用できなくなったときに、その LUN パスに代わってホスト I/O を引き継ぐ LUN パスです。交替パスとも言います。

初期コピー

新規にコピーペアを作成すると、初期コピーが開始されます。初期コピーでは、プライマリボリュームのデータがすべて相手のセカンダリボリュームにコピーされます。初期コピー中も、ホストサーバからプライマリボリュームに対する Read/Write などの I/O 操作は続行できます。

署名付きの信頼できる証明書

証明書発行要求を生成したあとで、信頼できる CA 局に送付して署名してもらいます。CA 局の例としては VeriSign 社があります。

シリアル番号

ストレージシステムに一意に付けられたシリアル番号（装置製番）です。

スナップショットグループ

Thin Image Advanced で作成した複数のペアの集まりです。複数のペアに対して同じ操作を実行できます。

スナップショットデータ

Thin Image Advanced では、特定時点のデータの複製のことを指します。

正 VOL、正ボリューム

詳しくは「プライマリボリューム」を参照してください。

正サイト

通常時に、業務（アプリケーション）を実行するサイトを指します。

セカンダリボリューム

ペアとして設定された 2 つのボリュームのうち、コピー先のボリュームを指します。なお、プライマリボリュームとペアを組んでいるボリュームをセカンダリボリュームと呼びますが、Thin Image Advanced では、セカンダリボリューム（仮想ボリューム）ではなく、プールにデータが格納されます。

センス情報

エラーの検出によってペアがサスペンドされた場合に、正サイトまたは副サイトのストレージシステムが、適切なホストに送信する情報です。ユニットチェックの状況が含まれ、災害復旧に使用されます。

ソースボリューム

Volume Migration の用語で、別のパリティグループへと移動するボリュームを指します。

ゾーニング

ホストとリソース間トラフィックを論理的に分離します。ゾーンに分けることにより、処理は均等に分散されます。

(タ行)

ターゲットボリューム

Volume Migration の用語で、ボリュームの移動先となる領域を指します。

チャンネルボード

ストレージシステムに内蔵されているアダプタの一種で、ホストコマンドを処理してデータ転送を制御します。

重複排除用システムデータボリューム（データストア）

容量削減の設定が重複排除および圧縮の仮想ボリュームが関連づけられているプール内で、重複データを格納するためのボリュームです。

重複排除用システムデータボリューム（フィンガープリント）

容量削減の設定が重複排除および圧縮の仮想ボリュームが関連づけられているプール内で、重複排除データの制御情報を格納するためのボリュームです。

ディスクボード

ストレージシステムに内蔵されているアダプタの一種で、キャッシュとドライブの間のデータ転送を制御します。

データ削減共有ボリューム

データ削減共有ボリュームは、Adaptive Data Reduction の容量削減機能を使用して作成する仮想ボリュームです。Thin Image Advanced ペアのボリュームとして使用できます。データ削減共有ボリュームは、Redirect-on-Write のスナップショット機能を管理するための制御データ（メタデータ）を持つボリュームです。

転送レート

ストレージシステムの性能を測る指標の 1 つです。1 秒間にディスクへ転送されたデータの大きさを示します。

同期コピー

ホストからプライマリボリュームに書き込みがあった場合に、リアルタイムにセカンダリボリュームにデータを反映する方式のコピーです。ボリューム単位のリアルタイムデータバックアップができます。優先度の高いデータのバックアップ、複写、および移動業務に適しています。

トポロジ

デバイスの接続形態です。Fabric、FC-AL、および Point-to-point の 3 種類があります。

ドライブボックス

各種ドライブを搭載するためのシャーシ（筐体）です。

（ナ行）

内部ボリューム

本ストレージシステムが管理するボリュームを指します。

（ハ行）

パリティグループ

同じ容量を持ち、1 つのデータグループとして扱われる一連のドライブを指します。パリティグループには、ユーザデータとパリティ情報の両方が格納されているため、そのグループ内の 1 つまたは複数のドライブが利用できない場合にも、ユーザデータにはアクセスできます。場合によっては、パリティグループを RAID グループ、ECC グループ、またはディスクアレイグループと呼ぶことがあります。

非対称アクセス

global-active device でのクロスパス構成など、サーバとストレージシステムを複数の冗長パスで接続している場合で、ALUA が有効のときに、優先して I/O を受け付けるパスを定義する方法です。

非同期コピー

ホストから書き込み要求があった場合に、プライマリボリュームへの書き込み処理とは非同期に、セカンダリボリュームにデータを反映する方式のコピーです。複数のボリュームや複数のストレージシステムにわたる大量のデータに対して、災害リカバリを可能にします。

ピントラック

(pinned track)

物理ドライブ障害などによって読み込みや書き込みができないトラックです。固定トラックとも呼びます。

ファームウェア

ストレージシステムで、ハードウェアの基本的な動作を制御しているプログラムです。

ファイバチャネル

光ケーブルまたは銅線ケーブルによるシリアル伝送です。ファイバチャネルで接続された RAID のディスクは、ホストからは SCSI のディスクとして認識されます。

プール

プールボリューム（プール VOL）を登録する領域です。Dynamic Provisioning、および Thin Image Advanced がプールを使用します。

プールボリューム、プール VOL

プールに登録されているボリュームです。Dynamic Provisioning ではプールボリュームに通常のデータを格納します。

副 VOL、副ボリューム

詳しくは「セカンダリボリューム」を参照してください。

副サイト

主に障害時に、業務（アプリケーション）を正サイトから切り替えて実行するサイトを指します。

プライマリボリューム

ペアとして設定された 2 つのボリュームのうち、コピー元のボリュームを指します。

フラッシュメモリ

各プロセッサに搭載され、ソフトウェアを格納している不揮発性のメモリです。

ペア

データ管理目的として互いに関連している 2 つのボリュームを指します（例、レプリケーション、マイグレーション）。ペアは通常、お客様の定義によりプライマリもしくはソースボリューム、およびセカンダリもしくはターゲットボリュームで構成されます。

ペア状態

ペアオペレーション前後にボリュームペアに割り当てられた内部状態。ペアオペレーションが実行されている、もしくは結果として障害となっているときにペア状態は変化します。ペア状態はコピーオペレーションを監視し、およびシステム障害を検出するために使われます。

ペアテーブル

ペアを管理するための制御情報を格納するテーブルです。

ページ

DP の領域を管理する単位です。1 ページは 42MB です。

ポートモード

ストレージシステムのチャンネルボードのポート上で動作する、通信プロトコルを選択するモードです。ポートの動作モードとも言います。

ホスト-Namespace パス

日立ストレージシステムで、Namespace セキュリティを使用する際に、ホスト NQN ごとに各 Namespace へのアクセス可否を決定するための設定です。Namespace パスとも呼びます。

ホスト NQN

NVMe ホストに定義された NQN です。NQN の詳細については、「NQN」を参照してください。

ホストグループ

ストレージシステムの同じポートに接続し、同じプラットフォーム上で稼働しているホストの集まりのことです。あるホストからストレージシステムに接続するには、ホストをホストグループに登録し、ホストグループを LDEV に結び付けます。この結び付ける操作のことを、LUN パスを追加するとも呼びます。

ホストグループ 0 (ゼロ)

「00」という番号が付いているホストグループを指します。

ホストデバイス

ホストに提供されるボリュームです。HDEV (Host Device) とも呼びます。

ホストバスアダプタ

オープンシステム用ホストに内蔵されているアダプタで、ホストとストレージシステムを接続するポートの役割を果たします。それぞれのホストバスアダプタには、16 桁の 16 進数による ID が付いています。ホストバスアダプタに付いている ID を WWN (Worldwide Name) と呼びます。

ホストモード

オープンシステム用ホストのプラットフォーム (通常は OS) を示すモードです。

(マ行)

マイグレーションボリューム

HUS VM などの異なる機種ストレージシステムからデータを移行させる場合に使用するボリュームです。

マッピング

本ストレージシステムから外部ボリュームを操作するために必要な管理番号を、外部ボリュームに割り当てることです。

(ラ行)

ラック

電子機器をレールなどで棚状に搭載するフレームのことです。通常幅 19 インチで規定されるものが多く、それらを 19 型ラックと呼んでいます。搭載される機器の高さは EIA 規格で規定され、ボルトなどで機器を固定するためのネジ穴が設けられています。

リザーブボリューム

ShadowImage のセカンダリボリュームに使用するために確保されているボリューム、または Volume Migration の移動先として確保されているボリュームを指します。

リソースグループ

ストレージシステムのリソースを割り当てたグループを指します。リソースグループに割り当てられるリソースは、LDEV 番号、パリティグループ、外部ボリューム、ポートおよびホストグループ番号です。

リモートコマンドデバイス

外部ストレージシステムのコマンドデバイスを、本ストレージシステムの内部ボリュームとしてマッピングしたものです。リモートコマンドデバイスに対して RAID Manager コマンドを発行すると、外部ストレージシステムのコマンドデバイスに RAID Manager コマンドを発行でき、外部ストレージシステムのペアなどを操作できます。

リモートストレージシステム

ローカルストレージシステムと接続しているストレージシステムを指します。

リモートパス

リモートコピー実行時に、遠隔地にあるストレージシステム同士を接続するパスです。

リンクアグリゲーション

複数のポートを集約して、仮想的にひとつのポートとして使う技術です。これによりデータリンクの帯域幅を広げるとともに、ポートの耐障害性を確保します。

レスポンスタイム

モニタリング期間内での平均の応答時間。あるいは、エクスポートツール 2 で指定した期間内でのサンプリング期間ごとの平均の応答時間。単位は、各モニタリング項目によって異なります。

ローカルストレージシステム

管理ツールの操作端末を接続しているストレージシステムを指します。

索引

C

Communication Failed 141
Communication Time Out 139
COPY 23

H

horctakeover コマンド 78

I

IMPL 102
In Progress 141
Initialization Failed 138
Invalid Port 140

L

LED 137

P

PAIR 23
Pair-Port Number Mismatch 140
Path Blockade 141
Port Rejected 139
PSUE 23
PSUS 23

R

RAID Manager 21

S

Serial Number Mismatch 139
SIM 136
SIM 報告 136
SMPL 23

SSUS 101
SSWS 101

V

VLL 39

W

Write 作業負荷 38

あ

アクセス属性 83
Protect 83
Read Only 83
Read/Write 83
副 VOL 拒否 83

え

エラー報告通信 (ERC) 21

お

往復応答時間 87

き

シェアドメモリ 34

け

形成コピー 21, 22
実行順序 43
優先度 43
形成コピー応答時間 88

こ

更新コピー 23
コンシステンシーグループ 21, 58

さ

災害リカバリ 128
最大ペア数 40, 42
差分データ 40

し

システムオプションモード 35
システム詳細設定 37
シリンダ数 41

す

スイッチ 48
ストレージシステムの停止
計画的 107
不測の事態 106

せ

正サイトのストレージシステムの停止
計画的 106
セカンダリボリューム 18
セカンダリボリューム状態 (フェンスレベル) 94
セカンダリボリュームデータ (フェンスレベル) 93
接続形態 47
センス情報の転送 128

ち

チャンネルエクステンダ 49

て

データ移行 126
電源管理 106

と

トラブルシューティング 136

な

なし (フェンスレベル) 94

ひ

ビットマップエリア 41
ビントラック 154

ふ

ファイバチャネル 45
フェイルオーバ 65
フェイルオーバーソフトウェア 128
フェンスレベル 93
副サイトのストレージシステムの停止
計画的 107
プライマリボリューム 18
分割タイプ 101

へ

ペア 20
ペア状態 23, 100
ペア状態の確認 100
ペアの一致率の確認 103
ペアの強制削除 104
ペアの再同期 96
ペアの削除 96
ペアの作成 93
ペアの分割 95

ほ

ホストフェイルオーバーソフトウェア 65
ホストモードオプション 51 47, 48

よ

要件
TrueCopy 26
コンシステンシーグループ 62
ペアボリューム 39

ら

ライセンス容量の確認 103

り

リモート接続オプションの変更 104
リモート接続とパスの状態の確認 103
リモート接続の削除 105
リモート接続の追加 86
リモートパスの削除 105
リモートパスの追加 104
リモートレプリカオプションの変更 89

ろ

論理ブロック数 41

◎日立ヴァンタラ株式会社

〒 244-0817 神奈川県横浜市戸塚区吉田町 292 番地
